

SSO
se auto-spazi di una matrice reale e
simmetrica.

$$V_{R_1} \oplus V_{R_2} \oplus \dots \oplus V_{R_k} \quad \text{ove}$$
$$\text{Spec}(A) = \{\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k\}.$$

se $A = \bar{A}$ reale e simmetrica.

$$V_{R_1} \perp V_{R_2} \perp \dots \perp V_{R_k}$$

gli auto-spazi di A sono mutualmente ortogonali.

$$A \bar{v} \in V_{R_i} \quad A \bar{w} \in V_{R_1} \oplus \dots \oplus V_{R_{i-2}} \oplus V_{R_{i+2}} \oplus \dots \oplus V_{R_k}$$

$$\text{si ha } \bar{v} \cdot \bar{w} = 0$$

Viene immediatamente dal fatto che J_{λ} matrice diag.

ortogonale perché ogni colonna è ortogonale a
tutte le altre e quindi in particolare

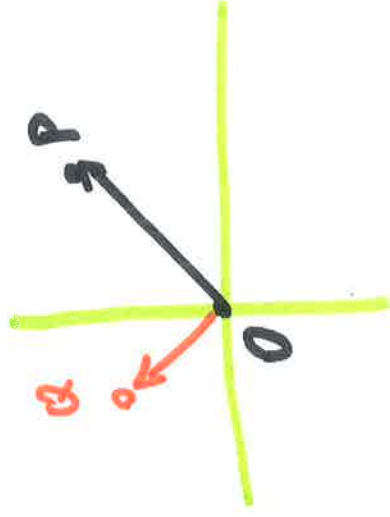
i vettori della base di un autospazio sono
 tutti ortogonali ai vettori dell'unione delle basi
 di rimanenti \Rightarrow ogni vettore di V_{k_i} è ortogonale
 ad ogni vettore della somma dei rimanenti
 autospazi.

$$\left[\begin{array}{cccc}
 P_1 & P_2 & \dots & P_n \\
 P_{j_1} & P_{j_2} & \dots & P_{j_k} \\
 \dots & \dots & \dots & \dots \\
 P_{j_{k+1}} & P_{j_{k+2}} & \dots & P_{j_n}
 \end{array} \right]$$

Base di
Base di
 V_{k_1}
 $V_{k_2} \oplus \dots \oplus V_{k_k}$

Geometria Analitica

→ esercizio di applicazione dell'algebra lineare.



O punto = origine

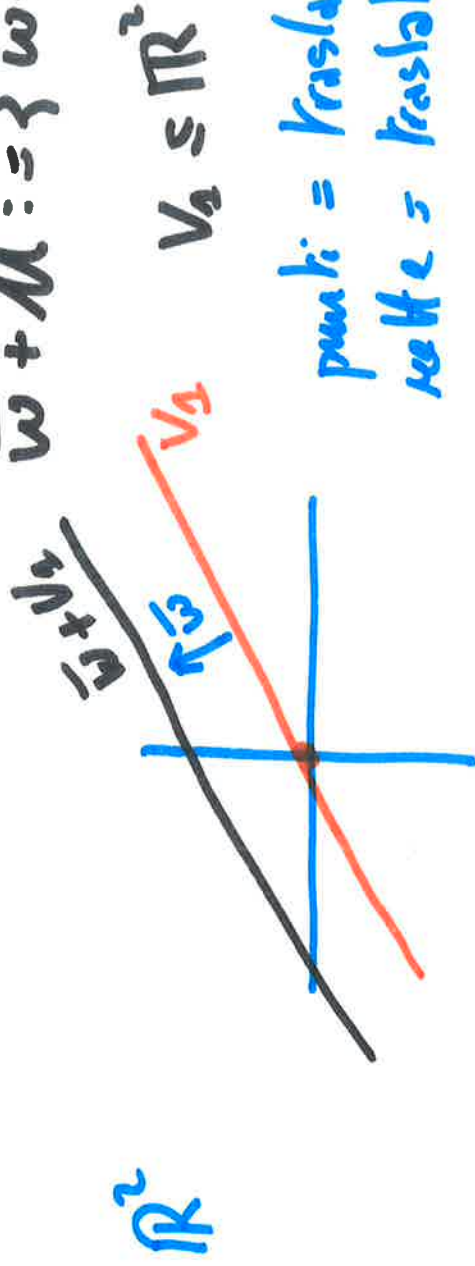
P e diciamo che

P sarà identificato
dal vettore \vec{OP}

Una geometria affine è un ambiente in cui ci sono "punti" e in cui possiamo trasformare i punti dati in altri punti mediante "traslazioni" che sono funzioni definite dagli elementi di uno opportuno spazio vettoriale.

→ spazio affine = geometria dove gli elementi sono dati da sottospazi vettoriali di uno spazio vettoriale dato e loro traslati ove per traslato di un sottospazio $M \subseteq V_n(\mathbb{K})$ intendiamo l'insieme

$$\bar{w} + M := \{ \bar{w} + \bar{u} \mid \bar{u} \in M \}$$



punti = traslati di $\{0\}$.

rette = traslati di $V_2 \subseteq V_n(\mathbb{K})$
 $\dim V_2 = 1$

piani = traslati di $V_2 \subseteq V_n(\mathbb{K})$
 $\dim V_2 = 2$.

Def: Si dice geometria affine di dim. n su di un campo \mathbb{K} una struttura

$$AG(n, \mathbb{K}) = AG_n(\mathbb{K}) \Rightarrow$$

una terna $(A, V_n(\mathbb{K}), f)$.

Ove A è un insieme $A \neq \emptyset$

detto insieme dei punti

1) $V_n(\mathbb{K})$ è uno spazio vettoriale

nel campo \mathbb{K} di dim = n .



3) $f: A \times A \rightarrow V_n(\mathbb{K})$

che gode delle seguenti proprietà

a) $\forall P \in A \quad \forall \vec{v} \in V_n(\mathbb{K}) \quad \exists! Q \in A: f(P, Q) = \vec{v}$

b) $\forall P, Q, R \in A \quad f(P, Q) + f(Q, R) = f(P, R)$.

a)

$$\exists! Q : f(P, Q) = \vec{v}$$

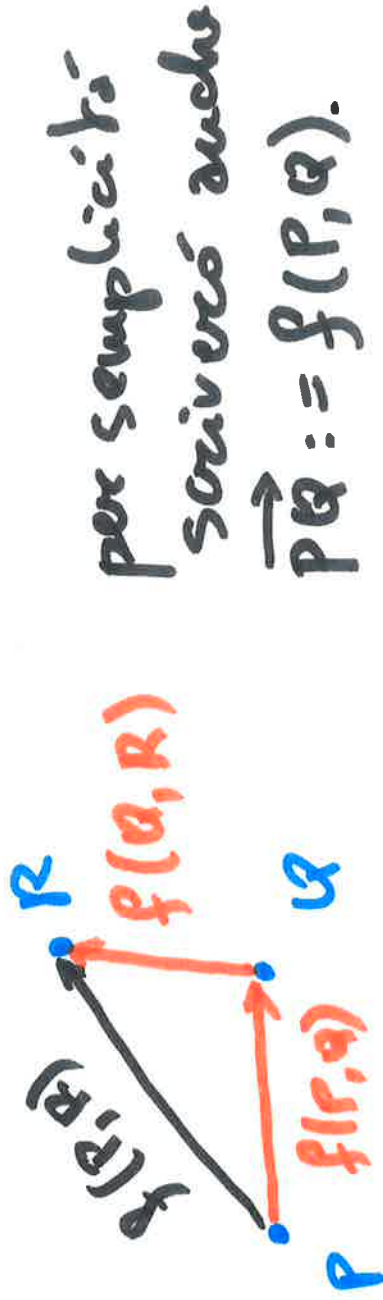
In generale scriverò

$$Q = P + \vec{v}$$

↑ punto
↑ vettore

DIRÈMO Q è il traslato di P
MEBANTE \vec{v}

b)



$$\vec{PQ} + \vec{QR} = \vec{PR}$$

MOSTRIAMO CHE CI SONO TANTI PUNTI QUANTI ELEMENTI
DI $V_n(K)$.

$$|A| = |V_n(K)|$$

Lemma: $\vec{PQ} = \underline{0} \Leftrightarrow P = Q$.

DIM: Se $P = Q \Rightarrow \vec{PQ} = \vec{PP}$ e $\vec{PP} + \vec{PP} = \vec{PP}$
Sottraendo a dx e sx \vec{PP} si ha
 $\underline{0} = \vec{PP}$

Supponiamo $\vec{PQ} = \underline{0} \Rightarrow Q = P + \vec{PQ} =$
 $= Q = P + \underline{0}$

ma anche $P = P + \underline{0}$ per

quinto visto prima $\Rightarrow P = Q$ \square



COROLLARIO: $\vec{PQ} = -\vec{QP}$

DIM: $\vec{PQ} + \vec{QP} = \vec{PP} = \underline{0}$

OSSERVIAMO CHE SE FISSIAMO

$$0 \in A \Rightarrow \text{funzione } f_0(x) := f(0, x) = \vec{0}_x$$

è per l'osserva (a) iniettiva.

$$\text{Infatti se } \exists x, y: f_0(x) = f_0(y) \Rightarrow \vec{0}_x = \vec{0}_y$$

$$\Rightarrow x = y.$$

$$|A| \leq |V_n(K)|$$

Viceversa: $\forall \vec{v} \in V_n(K) \exists \alpha = 0 + \vec{v}$.

In particolare $\forall \vec{v} \in V_n(K) \exists \alpha:$

$$f(0, \alpha) = \vec{v} = f_0(\alpha)$$

$\Rightarrow f_0$ è suriettiva \Rightarrow

$$|A| \geq |V_n(K)|$$

In particolare f_0 è biiettiva. \square

Enti geometrici \rightarrow sottospazi affini
di uno spazio affine.

(A, V_n, f)

Sottospazi affini

$A' \subseteq A$ Tale che

$\exists W \subseteq V_n(K)$ con

$f' := f|_{A' \times A'}$ ristretto a $A' \times A'$
proiettato a W

Tali che

(A', W, f')

ris uno spazio affine.

Sottospazi lineari.

Sia $W \subseteq V_n$ e $P \in A$

$[P; W] = \{P + \bar{w} \mid \bar{w} \in W\}$.

\uparrow

origine

\nwarrow giacitura se $\dim W = 2$

\bullet sottospazio di traslazione.

\bullet direzione se $\dim W = 1$

Tutti i traslati di un
punto P mediante un
sottospazio W .

Teorema: I sottospazi affini di (A, V_n, f) sono tutti e soli i suoi sottospazi lineari.

DIM 1) Ogni sottospazio lineare $[P; W]$ è un sottospazio affine. $(\delta, W, f|_{S \times S})$.

DOBBIAMO VERIFICARE SOLAMENTE CHE:

1) $\forall R, Q \in S : \vec{RQ} \in W$

2) $\forall \bar{w} \in W \exists R \in S : R + \bar{w} \in S.$

1) $\vec{RQ} = \vec{RP} + \vec{PQ} = -\vec{PR} + \vec{PQ}$

ma $\vec{PR} \in W$ infatti $R \in S \Leftrightarrow \exists \bar{w} \in W : \vec{PR} = \bar{w}$

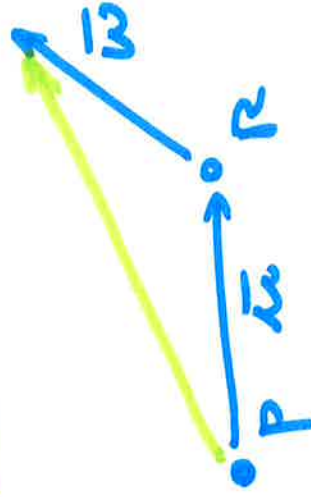
$\vec{PQ} \in W$ ~ $Q \in S \Leftrightarrow \exists \bar{u} \in W : \vec{PQ} = \bar{u}$

$$\Rightarrow -\vec{PR} + \vec{PQ} = \vec{w} + \vec{u} \in W.$$

$$\Rightarrow R = P + \vec{u} \Rightarrow$$

$$1) \text{ Sia } R \in S \Rightarrow \exists \vec{u} \in W : R = P + \vec{u} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow R + \vec{w} = (P + \vec{u}) + \vec{w} = P + (\vec{u} + \vec{w})$$



$$\text{e } R + \vec{w} \in W \Rightarrow R + \vec{w} \in S.$$

1) Ogni sottospazio lineare è un sottospazio affine

2) Ogni sottospazio affine (A', W, P') è un sottospazio lineare.

$\Sigma := [P; W]$ con $P \in A'$ punto fissato.

Mostriamo che $A' = \Sigma$.

a) Inverti tutto sia

$Q \in \Sigma \Rightarrow Q = P + \bar{w}$
con $\bar{w} \in W \Rightarrow f(P, Q) \in W \Rightarrow P + \bar{w} \in A'$ per
la prop.

$\Rightarrow \Sigma \subseteq A'$.

b) Supponiamo

$Q \in A' \Rightarrow f(P, Q) \in W \Rightarrow$
 $Q = P + \vec{PQ}$ con $\vec{PQ} \in W$
 $\Rightarrow Q \in \Sigma$. \square

Def: Sia $\Sigma = [P; W]$ un sottospazio (lineare) di $AG(n, K)$.

Si dice dimensione (geometrica) di Σ il numero
 $\dim \Sigma = \dim W$

cioè la dimensione del suo sottospazio di traslazione.

$\dim W$	Σ	W
0	$\{P\}$ punto	$W_0 = \{0\}$
1	$P+W_1$ retta	$W_1 = L(\vec{v})$ direzione
2	$P+W_2$ piano	$W_2 = L(\vec{u}, \vec{v})$ giacitura.
3	$P+W_3$ solido	$W_3 = L(\vec{u}, \vec{v}, \vec{w})$
$n-1$	$P+W_{n-1}$ iperpiano	$\dim W_{n-1} = n-1$

$\{P\} \subseteq A$??

$P \in A$

identifichiamo i punti con i singoletti $\{P\}$.

Riferimento affine (R.A.) $\Gamma = (\mathcal{O}, \mathcal{B})$

Sia $(A, V_n(K), f)$ uno spazio affine di
dimensione n . Si dice riferimento affine

una coppia $\Gamma = (\mathcal{O}, \mathcal{B})$ ove $\mathcal{O} \in A$ è un
punto, detto origine $\mathcal{B} = (\bar{e}_1 \dots \bar{e}_n)$ è una
base di $V_n(K)$.
(ordinata)

Definiamo una funzione di coordinatizzazione

$$\Phi_\Gamma : \begin{cases} A \rightarrow K^n \\ P \rightarrow (p_1 \dots p_n) \end{cases} \text{ ove } \vec{OP} = \sum p_i \bar{e}_i$$

$\Phi_P(P)$ è il vettore delle componenti di \vec{OP} rispetto la base B .

Teorema: $\Phi_P(P)$ è una biiezione fra $A \subseteq \mathbb{K}^n$
(quindi potremo identificare A con \mathbb{K}^n).

DM: $\forall P$ il vettore \vec{OP} è univocamente determinato e dunque anche le sue componenti rispetto a B e se 2 punti P, Q hanno lo stesso coordinate $\Phi_P(P) = \Phi_P(Q) \Rightarrow \vec{OP} = \vec{OQ} \Rightarrow P = Q$. \Rightarrow INIETTIVA.

Sia $(p_1, \dots, p_n) \in \mathbb{K}^n \Rightarrow \vec{v} = \sum p_i \vec{e}_i \in \mathbb{W}_n(\mathbb{K})$
 $\Rightarrow 0 + \vec{v} \in P \in A$ e $f_0(P) = f(0 + \vec{v}) = \vec{v}$

e dunque $\Phi_P(P) = (p_1, \dots, p_n)$
 \Rightarrow SURIETTIVA \square

$(A, V_n(K), \mathcal{B})$

Teorema: Sia ~~Abstratto~~ uno spazio affine $\Pi = (O, \mathcal{B})$
un suo riferimento affine.

Sia $P \in A$ un punto e $\Phi_\Pi(P) = \bar{P} = (P_1 \dots P_n)$

le sue coordinate rispetto a Π .

Sia $\bar{v} \in V_n(K)$ un vettore e n suo

$(v_1 \dots v_n)$ le sue componenti rispetto a \mathcal{B} .

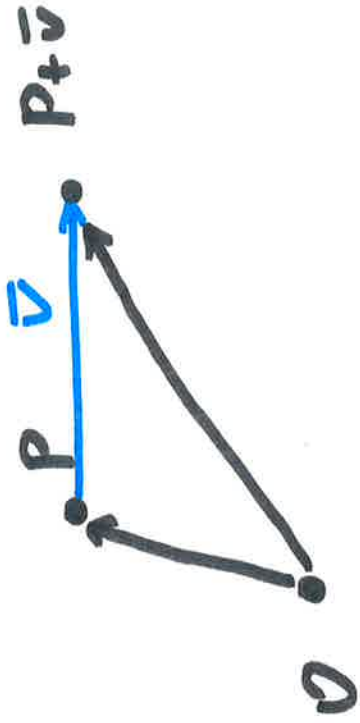
Allora $\Phi_\Pi(P + \bar{v}) = (P_1 \dots P_n) + (v_1 \dots v_n)$

$$= (P_1 + v_1 \dots P_n + v_n)$$

N.B.: Punti + vettori \rightarrow Punti (= traslazioni)
vettori + vettori \rightarrow vettori

Punti + Punti \rightarrow NON HA SENSO
(in questo contesto).

DIM:



Le coordinate di P sono le componenti
del vettore \vec{OP} . Il punto $P+u$ è
il punto Q tale che $\vec{OP} + u = \vec{OQ}$
in fatti deve essere $\vec{PQ} = u$ ma
 $\vec{PQ} = \vec{PO} + \vec{OQ} \Rightarrow \vec{OQ} = \vec{PQ} - \vec{PO}$
 $= \vec{PQ} + \vec{OP} = u + \vec{OP}$

ma le componenti di OQ sono proprio
 $(P_1 \dots P_n) + (u_1 \dots u_n)$ D

⇒ In particolare $\vec{PQ} = \vec{PO} + \vec{OQ} =$

$$= \vec{OQ} - \vec{OP}$$

Si può anche con un abuso di notazione scrivere $\vec{PQ} =: Q - P$

Inoltre possiamo vedere che il nostro

spazio affine $(A, V_n(\mathbb{K}), \mathcal{F})$ è

isomorfo a

$$(\mathbb{K}^n, \mathbb{K}^n, \mathcal{F}(\mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n))$$

mediante

Φ_P

$AG(n, \mathbb{K})$