

Spazi vettoriali

Siano K un campo, (V, \oplus)

un gruppo abeliano.

Allora (V, \oplus) si dice spazio vettoriale sul campo K

se $\exists * : K \times V \rightarrow V$ tale che

$$1) \quad 1_K * \bar{v} = \bar{v} \quad \forall \bar{v} \in V$$

$$2) \quad \forall \alpha, \beta \in K, \forall \bar{v} \in V: (\alpha \cdot \beta) * \bar{v} = \alpha * (\beta * \bar{v})$$

$$3) \quad (\alpha + \beta) * \bar{v} = \alpha * \bar{v} \oplus \beta * \bar{v}$$

$$4) \quad \forall \bar{v}, \bar{w} \in V \forall \alpha \in K: \alpha * (\bar{v} \oplus \bar{w}) = \alpha * \bar{v} \oplus \alpha * \bar{w}$$

ESEMPI: 1) $K(K)$ un campo come s. vett. su se stesso.

2) Se $K \subseteq K'$ sono campi

allora $\mathbb{K}'(\mathbb{K})$ è s.vett. su \mathbb{K} .

$$\mathbb{R} \subseteq \mathbb{C}$$

\mathbb{C} è sp. vettoriale su \mathbb{R}

3) $\mathbb{R} \subseteq \mathbb{C}$ è sottospazio vettoriale di $\mathbb{C}(\mathbb{R})$

3) \mathbb{K}^n con \mathbb{K} campo. è s.vettoriale rispetto \oplus e $*$ definiti componente per componente.

$$\mathbb{K}^n = \{(a_1 \dots a_n) \mid a_i \in \mathbb{K}\}.$$

$$\oplus : \begin{cases} \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^n \longrightarrow \mathbb{K}^n \\ (a_1 \dots a_n), (b_1 \dots b_n) \longrightarrow \\ (a_1 + b_1 \dots a_n + b_n) \end{cases}$$

(\mathbb{K}^n, \oplus) è gruppo abeliano.

$$* : \begin{cases} \mathbb{K} \times \mathbb{K}^n \longrightarrow \mathbb{K}^n \\ (\alpha, (a_1, \dots, a_n)) \longrightarrow (\alpha a_1, \alpha a_2, \dots, \alpha a_n) \end{cases}$$

[Vedremo che \forall sp. vettoriale di dim finita]
 è isomorfo a \mathbb{K}^n

Verifichiamo che $\mathbb{R}^3(\mathbb{R})$ è
 spazio vettoriale con somma e prodotto
 per scalare definiti come prima.

$$\mathbb{R}^3 = \{ (a, b, c) \mid a, b, c \in \mathbb{R} \}$$

1) (\mathbb{R}^3, \oplus) gruppo abeliano.

$$\begin{aligned} 2) \quad \forall (a, b, c) \in \mathbb{R}^3 \quad (a, b, c) \oplus (0, 0, 0) &= \\ &= (a+0 \quad b+0 \quad c+0) = (0+a \quad 0+b \quad 0+c) \\ &= (a, b, c) \quad \text{el. neutro.} \end{aligned}$$

b) $\forall (a, b, c), (a', b', c') \in \mathbb{R}^3$:

$$(a, b, c) \oplus (a', b', c') = (a+a' \quad b+b' \quad c+c')$$

$$= (a'+a \ b'+b \ c'+c) = (a', b', c') \oplus (a \ b \ c)$$

commutativa.

c) $\forall (a, b, c) \in \mathbb{R}^3 \exists (-a \ -b \ -c) \in \mathbb{R}^3:$

$$(a \ b \ c) \oplus (-a \ -b \ -c) =$$

$$(a-a \ b-b \ c-c) = (0 \ 0 \ 0)$$

inverso.

d) $\forall (a, b, c), (a' \ b' \ c'), (a'' \ b'' \ c'') \in \mathbb{R}^3$

$$(a \ b \ c) \oplus [(a' \ b' \ c') \oplus (a'' \ b'' \ c'')] =$$

$$= (a \ b \ c) \oplus (a'+a'' \ b'+b'' \ c'+c'') =$$

$$= (a+(a'+a'') \ b+(b'+b'') \ c+(c'+c'')) =$$

$$= ((a+a') + a'' \ (b+b') + b'' \ (c+c') + c'') =$$

$$= [(a \ b \ c) \oplus (a' \ b' \ c')] \oplus (a'' \ b'' \ c'').$$

assoc.

□

rispetto il prodotto per scalare

$$1) \quad 1 * (a \ b \ c) = (1a \ 1b \ 1c) = (a \ b \ c)$$

$$2) \quad \forall \alpha, \beta \in \mathbb{R} \quad \forall (a, b, c) \in \mathbb{R}^3$$

$$\begin{aligned} (\alpha\beta) * (a \ b \ c) &= ((\alpha\beta)a \ (\alpha\beta)b \ (\alpha\beta)c) \\ &= (\alpha(\beta a) \ \alpha(\beta b) \ \alpha(\beta c)) = \\ &= \alpha * (\beta a \ \beta b \ \beta c) = \\ &= \alpha * (\beta * (a, b, c)). \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 3) \quad (\alpha + \beta) * (a \ b \ c) &= ((\alpha + \beta)a \ (\alpha + \beta)b \\ &\quad (\alpha + \beta)c) = \\ &= (\alpha a + \beta a \ \alpha b + \beta b \ \alpha c + \beta c) = \\ &= (\alpha a \ \alpha b \ \alpha c) \oplus (\beta a \ \beta b \ \beta c) = \\ &= \alpha * (a \ b \ c) \oplus \beta * (a \ b \ c). \end{aligned}$$

$$4) \quad \forall \alpha \in \mathbb{R} \quad \forall (a \ b \ c), (a', b', c') \in \mathbb{R}^3$$

$$\begin{aligned} \alpha * [(a \ b \ c) \oplus (a' \ b' \ c')] &= \\ \alpha * (a + a' \ b + b' \ c + c') &= \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= (d(a+a') \quad d(b+b') \quad d(c+c')) = \\
&= (da+da' \quad db+db' \quad dc+dc') = \\
&= (da \quad db \quad dc) \oplus (da' \quad db' \quad dc') = \\
&= d*(a \quad b \quad c) \oplus d*(a' \quad b' \quad c') \quad \square
\end{aligned}$$

funzioni in modo analogo per $\mathbb{K}^n(\mathbb{K})$

• Esempio $\mathbb{K}^{m,n}(\mathbb{K})$

$\mathbb{K}^{m,n}$ = insieme delle matrici $m \times n$ ad entrate in \mathbb{K} con somma componente per componente e prodotto per scalare componente per componente.

sotto esempio $\mathbb{R}^{3,1} = \left\{ \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \mid a, b, c \in \mathbb{R} \right\}$

Esempio \mathbb{I} :

$$\mathbb{R}^{2,2} = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \mid a, b, c, d \in \mathbb{R} \right\}.$$

e $\mathbb{R}^4 = \left\{ (a, b, c, d) \mid a, b, c, d \in \mathbb{R} \right\}.$

Esempio ulteriore.

K = campo

$K[x]$ = insieme dei polinomi
nell'incognita x a ~~coefficienti~~
~~coefficienti~~ in K .

$K[x]$ con \oplus = somma di polinomi.

$$*: K \times K[x] \rightarrow K[x]$$

$$\alpha, p(x) = \sum_i p_i x^i \rightarrow (\alpha p)(x) := \\ = \sum_i (\alpha p_i) x^i$$

è uno spazio vettoriale su K .

(prodotto coeff. per coeff.)

$C(\mathbb{R}) := \{ f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R} \mid f \text{ continua} \}$.

$$(f \oplus g) : x \rightarrow f(x) + g(x)$$

$$a * f : x \rightarrow a f(x)$$

N.B.: é possibile definire degli spazi vettoriali anche usando un prodotto per scalare / somma differenti:

$$A = \{ (a, b, 1) : a, b \in \mathbb{R} \}$$

$$\oplus : \begin{cases} A \times A \rightarrow A \\ (a, b, 1), (c, d, 1) \rightarrow (a+c, b+d, 1) \end{cases}$$

$$* : \begin{cases} \mathbb{R} \times A \rightarrow A \\ d, (a, b, 1) \rightarrow (da, db, 1) \end{cases}$$

oss: In generale la somma di scalari in \mathbb{K} e la somma di vettori in $V(\mathbb{K})$ sono operazioni differenti!

ove non ci sia ambiguità sull'input usero comunque sempre il simbolo $+$.

In particolare $+: \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$ è la somma componente per componente (item $\mathbb{K}^{n,n} \times \mathbb{K}^{n,n} \rightarrow \mathbb{K}^{n,n}$).

$$(a, b, c) + (a', b', c') = (\underbrace{a+a'}_{\uparrow}, \underbrace{b+b'}_{\uparrow}, \underbrace{c+c'}_{\uparrow})$$

op. diverse

Similmente indicherò con $\cdot: \mathbb{K} \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$ o da $\mathbb{K} \times \mathbb{K}^{m,n} \rightarrow \mathbb{K}^{m,n}$ il prodotto componente per componente.

$$d(a b c) = (d a d b a c)$$

ma invece che

$$d*(a b c) = (a a d b d c)$$

$$2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

vettore nullo
= ident. V_0
↑ di $(V, +)$

1) In generale se $\alpha \bar{v} = \underline{0}$
cosa sono α e β ?

2) fra $(-\bar{v}) =$ vettore di V tale che
 $\bar{v} + (-\bar{v}) = \underline{0}$

e $-1 \cdot \bar{v}$ con $-1 \in \mathbb{K}$ che legge
c'è?



Teorema d: Sia $V(\mathbb{K})$ uno spazio vett.
sul campo \mathbb{K} .

Se $\alpha \bar{v} = \underline{0} \Leftrightarrow \alpha = 0$

oppure $\bar{v} = \underline{0}$

DIM (come la legge di ass. del prod per i campi).

• Se $\alpha = 0 \Rightarrow$

$$\begin{aligned} 0 * \bar{v} &= (0 + 0) * \bar{v} = \\ &= 0 * \bar{v} \oplus 0 * \bar{v} \end{aligned}$$

sommiando a dx e sx

$$(-0 * \bar{v}) \rightarrow$$

otteniamo

$$\begin{aligned} \underline{0} &= (-0 * \bar{v}) \oplus (0 * \bar{v}) = \\ &= (-0 * \bar{v}) \oplus ((0 * \bar{v}) \oplus (0 * \bar{v})) \\ &= [(-0 * \bar{v}) \oplus (0 * \bar{v})] \oplus (0 * \bar{v}) = \\ &= 0 * \bar{v} \end{aligned}$$

• Supponiamo $\alpha * \bar{v} = \underline{0}$

se $\alpha = 0 \rightarrow$ fine

se $\alpha \neq 0 \Rightarrow \exists \alpha^{-1} \in K : \alpha \alpha^{-1} = 1_K$.

$$\alpha^{-1} * (\alpha * \bar{v}) = (\alpha^{-1} \alpha) * \bar{v} = 1_K * \bar{v} =$$

$$= \bar{v} = \alpha^{-1} * \underline{0}$$

verifichiamo
che questo è $\underline{0}$

$$\begin{aligned} \alpha^{-1} * \underline{0} &= \alpha^{-1} * (\underline{0} \oplus \underline{0}) = \\ &= \alpha^{-1} * \underline{0} \oplus \alpha^{-1} * \underline{0} \end{aligned}$$

nommando a dx e sx

$-(\alpha^{-1} * \underline{0})$ otteniamo

$$\alpha^{-1} * \underline{0} = \underline{0} \quad \square$$

CONSEGUENZA

$$(-1) * \bar{v} = -\bar{v}$$

DIM: $\bar{v} \oplus (-1) * \bar{v} =$

$$= 1 * \bar{v} \oplus (-1) * \bar{v} =$$

$$= (1 - 1) * \bar{v} = 0 * \bar{v} = \underline{0}$$

e quindi $(-1) * \bar{v}$ è l'opposto di \bar{v} .

□

COMBINAZIONE LINEARE.

Sia $V(K)$ uno sp. vettoriale sul campo K e siano $\bar{v}_1 \dots \bar{v}_n \in V$

Si dice combinazione lineare dei vettori $\bar{v}_1 \dots \bar{v}_n$ mediante gli scalari $\alpha_1 \dots \alpha_n$ il vettore

$$\bar{v} = \alpha_1 \bar{v}_1 + \alpha_2 \bar{v}_2 + \dots + \alpha_n \bar{v}_n$$

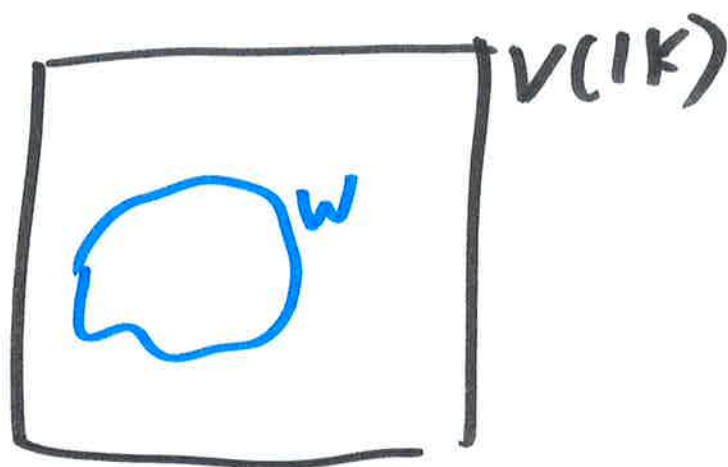
Uno s. vett. è una struttura algebrica

$V(K)$

- come fare a costruirla a partire da suoi elementi?
- come sono fatte le sottostutture?
- come sono fatte le trasformazioni che preservano la struttura algebrica?

Def: Sia $V(K)$ uno spazio vettoriale
e $W \subseteq V(K)$

Si dice che W è sottospazio
vettoriale di $V(K)$ se esso
soddisfa gli assiomi di spazio
vettoriale rispetto la restrizione
troncata a W delle op. che
definiscono $V(K)$.



$$*: K \times V \rightarrow V$$

$$\oplus: V \times V \rightarrow V$$

$W \subseteq V(K)$ vogliamo def.

su W una strutt. di
spazio vettoriale.

$$*': K \times W \rightarrow W$$

$$\oplus': W \times W \rightarrow W$$

→ proviamo a
restringere e troncate
le op. di V

partiamo da $*$: $K \times V \rightarrow V$

e la vogliamo restringere
e troncare

$$*':= *_{K \times W}^W$$

e similmente

$$\oplus: ~~K \times~~ V \times V \rightarrow V$$

$$\oplus':= \oplus_{W \times W}^W$$

se possiamo fare queste op. e

W soddisfa gli assiomi di s. vett.

$\Rightarrow W$ è sottospazio.

N.B Serve che

$$\text{Im} (*_{K \times W}) \subseteq W$$

$$\text{Im} (\oplus_{W \times W}) \subseteq W$$

CONDIZIONI NECESSARIE:

$$(s1) \quad \forall \bar{w}_1 \in W, \alpha \in K: \alpha * \bar{w}_1 \in W$$

$$(s2) \quad \forall \bar{w}_1, \bar{w}_2 \in W, \bar{w}_1 \oplus \bar{w}_2 \in W$$

CONDIZIONI DI CHIUSURA e sono
anche suff. affinché $W \subseteq V(K)$

↑
sottospazio
vett.

DIM: Sia $W \subseteq V(K)$ e supponiamo
che valgano (s1) e (s2).

MOSTRIAMO CHE

1) $(W, \oplus_{W \times W}^V)$ è gruppo abeliano.

QUASI
→ IMMEDIATA PERCHÉ.

$$\forall \bar{w}_1, \bar{w}_2, \bar{w}_3 \in W: \bar{w}_1 \oplus (\bar{w}_2 \oplus \bar{w}_3) \\ = (\bar{w}_1 \oplus \bar{w}_2) \oplus \bar{w}_3 \in W$$

perché per (s2) è un elemento di
 W e l'associatività vale $\forall \bar{x}, \bar{y}, \bar{z} \in V$.

2) Sia $\bar{w} \in W \Rightarrow$ per (s1) $(-1) * \bar{w} =$
 $= -\bar{w} \in W$

\rightarrow l'inverso di ogni el. di W è in W .

3) Se $W = \{0\} \rightarrow$ fine perché W
contiene el. neutro.

Altrimenti: sia $\bar{x} \in W \Rightarrow$ per 2

$-\bar{x} \in W \Rightarrow (-\bar{x}) \oplus \bar{x} = 0 \in W$ per
(s2).

—
Facciamo vedere che valgono
gli altri assiomi di s.vett.

1) $\forall \bar{w} \in V : 1_K * \bar{w} = \bar{w}$ e quindi
in particolare vale $\forall \bar{w} \in W$.

2) 3) 4) allo stesso modo: valgono
 $\forall \alpha, \beta \in K, \forall \bar{u}, \bar{w} \in V$ e quindi
valgono $\forall \alpha, \beta \in K, \forall \bar{u}, \bar{w} \in W$.

$\rightarrow W$ è sp. vettoriale a patto che le

operazioni indichiamo vettori di W
in W . 0

Esempi in \mathbb{R}^3 in cui W
può essere o non essere sottosp.

1) $W = \{ (a, b, 1) \mid a, b \in \mathbb{R} \}$

NON È SOTTOSPazio PERCHÉ

$$(0, 0, 1) \in W; \quad -1 \cdot (0, 0, 1) = \\ = (0, 0, -1) \notin W$$

2) $W = \{ (a, 0, 0), (0, b, 0) \mid a, b \in \mathbb{R} \}$

NON È SOTTOSPazio PERCHÉ

$$\begin{matrix} (1, 0, 0) & + & (0, 1, 0) & \notin W \\ \in W & & \in W & \end{matrix}$$

3) $W = \{ (a, b, 0) \mid a, b \in \mathbb{Q} \} \subsetneq \mathbb{R}^3$

$(W, +)$ è un gruppo abeliano.
perci $\sqrt{2} \cdot (100) = (\sqrt{2} \ 00)$
 $\in \mathbb{R}$ $\in W$ $\notin W$

ATTENZIONE:

W in questo caso sarebbe
spazio vettoriale su \mathbb{Q}

ma non è spazio vettoriale su
 \mathbb{R} e quindi non è sottosp.
di \mathbb{R}^3

Si può riformulare il teorema dicendo

$W \subseteq V(K)$ se e solamente

se W è chiuso per

combinazioni lineari

cioè: $\left[\begin{array}{l} \text{ogni combinazione lineare} \\ \text{di elementi di } W \text{ appartiene} \\ \text{a } W. \end{array} \right]$