

$V_n^o(\mathbb{R})$

s.vettoriale reale

dotato di un prodotto
scalare definito positivo.

$$\forall \bar{v}: \bar{v} \cdot \bar{v} > 0 \quad e \quad \bar{v} \cdot \bar{v} = 0 \Leftrightarrow \bar{v} = 0$$

1) un prodotto di questo tipo è
non degenero.

$$\forall X \in V_n^o(\mathbb{R}): X^{\perp\perp} = L(X)$$

$$\dim(X^\perp) = n - \dim L(X)$$

2) Data una base $B = (\bar{e}_1 \dots \bar{e}_n)$ di
 $V_n^o(\mathbb{R})$ è sempre possibile
trovare una base ortonormale
di $V_n^o(\mathbb{R})$ $B' = (\bar{e}'_1 \dots \bar{e}'_n)$
tale che $\bar{e}_i \cdot \bar{e}'_j = \delta_{ij}$

- Si applica Gram-Schmidt per ottenere
una base ortogonale di $V_n^o(\mathbb{R})$ con
le proprietà che $B'' = (\bar{e}''_1 \dots \bar{e}''_n)$ e

$$L(\bar{e}_1'' \dots \bar{e}_j'') = L(\bar{e}_1 \dots \bar{e}_j)$$

e poi si divide ogni vettore di \mathcal{B}'' per le sue norme $\sqrt{\bar{e}_j'' \cdot \bar{e}_j''}$.

per passare da un vettore $\bar{v} \neq 0$ ad un vettore di norma $= 1$ proporzionale a \bar{v} bisogna dividere per $\|\bar{v}\| := \sqrt{\bar{v} \cdot \bar{v}}$.

Un vettore di $V_n^0(\mathbb{R})$ con norma $= 1$ è detto vettore.

In genere ogni sottospazio di $V_n^0(\mathbb{R})$ di dimensione $= 1$ contiene 2 vettori che differiscono a meno di un fattore ± 1 .

per poter normalizzare ci serve che $\bar{v} \cdot \bar{v}$ sia un quadrato!!

Teorema della base spettrale.

Una matrice reale A è ortogonalmente diagonalizzabile $\Leftrightarrow A = {}^T\bar{A}$.

DIM: ort. diag. $\Rightarrow A = {}^T\bar{A}$

$\exists P \in GL(n, \mathbb{R})$ tale che

$$P^{-1} = P^T \quad \& \quad P^T A P = D$$

$$D = {}^T D = {}^T(P^{-1} A P) = {}^T P^T A^T P^{-1} = {}^T P \bar{A} P$$

e dunque $A = {}^T\bar{A}$.

${}^T\bar{A} = A \Rightarrow$ ort. diag.

Si procede per induzione su
 $n =$ ordine di A .

- $n=1 \Rightarrow A$ è simmetrica e ort.
diag. (è già diagonale) •
- $(n-1) \Rightarrow n$

$\text{Spec}_{\mathbb{R}}(A) \neq \emptyset$ esiste dunque un
autovalore reale λ di A .

$\Rightarrow \exists$ anche un autovettore $X \neq 0$ tale
che $AX = \lambda X$ e $\|X\| = \sqrt{X^T X} = 1$

consideriamo \mathbb{R}^n dotato del prodotto scalare standard

$$(x_1 \dots x_n) \cdot (y_1 \dots y_n) = (x_1 \dots x_n) \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} =$$

$$= x_1 y_1 + \dots + x_n y_n$$

costruiamo una base ortogonale di \mathbb{R}^n
complementando il vettore (X) a base.

- 1) completo X a base $(X, X'_1 \dots X'_{k'})$
- 2) orb(normalizzo) $\rightarrow (X, X_1 \dots X_n)$

base ortonormale.

P = matrice che ha come colonne i vettori
della base

CALCOLO

$${}^T P A P = \begin{bmatrix} {}^T X \\ {}^T X_1 \\ \vdots \\ {}^T X_{n-1} \end{bmatrix} A \begin{bmatrix} X & X_1 & \dots & X_{n-1} \end{bmatrix} =$$

λX

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x} & \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}_1 & \dots & \mathbf{x}^T \mathbf{A} \mathbf{x}_{n-1} \\ \mathbf{x}_1^T \mathbf{A} \mathbf{x} & \vdots & & \\ \vdots & & & \\ \mathbf{x}_{n-1}^T \mathbf{A} \mathbf{x} & \dots & \mathbf{x}_{n-1}^T \mathbf{A} \mathbf{x}_{n-1} \end{bmatrix} =$$

in quanto
 $\mathbf{A} = \mathbf{A}^T$

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{x}^T \mathbf{x} & \mathbf{x}^T \mathbf{x}_1 & \dots & \mathbf{x}^T \mathbf{x}_{n-1} \\ \mathbf{x}_1^T \mathbf{x} & \vdots & & \\ \vdots & & & \\ \mathbf{x}_{n-1}^T \mathbf{x} & & & \end{bmatrix} =$$

gli elementi:
 $(\mathbf{x}, \mathbf{x}_1, \dots, \mathbf{x}_{n-1})$
 sono un sistema
 ortonormale
 $\Rightarrow \mathbf{x}^T \mathbf{x} = 1$
 $\mathbf{x}^T \mathbf{x}_i = 0 \quad i \geq 1$
 $\mathbf{x}_i^T \mathbf{x} = 0 \quad i \geq 1$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & \boxed{\mathbf{B}} & & & \\ 0 & & \ddots & & \\ \vdots & & & \ddots & \\ 0 & & & & 0 \end{bmatrix}$$

OSSERVIAMO CHE
 \mathbf{B} è simmetrica
 infatti

$$\begin{aligned} \mathbf{B}^T (\mathbf{P}^T \mathbf{A} \mathbf{P}) &= \mathbf{B}^T \mathbf{P}^T \mathbf{A} \mathbf{P} = \\ &= \mathbf{B} \mathbf{P}^T \mathbf{A} \mathbf{P} \end{aligned}$$

possiamo applicare l'ipotesi

induttiva visto che

$$B = {}^T B \text{ e } B \in \mathbb{R}^{n-1, n-1}$$

$$\Rightarrow \exists Q \in \mathbb{R}^{n-1, n-1} \text{ con } {}^T Q = Q^{-1}$$

tale che $Q^{-1} B Q = {}^T Q B Q = D_1$

pongo $Q' := \begin{bmatrix} 1 & 0 \dots 0 \\ 0 & Q \\ \vdots & \\ 0 & \end{bmatrix} \in \mathbb{R}^{n, n}$

ed osserviamo che ${}^T Q' = Q'^{-1}$

perché ${}^T Q' Q = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & Q \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & Q \end{bmatrix} =$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & Q^2 \end{bmatrix} = I$$

se calcolo $(PQ')^T A (PQ')$ ottengo

$${}^T(PQ')A(PQ) = {}^TQ'({}^TPAP)Q =$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & {}^TQ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 8 & 0 \\ 0 & B \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & Q \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} 8 & 0 \\ 0 & {}^TQBQ \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 & 0 \\ 0 & D_1 \end{bmatrix}$$

Inoltre ${}^T(PQ')(PQ') = {}^TQ'{}^TPPQ' =$
 $= {}^TQ'IQ' = {}^TQ'Q' = I$

quindi (PQ') è una matrice ortogonale

e $(PQ')^{-1}A(PQ') = {}^T(PQ')A(PQ') = D$

matrice diagonale $\Rightarrow A$ è ortogonalmente
 diagonalizzabile \square

Sia A una matrice reale e simmetrica che rappresenta un prodotto scalare. \Rightarrow

\Rightarrow Esiste una base di \mathbb{R}^n rispetto cui la matrice del prodotto scalare di A è diagonale e sulla diagonale ci sono esattamente gli autovettori di A .

$${}^T P A P \quad P^{-1} A P$$

Sia D la matrice ^{diag.} simile ad A che rappresenta lo stesso prodotto scalare di A rispetto a $B' = (\bar{e}'_1 \dots \bar{e}'_n)$

$$\begin{bmatrix} \bar{e}_1' \cdot \bar{e}_1' & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & & & \\ 0 & \dots & \bar{e}_n' \cdot \bar{e}_n' \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \delta_1 & 0 & & \\ & \ddots & & \\ 0 & & \delta_n \end{bmatrix}$$

$\delta_i \in \text{Spec}(A)$.

OSSERVIAMO CHE SE prendiamo

$B'' = (\bar{e}_1'' \dots \bar{e}_n'')$ con

$$\bar{e}_i'' = \begin{cases} \bar{e}_i' & \text{se } \bar{e}_i' \neq 0 \\ \frac{1}{\sqrt{|\bar{e}_i' \cdot \bar{e}_i'|}} \bar{e}_i' & \text{se } \bar{e}_i' \neq 0 \end{cases}$$

\Rightarrow il prodotto scalare originario si rappresenta rispetto la base B'' con una matrice diagonale le cui entrate sono tutte $0, +1$ o -1

Def. Si dice segnatura di un prodotto scalare su \mathbb{R}^n indotto da A la tripla $(\alpha_{-1}, \alpha_0, \alpha_{+1})$

dove $\alpha_{-1} = |\{\lambda \in \text{Spec } A \mid \lambda < 0\}|$

$\alpha_0 = |\{\lambda \in \text{Spec } A \mid \lambda = 0\}|$

$\alpha_1 = |\{\lambda \in \text{Spec } A \mid \lambda > 0\}|$.

multinsiemi.

A meno di cambiamenti di base un prodotto scalare è identificato dalla sua segnatura ed equivalente a quello rapp. da una matrice diagonale con

α_{-1} entrate = -1

α_0 entrate = 0

α_{+1} entrate = +1

prodotto scalare definito positivo

$(0, 0, n)$ *segnatura.*

prodotto scalare positivo (ma non definito;

cioè $\exists \bar{x} \in V : \bar{x} \cdot \bar{x} = 0 \text{ con } \bar{x} \neq 0$)

$(0, t, n-t)$

$$\bar{e}_i'' \cdot \bar{e}_i'' = \frac{1}{\sqrt{|\bar{e}_i'' \cdot \bar{e}_i''|}} \bar{e}_i' \frac{1}{\sqrt{|\bar{e}_i \cdot \bar{e}_i|}} \bar{e}_i' =$$

$$= \frac{\bar{e}_i' \cdot \bar{e}_i'}{(\sqrt{|\bar{e}_i \cdot \bar{e}_i|})^2} = \frac{\bar{e}_i' \cdot \bar{e}_i'}{|\bar{e}_i \cdot \bar{e}_i|} \epsilon \pm 1$$



per lo stesso segno di ϵ :

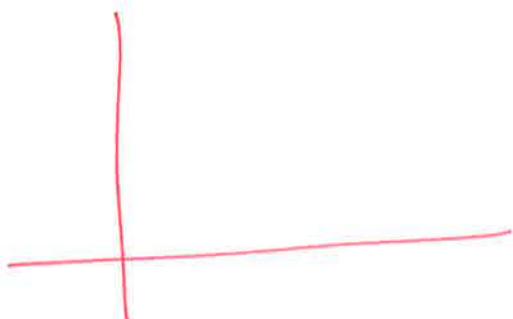
Applicazione dei prodotti scalari euclidiani.

$$AX = B$$

sistemi lineari

Ammette soluzione $\Leftrightarrow \text{rk}(A) = \text{rk}(A|B)$

Vogliamo però considerare anche alcuni sistemi lineari "approssimati".



pb. fisico per cui dovete trovare la retta che passa per un fissato insieme di punti.

Vi vengono dati punti (x_i, y_i) nel piano.

cerco la $ax + by + c = 0$

e, b

tali che

abbia come soluzioni x_i, y_i

$$\left\{ \begin{array}{l} ax_1 + by_1 + c = 0 \\ ax_2 + by_2 + c = 0 \\ \vdots \\ ax_i + by_i + c = 0 \end{array} \right.$$

e cercare (a, b, c)

$$ax + by + c = 0$$

$$d(ax + by + c) = 0$$

$(0,0), (1,1), (2,1)$

$$y = ax + b$$

$$\left\{ \begin{array}{l} ax_1 + b = y_1 \\ ax_2 + b = y_2 \\ ax_3 + b = y_3 \end{array} \right.$$

$$x^2 + axy + bx + cy^2 + dy + e = 0$$

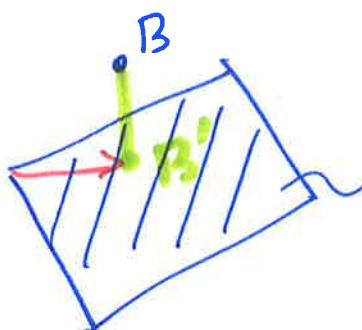


Idea: Sostituire al sistema originario un sistema che sia compatibile e "viciose".

$AX = B$ non compatibile e studiare

$AX = B'$ con B' tale che

- 1) il sistema sia compatibile
- 2) $\|B - B'\|$ sia la più piccola possibile.



insieme di tutti i vettori w per cui $AX = w$ è compatibile

\Rightarrow copertura lineare delle colonne di A

B' per minimizzare $\|B - B'\|$
sotto la condizione che $B' \in L$ (colonne di A).

dove erice la proiezione

ortogonale di B sullo sp. vettoriale delle colonne di A

$$B' = AX \Rightarrow (B' - B) \perp \mathcal{L}_c(A)$$

$(AX - B)$ deve essere ortog.
rispetto prod. scal.
standard alle colonne
di A .

$$\Rightarrow {}^T A (AX - B) = 0$$

↑
prodotto scalare
per tutte le colonne di A

$$({}^T A A) X = {}^T A B$$

(sistema di
minimi quadrati
associato a
quello di perpend.)

