

# DIAGONALIZZABILITÀ

$A \in \mathbb{K}^{n \times n}$

- 1) Autovettori
- 2) Matrici invertibili e M. generalizzata.
- 3) Verificare  $\sum m_g = n$
- 4) Trovare gli auto-spazi, relative basi  
→ MATRICE DIAGONALIZZABILE  
MATRICE DIAGONALE SIMILE.

Sappriamo  $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$  con  $n$  autovettori linearmente indipendenti.  
→  $A$  è diagonalizzabile.

$$m_a(\lambda) = 1 = m_g(\lambda) \quad \forall \lambda \in \text{Spec}(A)$$

Sia  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  matrice reale.

Teorema spettrale: Se  $A = \bar{A}^T$  allora tutti gli autovalori di  $A$  sono reali.

$$\boxed{\text{Spec}_{\mathbb{C}}(A) = \text{Spec}_{\mathbb{R}}(A)}$$

$$\rightarrow \sum_{\lambda \in \text{Spec}_{\mathbb{R}}(A)} m_{\lambda}(S) = n$$

Teorema della base spettrale: Una matrice

$A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  è ortogonalmente diagonalizzabile se e solamente se  $A = \bar{A}^T$ .

1)  $A$  è diagonalizzabile se  $A = \bar{A}^T$

2) Se  $A = \bar{A}^T \Rightarrow \exists P$  tale che  $P^{-1}AP = D$

## D diagonale.

### Teorema Spettrale (DIM).

- 1) OSSERVIAMO CHE  $\mathbb{C}$  è algebricamente chiuso.  
in particolare ogni polinomio a coeff. in  $\mathbb{C}$  (e quindi anche  $\mathbb{V}$  polinomio a coeff. in  $\mathbb{R}$ ) di grado  $n$  ha sempre  $n$  radici in  $\mathbb{C}$ .
- 2) Il polinomio caratteristico  $p(\lambda) = \det(A - \lambda I)$  la cui radici sono gli autovalori di  $A$  è un polinomio reale a coeff. di grado  $n$  in  $\lambda \Rightarrow$  esso ha  $n$  radici in  $\mathbb{C}$ .



3) prendiamo ora un elemento

$$\lambda \in \text{Spec}_{\mathbb{C}}(A)$$

cioè una radice complessa di  ~~$p(\lambda)$~~   $p(x) = \det(A - xI)$   
ovvero un autovettore complesso di  $A$ .

→ Facciamo vedere che  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

↓  
∃ sicuramente in  $\mathbb{C}$   
per (a)

↓  
FACENDO VEDERE CHE  
 $\lambda = \bar{\lambda}$

4) Sia dunque  $\lambda$  autovettore complesso di  $A$  ed  $X \in \mathbb{C}^n$   
un autovettore di  $A$  di autovettore  $\lambda$ .

$$X^T X \bar{X} = {}^T (RX) \bar{X} = {}^T (AX) \bar{X} = {}^T X A^T \bar{X} = {}^T X A \bar{X} = \bar{X}^T \bar{A} \bar{X} =$$

parce que  
A = \bar{A}

$$= {}^T X (\overline{AX}) = {}^T X (R\bar{X}) = \bar{X}^T X \bar{X}.$$

oss: X è un autovettore  $\Rightarrow X \neq 0$

$${}^T X \bar{X} = (x_1 \dots x_n) \begin{bmatrix} \bar{x}_1 \\ \vdots \\ \bar{x}_n \end{bmatrix} = x_1 \bar{x}_1 + \dots + x_n \bar{x}_n =$$

$$= |x_1|^2 + |x_2|^2 + \dots + |x_n|^2 = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0$$

se X autovettore  $\Rightarrow {}^T X \bar{X} \in \mathbb{R}$  con  ${}^T X \bar{X} > 0$ .

$\Rightarrow$  possibile dividere per  $X \bar{X} \Rightarrow R = \bar{R}$  cioè  $R \in \mathbb{R}_0$

$$A \in \mathbb{R}^{n \times n} \quad \& \quad \bar{A} = A \Rightarrow \sum m_\alpha(\lambda) = n$$

$R \in \text{Spec}(A)$

**Teorema della base spettrale (DIM).**  $[A = \bar{A}, A \in \mathbb{R}^{n \times n}]$

PER INDUZIONE SU  $n = \text{ordine di } A$  [A. ANT. DIAE. 1]

•  $n=1 \rightarrow$  BANALE  $A = (a_{11}) \quad A = \bar{A}$  e si "diagonalizza" moltiplicando per  $I$  che è ortogonale "cas".

•  $(n-1) \Rightarrow n$  cioè se  $V$  matrice  $A'$  reale e simmetrica di ordine  $(n-1)$  è ortogonalmente diag.

$\Rightarrow$  anche ogni matrice reale e simmetrica di ordine  $n$  è ortogonalmente diag.



$A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  ammette almeno un autovettore  $\lambda \in \mathbb{R}$   
Sia dunque  $\lambda \in \text{Spec}(A)$  ed  $X \in \mathbb{R}^n$  un suo  
autovettore. Possiamo supporre senza perdere  
in generalità (WLOG) che  $\|X\|_2^2 = 1$  rispetto  
il prod. scalare standard.  $\sum_{i=1}^n x_i^2 = 1$   $X_2^T = (x_1 \dots x_n)$

Completiamo il vettore  $X_2$  a base ortormale di  
 $\mathbb{R}^n$  e possiamo  $P \in \mathbb{R}^{n \times n}$   $P = (X_2 \ Y_2 \dots \ Y_n)$   
 $P \in \mathbb{R}^{n \times n}$  ed ha come colonne un insieme ortormale  
di vettori rispetto al prod scalare std. di  $\mathbb{R}^n$

$$\Rightarrow {}^T P P = \begin{bmatrix} {}^T x_1 & & & \\ & {}^T x_2 & & \\ & & \ddots & \\ & & & {}^T x_n \end{bmatrix} [x_1 \ y_2 \ \dots \ y_n] = \begin{bmatrix} {}^T x_1 x_1 & {}^T x_1 y_2 & \dots & {}^T x_1 y_n \\ & {}^T y_2 x_1 & & \vdots \\ & & \ddots & \\ & & & {}^T y_n x_1 \dots \dots \ \Delta_n y_n \end{bmatrix}$$

D'altra canto  ${}^T y_i y_j$  è proprio il prod. scalare

fra  $y_i$  e  $y_j \Rightarrow {}^T P P = I$  in quanto

$${}^T x_1 x_1 = 1 = {}^T y_1 y_1 \quad \forall i \text{ e le altre casistiche sono } = 0.$$

$$P^{-1} A P = {}^T P A P = \begin{bmatrix} {}^T x_1 & & \\ & {}^T y_2 & \\ & & \ddots \\ & & & {}^T y_n \end{bmatrix} A [x_1 \ y_2 \ \dots \ y_n] =$$



$$\begin{aligned}
 &= \begin{bmatrix} X_1^T A X_1 & X_1^T A X_2 & \dots & X_1^T A X_n \\ Y_2^T A X_1 & & & \\ \vdots & & & \\ Y_n^T A X_1 & \dots & \dots & Y_n^T A X_n \end{bmatrix} \\
 &= \begin{pmatrix} X_1, A \end{pmatrix} = \\
 &= (X_1^T, A) = \\
 &= (A X_1)^T = \\
 &= R^T X_1 \\
 &A X_2 = R X_1
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= \begin{bmatrix} R^T X_1 X_1 \\ R^T Y_2^T X_1 \\ \vdots \\ R^T Y_n^T X_1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} R(X_1, Y_2) & \dots & R(X_1, Y_n) \end{bmatrix} \\
 &= A' = A^T
 \end{aligned}$$

$$= \begin{bmatrix} \lambda & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \dots & & \\ \vdots & & & \\ 0 & & & \boxed{\boxed{A' = \lambda}} \end{bmatrix} = P^{-1}AP = {}^T P A P$$

Oss: che  $A' = \bar{\lambda}$  segue dal fatto che

l'entrata generica in posizione  $(i, j)$

$$\text{di } A' \text{ è } {}^T y_{i+1} \cdot y_{j+1} = {}^T y_{j+1} \cdot y_{i+1} \Rightarrow$$

$A'$  è simmetrica.

Per ipotesi induttiva  $\exists P' \in \mathbb{R}^{(n-1) \times (n-1)}$  con

$${}^T P' = P'^{-1} \quad \text{tale che} \quad D' = {}^T P' A' P' = P'^{-1} A' P'$$

poniamo

$$Q = \begin{bmatrix} \frac{1}{\|p'\|} & \\ 0 & p' \end{bmatrix} \quad \text{ed osserviamo che}$$

$${}^T Q Q = \begin{bmatrix} 1 & \\ {}^T p' & \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & \\ & p' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \\ {}^T p' p' & \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & \\ & I \end{bmatrix} =$$

$I \Rightarrow Q$  è ortogonale.

$${}^T Q ({}^T P A P) Q = \begin{bmatrix} 1 & \\ {}^T p' & \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \lambda & \\ & \lambda' \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & \\ & p' \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} \lambda & \\ 0 & {}^T p' p' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \lambda & \\ & D \end{bmatrix}$$

Quindi è una matrice diagonale.



D'altra parte

$$\begin{aligned} (P^T P)^{-1} (P Q)^T \cdot (P Q) &= {}^T Q {}^T P P Q = \\ &= {}^T Q ({}^T P P) Q = {}^T Q I Q = \\ &= {}^T Q Q = I \end{aligned}$$

Quindi  $(P Q)$  è una matrice ortogonale

$$\begin{aligned} e \quad (P Q)^{-1} A (P Q) &= {}^T (P Q) A (P Q) = \\ &= \text{matrice diagonale} \quad \left[ \begin{array}{c} \lambda_1 \\ \vdots \\ \lambda_n \end{array} \right] \end{aligned}$$

A reale e simmetrica  $\Rightarrow$  A ortogonalmente diagonalizzabile.

A ortogonalmente diagonalizzabile  $\Rightarrow$  A è reale e simmetrica.

$$\exists P: P^{-1} = {}^T P \quad e \quad P^{-1} A P = D$$

$$P^{-1}AP = {}^tPAP = D$$

TRASPONENDO TUTTO VEDIAMO CHE  ${}^t({}^tPAP) = {}^tP{}^tA{}^tP =$   
 $= {}^tD = D$

per cui  ${}^tPAP = {}^tP{}^tA{}^tP$  con  $P$  invertibile.  
moltiplicando a sx per  $P$  e a dx per  ${}^tP = P^{-1}$   
otteniamo  $A = {}^tA \Rightarrow A$  simmetrica.  $\square$

CONSEGUENZA: Supponiamo  $A$  matrice di un  
prodotto scalare in  $\mathbb{R}^n \Rightarrow$

$A$  matrice reale e simmetrica

$\Rightarrow$  ALLORA  $\exists$  una base  $\mathcal{B}$  di  $\mathbb{R}^n$  ortogonale  
tale che chiamata  $P$  la opp.

matrice di cambiamento di base

$$P^{-1}AP = D$$

ma  $P^{-1}AP = P^TAP$  perché  $P$  ortogonale.

$\Rightarrow$  esiste una base rispetto cui il prodotto scalare definito da  $A$  ha forma diagonale.

$$(x_1 \dots x_n)_A (y_1 \dots y_n) = \sum_{i=1}^n \lambda_i x_i y_i$$

osserviamo che nulla vieta di normalizzare i vettori della base assegnata con gli stessi divisi per

o)  $\sqrt{|x_i x_i|}$  e  $x_i x_i \neq 0$ ; altrimenti li lasciamo  
stare.



Ringrazio la nuova base  $\mathcal{B}'$  il prod. scalare è descritto da una matrice diagonale e cui uniche possibili valori nella diag. principale sono  $+1, 0, -1$

I prodotti scalari su  $\mathbb{R}^n$  si classificano dunque tutti

in termini della loro segnaatura =

numero di autovalori  $> 0$ ,  $(++++)$  definiti positivi

numero di autovalori  $= 0$   $\rightarrow$  Euclideo

numero di autovalori  $< 0$ .  $(----)$  definiti negativi

$(++--)$

In relazione allo spazio/tempi si usa

un prod. scalare con segnatura

$(+++--)$  o  $(---++)$

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 3 & k \\ 3 & 4 & 1 \\ k-k^2 & & \end{bmatrix}$$

quando est. diagonalizabile?  $\Leftrightarrow A = {}^T A$

$$\Leftrightarrow \text{Ker } k = -1$$

N.B.  $A$  in generale ha come autovalori:

$$(7, 2-k, k+1)$$

per cui per  $k \neq -5, 6, \frac{1}{2}$  essa è sicuramente

diagonalizzabile ma se

$k \neq -1$  non lo è direttamente.

→ INCIDENZA MENTE

$$k = -5 \Rightarrow m_a(7) = 2 \neq 1 = m_g(7)$$

$$k = 6 \Rightarrow m_a(7) = 2 \neq 1 = m_g(7)$$

$$k = \frac{1}{2} \Rightarrow m_a(7) = 1 = m_g(7) \quad m_a\left(\frac{3}{2}\right) = 2 \neq 1 = m_g\left(\frac{3}{2}\right).$$

$$\det \begin{bmatrix} 4-\lambda & 3 & -1 \\ 3 & 4-\lambda & 1 \\ -1 & 1 & 2-\lambda \end{bmatrix} = -\lambda^3 + 10\lambda^2 - 21\lambda$$

AUTOVALORI:  $\lambda = 0, \lambda = +3, \lambda = +7$

$$\text{Ker}(A - 0I) = \mathcal{L}((1, -1, 1)) = V_0$$

$$\text{Ker}(A - 3I) = \mathcal{L}((1, -1, -2)) = V_3$$

$$\text{Ker}(A - 7I) = \mathcal{L}((1, 1, 0)) = V_7$$

MATRICE DIAGONALE SIMILE AD A:

$$\begin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 7 \end{bmatrix}$$

MATRICE DIAGONALIZZANTE NON ORTOGONALE

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & -1 & 1 \\ 1 & -2 & 0 \end{bmatrix}$$



ΜΑΤΡΙΧΕ ΔΙΑΓΩΝΑΙΖΕΑΥΤΗ ΟΡΘΟΓΩΝΙΑΣ

$$\begin{bmatrix} \frac{\sqrt{3}}{3} & \frac{\sqrt{6}}{6} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ -\frac{\sqrt{3}}{3} & -\frac{\sqrt{6}}{6} & \frac{\sqrt{2}}{2} \\ \frac{\sqrt{3}}{3} & -\frac{\sqrt{6}}{3} & 0 \end{bmatrix}$$

↑      ↑      ↑  
—————  
columns normalized.