

Teorema

Sia $A \in \mathbb{K}^{m,n}$.

Allora le righe di A sono linearmente indipendenti \Leftrightarrow la matrice A contiene un minore $M \in \mathbb{K}^{m,m}$ con $\det M \neq 0$.

→ DIM Si completano le righe di A a base di \mathbb{K}^m con vettori della base canonica.

1	0	1	0	0	1		m
0	1	0	1	0	0		
1	0	0	0	0	0		
	0	1	0	0	0		
	0	0	1	0	0		
	0	0	0	1	0		
						assass	

In particolare così si trovano le colonne volute.

1 0 1	0 0 1
0 1 0	1 0 0
1 0 0	0 0 0
0 0 0	1 0 0
0 0 0	0 1 0
0 0 0	0 0 1

sono da cancellare le colonne

4,5,6

⇒ per avere una base aggiunge
 $\bar{e}_4, \bar{e}_5, \bar{e}_6$.

Teorema: Sia $A \in k^{m,n}$. Allora

$$rk(A) = \dim L(C_A) = \dim L(R_A)$$

ove $L(C_A) \leq k^m$ generato dalle
 colonne di A

$L(R_A) \leq k^n$ generato dalle
 righe di A .

DIM:

Sia $\text{rk}(A) = k \Rightarrow$ esiste in A un minore $M_{k \times k}$ con $\det(M) \neq 0$
 \Rightarrow le righe intercalate da M in A generano uno s.vett. di $\dim = k$ (per il teorema precedente).

Se $\dim L(R_A) > k \Rightarrow$ esisterebbe una riga in A l.indip. dalle righe intercalate da $M \Rightarrow$ con aggiungendo tale riga alle precedenti si avrebbe $k+1$ righe indip. \Rightarrow per il lemma/teorema precedente un minore $(k+1) \times (k+1)$ con $\det \neq 0 \Rightarrow$ ASSURDO perché $\text{rk}(A) = k$.

Viceversa se $\dim L(R_A) = k \Rightarrow$ prendiamo una base di $L(R_A)$ e osserviamo che nella matrice così costituita c'è un minore $k \times k$ con $\det \neq 0 \Rightarrow \text{rk}(A) \geq k \Rightarrow \text{rk}(A) = k$. □

$$\begin{array}{r} \rightarrow 1 \boxed{25} 0 \boxed{7} 3 0 \\ \rightarrow 2 \boxed{31} 0 \boxed{0} 1 0 \\ \rightarrow 0 \boxed{13} 0 \boxed{0} 2 0 \end{array}$$

$\in \mathbb{K}^{4,4}$

$$\begin{array}{r} 3690710 \\ 0260040 \end{array}$$

$\in \mathbb{K}^{5,4}$

$$\dim \mathcal{L}(R_A) = 3$$

Quanti minori 4×4 vanno considerati?

$$\binom{7}{4} \cdot \binom{5}{4} = \cancel{\frac{7!}{4!} \cdot \cancel{\frac{5!}{4!}}} = \cancel{\frac{7!}{4!}}$$

$$\frac{7!}{3!4!} \cdot \frac{5!}{1!4!} = \frac{5!}{4!} = 5$$

$$= \frac{7 \cdot 6 \cdot 5 \cdot 4 \cdot 3 \cdot 2 \cdot 1}{3 \cdot 2 \cdot 4 \cdot 3 \cdot 2} = 35 \cdot 5 = 175$$

BASTA CONSIDERARNE $2 \cdot 4 = 8$

Teorema (degli orlati).

Sia $A \in \mathbb{K}^{m,n}$. Allora A ha rango $k \Leftrightarrow \exists M \subseteq A$ con $M \in \mathbb{K}^{k,k}$, $\det M \neq 0$ e ogni minore $(k+1) \times (k+1)$ di A che contiene M ha $\det = 0$.

DIM: Se $\text{rk}(A) = k \Rightarrow$ ogni minore $(k+1) \times (k+1)$ ha $\det = 0$; in particolare quelli che contengono M \Rightarrow FINE.

Altrimenti supponiamo $\text{rk}(A) > k$ e un minore $M' \in (k+1) \times (k+1)$ che contiene M ovvero $\det M' \neq 0$

$$A = \left(\begin{array}{c|ccccc} \hline & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \hline & \boxed{M} & & & & \\ \hline & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \hline & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ \hline \end{array} \right)$$

in particolare $\dim \text{L}(R_A) \geq k+1$ quindi \exists una riga che si può aggiungere alle righe di M ed è lineare indip. da esse.

consideriamo la matrice A' estratta da A che ha come righe le righe di M + le righe aggiunte e come colonne le colonne corrispondenti

$$A' = \left(\begin{array}{c|cc|c} & & & \\ & & \boxed{\quad} & \\ & & & \\ \hline & & & \\ & & & \end{array} \right)_{\text{1}}^{\text{k}}$$

$$\operatorname{rk}(A') = \dim \mathcal{L}(R_{A'}) = k+1 =$$

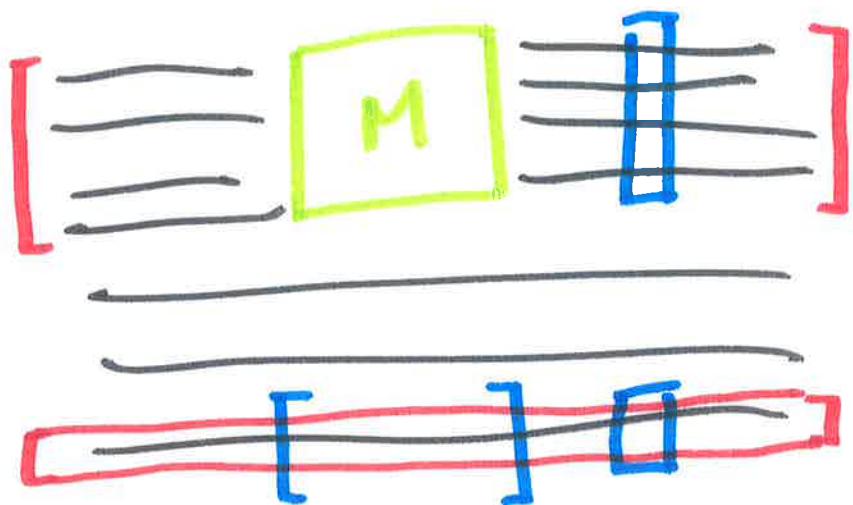
$= \dim \mathcal{L}(C_{A'})$ e le colonne

intervallate da M sono k e lin. indip.
trovato una colonna di A' che aggiunge
alle colonne di M dà una base di
 $\mathcal{L}(C_{A'})$.

Ma danno anche proprio un ordito di M

con $\det \neq 0$. by

D



$$\begin{matrix} 1 & 2 & 7 & 9 & 5 & 0 \\ 0 & 3 & 1 & 9 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 5 & 3 & 9 & 0 & 3 \end{matrix}$$

$$nk = 3$$

—

Studio dei sistemi lineari

Sistemi lineari

$$(*) \left\{ \begin{array}{l} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{array} \right.$$

m equazioni di primo grado
n incognite

→ Soluzione di (*) è un elemento
 $(x_1 - x_n) \in \mathbb{K}^n$ tale che
sostituendo agli x_i i valori di
tutte le equazioni sono
contemporaneamente soddisfatte.

(*) è detto compatibile se esso
ammette ^{unica} soluzione

$$\begin{cases} x+y=0 \\ y=2 \end{cases}$$

COMPATIBILE

$$\begin{cases} x=2 \\ x=5 \end{cases}$$

NON COMPATIBILE

DOMANDE

- 1) il sistema è compatibile?
- 2) quante soluzioni ha?
- 3) troviamo le soluzioni.

$$(*) \quad \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix}$$

matrice dei coeff.

a matrice incompleta
del sistema

$$B = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

vettore dei
termini not.

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

vettore delle incognite.

→ Il sistema si può scrivere in forma matriciale come

$$\underline{AX = B}$$

Vogliamo scoprire se il sistema è compatibile.

Osserviamo che la funzione

$$f_A : \begin{cases} \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m \\ X \rightarrow AX \end{cases}$$

i) è una funzione lineare.

ii) Il sistema è risolvibile $\Leftrightarrow B \in \text{Im } f_A$
 Infatti $AX = B \Leftrightarrow f_A(X) = B$

ma $\text{Im } f_A$ è generata dalle colonne della matrice A.

Il sistema è compatibile \Leftrightarrow

$$B \in \text{Im } f_A$$

$$\Leftrightarrow B \in L(C_A)$$

$\Leftrightarrow B$ è legato rispetto le colonne di A

$$\text{cioè } L(C_A \cup \{B\}) = L(C_A)$$

$$\Leftrightarrow \dim L(C_A \cup \{B\}) = \dim L(C_A)$$

$$\Leftrightarrow \text{rk}(A|B) // = \text{rk}(A) //$$

ove $A|B$ = matrice completa
del sistema = matrice
che si ottiene aggiungendo B
alle colonne di A

Teorema (Rouché-Capelli).

i) Un sistema lineare

$$AX = B$$

è compatibile $\Leftrightarrow \text{rk}(A) = \text{rk}(A|B)$.

i) Quante sono le soluzioni di un sistema lineare compatibile?

→ chiedersi quante sono le preimmagini di B rispetto

$$f_A(x)$$

$$AX = f_A(x) = B$$

NOI SAPPIAMO CHE LE PREIMMAGINI
DI B devono essere tutte ^{e sole} della
forma $\bar{X} + Z$ con $Z \in \ker f_A$
e che in particolare le preimmagini
saranno un insieme del tipo

$$\bar{X} + \text{Ker } f_A = \{\bar{X} + z \mid z \in \text{Ker } f_A\}.$$

DICHIAMO CHE IL SISTEMA HA

∞^t
SOLUZIONI OVE $t = \dim \text{Ker } f_A$
in quanto le soluzioni dipendono
da t parametri.

DI PIÙ: $t = \text{null } f_A = \dim \text{Ker } f_A$
per il teorema nullità + rango.

$$\text{null } f_A + \text{rk } f_A = n$$

$\nwarrow \dim \text{dom } f_A$

$$\begin{array}{c|c} | & | \\ t & = \text{rk}(A) \end{array}$$

$$n - \text{rk}(A)$$

le soluzioni sono ∞

con n : numero incognite.

SOLUZIONI

$AX=B$ compatibile.

Siano \bar{X}, \bar{y} due soluzioni

$$\Rightarrow A\bar{X} - A\bar{y} = B - B = \underline{0}$$

"

$A(\bar{X} - \bar{y})$ e quindi

$\bar{X} - \bar{y}$ risolve il sistema
omogeneo associato

$$AX = \underline{0}$$

o, detto in termini di f_A

$$\text{abbiamo } f_A(\bar{X} - \bar{y}) = \underline{0}$$

Cioè $\bar{X} - \bar{y} \in \ker f_A$

Viceversa: Sia \bar{X} soluzione di $AX = B$ e
 Z soluzione di $AX = \underline{0}$

$$\Rightarrow A(\bar{X} + Z) = A\bar{X} + AZ = B + \underline{0} = B$$

quindi $\bar{X} + Z$ è soluzione.

detto in altre parole

\bar{x} è una prem. di B

$z \in \text{Ker } f_A$

$\Rightarrow \bar{x} + z$ è una prem. di B .

Le soluzioni di $AX=B$ si
scrivono come

$$S = \{\bar{x} + z \mid z \in \text{Ker } f_A\}.$$

$$= \bar{x} + \text{Ker } f_A.$$

N.B l'insieme S delle soluzioni
di un sistema lineare
compatibile $AX=B$ è
 \Rightarrow vettoriale $\Leftrightarrow B=\underline{0}$ cioè
il sistema è omogeneo

DIM: Se $B \neq \underline{0} \Rightarrow \underline{0} \notin S$ e quindi S non
è sottospazio.

$$B=\underline{0} \Rightarrow S = \text{Ker } f_A \leq \mathbb{K}^n$$

$$\begin{cases} x+y+z+2t=0 \\ x+y+z = 2 \end{cases}$$

$$\begin{cases} t = -1 \\ x = 2 - y - z \end{cases}$$

$$4-2=2$$

$$\left[\begin{array}{ccc|cc} 1 & 1 & 1 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 2 \end{array} \right]$$

$$S = \{(2-y-z, y, z, -1) \mid y, z \in \mathbb{R}\}$$

$$= (2 \ 0 \ 0 \ -1) + \{(-y - z, y, z, 0) \mid y, z \in \mathbb{R}\}$$

$$= \underline{(2 \ 0 \ 0 \ -1)} + b \underline{((-1 \ 1 \ 0 \ 0), (-1 \ 0 \ 1 \ 0))}$$

N.B.: Per vedere se un sistema lineare
è unipartitibile e/o scoprire quante
soluzioni ha, non serve risolverlo.

Consideriamo il sistema lineare

$$AX = B \text{ con } A \in GL(n, \mathbb{K}).$$

A matrice non invertibile.

$\Rightarrow \exists A^{-1}$ matrice inversa di
A e quindi

$$X = IX = (A^{-1}A)X = A^{-1}B$$

Trovare la soluzione calcolando

$$A^{-1}B$$

→ SISTEMA DI CRAMER

$\det(A) \neq 0 \Rightarrow \text{Ker } A = \{0\} \Rightarrow \exists!$ soluzione.

NON SCRIVERE $B A^{-1}$ (non esiste)

**E NEPPURE $X = B/A$ (il prod. non
è commutativo)**

Consideriamo un sistema lineare

$$AX=B \quad \text{con } A \in \mathbb{K}^{m,n} \quad \text{rk}(A)=m$$

m equazioni

n incognite $\text{rk}(A)=m$

\Rightarrow anche $\text{rk}(A|B)=m$

$$\left[\begin{array}{|c|} \hline n \\ \hline \end{array} \right] A$$

individuate in A un minore M

(minore fondamentale) con

$$M \in \mathbb{K}^{m,m} \quad \text{e } \det M \neq 0$$

Then considerate le incognite

che corrispondono alle colonne di A non intercettate da M come

parametri e le spostate a dx

dell'uguale; risolvete poi il sistema
come se fosse di Cramer.

$$\begin{cases} x + 2y + z + t = 2 \\ x + 2y = 0 \end{cases}$$

$$\left[\begin{array}{cccc|c} 1 & 2 & 1 & 1 & : 2 \\ 1 & 2 & 0 & 0 & : 0 \end{array} \right]$$

↑ ↑ ↑ 1
 x y z t

$$\begin{cases} 2y + z = 2 - x - t \\ 2y = 0 - x \end{cases}$$

$$\left[\begin{array}{cc|cc} 2 & 1 & 2-x-t \\ 2 & 0 & 0-x \end{array} \right] \quad \begin{array}{l} \text{sistema di} \\ \text{Crusne in} \\ \text{y e z con} \\ \text{parametri x, t} \end{array}$$

A' B'

$$A' \begin{bmatrix} y \\ z \end{bmatrix} = B' \quad \begin{bmatrix} y \\ z \end{bmatrix} = A'^{-1} B'$$

questo ci mostra anche che
 notiamo $\dim \ker f_A = n - \operatorname{rk}(A)$

La dimensione del ker f_A è
proprio uguale al numero di colonne
parlate a dx e quindi al numero
di parametri da cui dipende il
sistema.

3) $AX = B$ con $A \in \mathbb{K}^{m,n}$
 $\text{rk}(A|B) \leq k(A) = k < m$