

prodotto righe per colonne

$$(a_1 \dots a_n) \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix} = a_1 b_1 + \dots + a_n b_n$$

$$A \in \mathbb{K}^{m,n} \quad B \in \mathbb{K}^{n,t}$$

$\Rightarrow AB =$ matrice che ha
in posizione (i,j) il prodotto
della i -esima riga di A
per la j -esima colonna di A .

Il valore di $f(\bar{v})$ dipende solamente dai valori di $f(\bar{e}_1)$, $f(\bar{e}_2)$, ..., $f(\bar{e}_n)$ e delle componenti di \bar{v} rispetto a B_v

$$f(\bar{e}_i) \in W$$

$$f(\bar{e}_1) = a_{11}\bar{f}_1 + a_{12}\bar{f}_2 + \dots + a_{m1}\bar{f}_m$$

$$f(\bar{e}_2) = a_{21}\bar{f}_1 + a_{22}\bar{f}_2 + \dots + a_{m2}\bar{f}_m$$

$$\vdots$$
$$f(\bar{e}_m) = a_{m1}\bar{f}_1 + a_{m2}\bar{f}_2 + \dots + a_{mm}\bar{f}_m$$

$$A = (a_{ij})_{\substack{i=1 \\ j=1}}^m \quad \substack{m \\ n}$$

Siano $V_n(K)$ e $W_m(K)$ due spazi vettoriali su K .

$$f: V_n(K) \rightarrow W_m(K)$$

è lineare su $V_{\alpha, \beta \in K}, V_{\vec{v}, \vec{w}} \in V_n(K)$

$$f(\alpha \vec{v} + \beta \vec{w}) = \alpha f(\vec{v}) + \beta f(\vec{w}).$$

Sia $B_V = (\vec{e}_1 \dots \vec{e}_n)$ una base di V

$B_W = (\vec{f}_1 \dots \vec{f}_m)$ una base di W .

Il generico vettore $\vec{v} \in V$ si scrive come

$$\vec{v} = v_1 \vec{e}_1 + v_2 \vec{e}_2 + \dots + v_n \vec{e}_n$$

$$\Rightarrow f(\vec{v}) = f(v_1 \vec{e}_1 + \dots + v_n \vec{e}_n) = v_1 f(\vec{e}_1) + v_2 f(\vec{e}_2) + \dots + v_n f(\vec{e}_n)$$

$$f(\vec{v}) = f(v_1 \bar{e}_1 + \dots + v_n \bar{e}_n) =$$

$$= v_1 f(\bar{e}_1) + \dots + v_n f(\bar{e}_n) =$$

$$= v_1 [a_{11} \bar{f}_1 + \dots + a_{m1} \bar{f}_m] + \dots + v_n [a_{1n} \bar{f}_1 + \dots + a_{mn} \bar{f}_m]$$

$$= (v_1 a_{11} + v_1 a_{12} + \dots + v_n a_{1n}) \bar{f}_1 +$$

$$(v_1 a_{21} + v_1 a_{22} + \dots + v_n a_{2n}) \bar{f}_2 +$$

...

$$+ (v_1 a_{m1} + v_1 a_{m2} + \dots + v_n a_{mn}) \bar{f}_m$$



коэф. д: $f(\vec{v})$ иижеhto O_{3w}

$$(a_{11} \ a_{12} \ \dots \ a_{1n}) \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} \bar{f}_1 +$$

$$+ (a_{21} \ a_{22} \ \dots \ a_{2n}) \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} \bar{f}_2 + \dots$$

$$+ (a_{m1} \ a_{m2} \ \dots \ a_{mn}) \begin{pmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{pmatrix} \bar{f}_m \Rightarrow$$

Le componenti di $f(\vec{v})$ sono delle proprie da

$$\begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix}$$

Teorema: Sia $f: V_n(K) \rightarrow W_m(K)$ una applicazione
lineare. Siano inoltre $B_V = (\bar{e}_1 \dots \bar{e}_n)$
e $B_W = (\bar{f}_1 \dots \bar{f}_m)$ due basi risp. di V e
di W . Possiamo

$$A = ((a_{ij})) \in K^{m,n}$$

La matrice in cui l'entrata a_{ij} è l'immagine
la i -esima componente rispetto B_W
del vettore \bar{e}_j .

Allora $A \bar{v} \in V_n$, posto $\bar{x} = (x_1 \dots x_n)$
vettore della componente di \bar{v} rispetto
a B_V si ha che il vettore della
componente di $f(\bar{v})$ rispetto B_W

\vec{e} AX.

$E_3: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$f \begin{cases} \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2 \\ (x, y, z) \rightarrow (x+y, z-x). \end{cases}$

$A \in \mathbb{K}^{2,3}$

$B_{\mathbb{R}^3} = ((100), (010), (001))$
 $\vec{e}_1 \quad \vec{e}_2 \quad \vec{e}_3$

$B_{\mathbb{R}^2} = ((10), (01)).$
 $\vec{f}_1 \quad \vec{f}_2$

$$f(\vec{e}_2) = (1, -1) = 1 \cdot \vec{f}_1 - 1 \cdot \vec{f}_2$$

$$f(\vec{e}_1) = (1, 0) = \vec{f}_1$$

$$f(\vec{e}_3) = (0, 1) = \vec{f}_2$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$X = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$$



immagini in
componenti
dei vettori di OBV .

$$AX = (x+y, -x+z)$$

$$P(7.5, 3) \quad A \begin{bmatrix} 7 \\ 5 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 12 \\ 2 \end{bmatrix}$$

Le condizioni che 2 matrici siano moltiplicabili
fra loro corrisponde esattamente al fatto
che le corrispettive appl. lineari siano

componibili.

→ CONSEQUENZA: il prod. di matrici corrisponde alla comp. di funzioni
⇒ è associativo.

$$f: V_m \rightarrow W_m \rightarrow A \in \mathbb{K}^{m,m}$$

$$g: W_m \rightarrow U_k \rightarrow B \in \mathbb{K}^{k,m}$$

$$BA \in \mathbb{K}^{k,n}$$

rappresenta $(g \circ f)$

OSS: Sia f una applicazione lineare e sia A la matrice associata rispetto basi opportune.

Allora l'immagine di f rispetto a un sotto-spazio

vettorials generato dai vettori: le cui componenti rispetto a B_n sono nelle colonne di A .

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} = [c_1 \ c_2 \ \dots \ c_n]$$

In componenti: a_{ij} o c_i vettore colonna di \mathbb{K}^m

$$\begin{aligned} \text{Im}(f) &= \left\{ A \begin{bmatrix} \alpha_1 \\ \vdots \\ \alpha_n \end{bmatrix} \mid (\alpha_1 \dots \alpha_n) \in \mathbb{K}^n \right\} = \\ &= \{ \alpha_1 c_1 + \dots + \alpha_n c_n \mid \alpha_i \in \mathbb{K} \} = \\ &= \mathcal{L}(c_1, c_2, \dots, c_n). \end{aligned}$$

$$\boxed{\dim(\text{Im}(f)) = \text{rk}(A)}. \quad \text{Poichiamo } \text{rk}(f) = \dim \text{Im}(f).$$

Quando f è iniettiva? $f: V \rightarrow W$

$$\text{Ker}(f) = \{ \vec{v} \in V \mid f(\vec{v}) = \vec{0} \}.$$

$\text{Ker}(f) \subseteq V$. Abbiamo visto che

$$\text{se } \exists \vec{x}, \vec{y} \in V: f(\vec{x}) = f(\vec{y}) \Rightarrow f(\vec{x} - \vec{y}) = \vec{0}$$

$$\Rightarrow \vec{x} - \vec{y} \in \text{Ker}(f).$$

$$\Rightarrow f \text{ iniettiva} \Leftrightarrow \dim \text{Ker}(f) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \text{Ker } f = \{ \vec{0} \}.$$

Teorema (nullità e rango). $f: V \rightarrow W$

chiamiamo null(f) := dim Ker(f) nullità
rk(f) := dim Im(f) rango.

$$\dim(V) = \text{null}(f) + \text{rk}(f)$$

DIM: Supponiamo che $\ker(f) \leq V$.

• Se $\ker(f) = \{0\} \Rightarrow f$ è suriettiva

in particolare l'unico vettore v che

$$f(\bar{x}) = 0 \text{ è } \bar{x} = 0.$$

passando in componenti rispetto B_v, B_w

vediamo che questo implica che le colonne di ogni matrice $A_{\text{resp.}}$ di f devono essere linearmente indipendenti.

$$\begin{aligned} \Rightarrow \dim C(A) &= \text{numero colonne di } a = n \\ &= \dim V_n. \end{aligned}$$

Supponiamo ora $\ker f \neq \{0\}$ e sia

\tilde{B}_3 una sua base

$\dim \ker f = \text{null}(f) = k.$

$$\tilde{B} = (\bar{e}_1' \dots \bar{e}_k')$$

completiamo adesso \tilde{B} a base di V_u aggiungendo $n-k$ vettori.

$$B' = (\bar{e}_1' \dots \bar{e}_k' \bar{f}_1 \dots \bar{f}_{n-k}).$$

ASSERTO: $\dim \text{Im}(f) = n-k$

osserviamo che posto $M = \mathcal{L}(\bar{f}_1 \dots \bar{f}_{n-k})$

abbiamo che $f|_M$ è iniettiva; in altri

termini non fosse $\ker(f|_M) \neq 0$

$\Rightarrow \exists \bar{w} \in \ker(f|_M) \neq 0$

mas $\bar{w} \in \ker f \Rightarrow$

$$\Rightarrow \bar{w} = \alpha_2 \bar{f}_2 + \dots + \alpha_{n-k} \bar{f}_{n-k} \quad \underbrace{\hspace{10em}}_{\in \mathcal{M}} = \underbrace{\beta_2 \bar{e}_1 + \dots + \beta_k \bar{e}_k}_{\in \ker f}$$

con non vatti qli $\alpha_i = 0 \Rightarrow$

$$\alpha_2 \bar{f}_2 + \dots + \alpha_{n-k} \bar{f}_{n-k} - \beta_2 \bar{e}_1 - \dots - \beta_k \bar{e}_k = \underline{0}$$

con coeff. non vatti vatti $\Rightarrow \mathcal{W}$.
perché abbiamo una base.

perché $f|_{\mathcal{M}}$ iniettiva $\dim \operatorname{Im}(f) \geq$
 $\geq \dim \operatorname{Im}(f|_{\mathcal{M}}) = n-k$.

$$\text{Si } \bar{v} \in V \Rightarrow \bar{v} = \alpha_2 \bar{e}_1 + \dots + \alpha_k \bar{e}_k + \mu_1 \bar{f}_1 + \dots + \mu_{n-k} \bar{f}_{n-k}$$

$$f(\vec{v}) = f(\underbrace{\lambda_1 \vec{e}_1 + \dots + \lambda_k \vec{e}_k}_{\vec{0}}) + f(\underbrace{\mu_1 \vec{f}_1 + \dots + \mu_{n-k} \vec{f}_{n-k}}_{\in \mathcal{M}})$$

perché $\vec{e}_1 \dots \vec{e}_k$
sono in $\ker f$

$$= f(\mu_1 \vec{f}_1 + \dots + \mu_{n-k} \vec{f}_{n-k}) = f(\vec{w}) \in \text{Im}(f|_{\mathcal{M}})$$

Ne segue che $\text{Im}(f) = \text{Im}(f|_{\mathcal{M}})$

$$\text{e quindi: } \dim \text{Im}(f) = \dim \text{Im}(f|_{\mathcal{M}}) = \\ = n-k.$$

$$\dim \ker(f) + \dim \text{Im}(f) = n.$$

OSS: In Se $f: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$, fissando come basi le
basi canoniche abbiamo che le colonne
 j -esime della matrice A che rappresenta f
contiene esattamente l'immagine del vettore e_j
rispetto ad f .

$$f: \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^3$$
$$\left. \begin{array}{l} \\ \\ \\ \\ \end{array} \right\} (x_1, x_2, x_3, x_4, x_5) \rightarrow (x_1 + x_3, x_2 + x_5 + x_4, x_4 + x_1)$$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{rk}(A) = 3 = \dim \text{Im}(f)$$

$$\text{null}(f) = \dim \text{Ker} f = 2$$

Matrice inversa e Teoremi di Laplace.

$$A \in \mathbb{K}^{n \times n}$$

A è invertibile $\Leftrightarrow \det(A) \neq 0$

Teorema (Laplace). Sia $A \in \mathbb{K}^{n \times n}$ ed indichiamo con A_{ij} il minore di A ottenuto cancellando la i -esima riga e la j -esima colonna di A .

Allora

$$\sum_{i=1}^n (-1)^{i+k} a_{ik} |A_{ie}| =$$

$$\begin{cases} \det(A) & \text{se } \ell = k \\ 0 & \text{se } \ell \neq k. \end{cases}$$

[II Teorema di Laplace]

DM : $\sum_{i=2}^n (-1)^{i+k} a_{ik} |A_{ie}|$ con l^k è il
 del di una matrice
 che ha 2 righe
 colonne uguali

(La l -esima è una copia
 della k -esima) \Rightarrow è = 0.

$k=1$

$l=3$

$A = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 2 & 2 \\ 2 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$

$= (-1)^{3+1} \cdot 1$

A_{13} A_{23} A_{33}

$\begin{vmatrix} 0 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} - 0 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 2 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{vmatrix} + 1 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 2 \\ 0 & 2 & 1 \end{vmatrix}$

$-0 \cdot \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \\ 1 & 2 & 0 \end{vmatrix} =$

A_{13}

$$= \begin{vmatrix} 1 & 2 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{vmatrix} = 0.$$

□

Teorema: Sia $A = ((a_{ij}))$ una matrice quadrata.

$$\text{poniamo } \Gamma_{ij} = (-1)^{i+j} |A_{ij}|$$

$$\text{e sia } A^{\alpha} = ((\Gamma_{ij})).$$

Allora

$$A \cdot A^{\alpha} = \det(A) \cdot I_n$$

L'entrata in posizione (ij) di

$A \cdot A^T$ è data dal prodotto delle i -esima riga di A

$(a_{i1} \ a_{i2} \ \dots \ a_{in})$

per la j -esima colonna di $A^T =$
 $=$ la j -esima riga di A (trasposta).

$$\begin{pmatrix} r_{j1} \\ r_{j2} \\ \dots \\ r_{jn} \end{pmatrix}$$

$$(e_{i_1} \dots e_{i_n}) \begin{pmatrix} \Gamma_{i_1}^1 \\ \vdots \\ \Gamma_{i_n}^n \end{pmatrix} = \sum_{k=1}^n a_{ik} \Gamma_{ik}$$

$$= \sum_{k=1}^n a_{ik} (-1)^{j+k} |A_{jkt}| =$$

$$= \det(A) \text{ se } i=j$$

$$0 \text{ se } i \neq j.$$

Quindi $A^{-1} A^T = \det(A) I_n.$ \square

Se $\det(A) \neq 0 \Rightarrow$ possiamo $A^{-1} = \frac{1}{\det A} \cdot A^T.$

Se $X \in \mathbb{K}^n$ ed $f: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ descrittta da

una matrice $A \ni$
 $\det(A) \neq 0$

$$AX = y \Leftrightarrow A^{-1}AX = A^{-1}y$$

$$IX = X$$

calcolare la matrice inversa corrispondente a

risolvere l'equazione matriciale

$$AX = y \quad \text{con } A \in \mathbb{K}^{n,n}$$

$$\det(A) \neq 0.$$

Se $\det(A) \neq 0 \Rightarrow f$ è invertibile $\Rightarrow AX = y$ ammette

una unica soluzione.

$$\text{Se } \det(A) = 0 \Rightarrow$$

1) $AX = Y$ ammette soluzione?

~~si~~

si e solamente se $Y \in \text{Im}(F)$

se e solamente se Y appartiene

al sottospazio generato dalla colonna

$$\text{di } A \Leftrightarrow \rho(A) = \rho(A|Y)$$

2) Quante sono le soluzioni di

$$AX = Y \text{ quando ci sono.}$$

= sono tante quante le possibili

preimmagini di Y .

Le possibili preimmagini di Y

sono "tante quante" i vettori L

$\ker f \Rightarrow$ diciamo che
sono $\infty^{\dim \ker f} = \infty^{n-r}$
ove $r = \text{rk}(A)$.

Sistemi lineari

Un sistema ~~di equazioni~~ lineare di m equazioni
in n incognite sul campo K è una
collezione di m equazioni del tipo

$$(*) \begin{cases} a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

Un sistema è detto compatibile se \exists

$(\gamma_1 \dots \gamma_n) \in \mathbb{K}^n$ tale che sostituito

$\gamma_1 \dots \gamma_n$ in ogni singola eq. una linea è
tutte soddisfatte.

Altrimenti è detto incompatibile.

(*) si può scrivere come

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

$$X = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

$$B = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{bmatrix}$$

$$AX = B$$

(forma matriciale)

$AX = B$ compatibile $\Leftrightarrow B \in \text{Im}(f_A)$

ove $f_A : \begin{cases} \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m \\ X \rightarrow AX \end{cases}$

$B \in \text{Im}(f_A) \Leftrightarrow B$ é c. lineare delle
colonne di A

$\Leftrightarrow B \in \mathcal{L}(C(A))$

$\Leftrightarrow \dim \mathcal{L}(C(A)) = \dim$

$\mathcal{L}(C(A) \cup B)$

$\Leftrightarrow \rho(A) = \rho(A|B)$

□

Teorema di Rouché-Capelli: Un sistema lineare

$AX = B$ è compatibile $\Leftrightarrow \rho(A) = \rho(A|B)$.