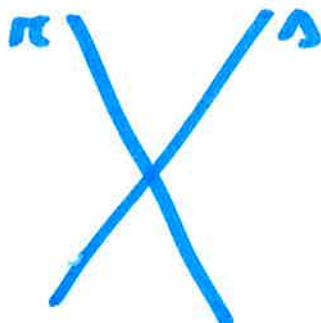


Studio delle coniche

→ la conica ha almeno un p.t. doppio
 ⇔ la è riducibile nell'unione
 di 2 rette.

- A) 2 rette di $P^2\mathbb{C}$ di che tipo?
- B) come riconoscere i punti multipli?

A) 3 possibilità.



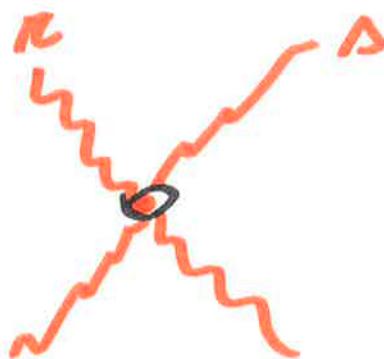
$$C = \kappa \cup \Delta$$

κ ed Δ

resti e distinte.

$$F = G \cdot H$$

con $\deg G = \deg H = 1$



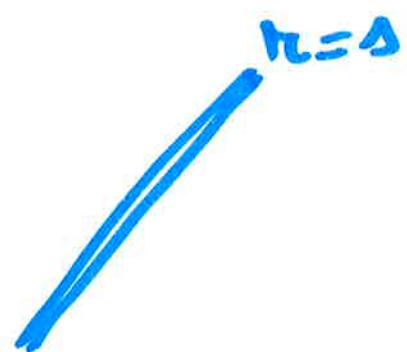
$$C = \kappa \cup \Delta$$

$$\Delta = \bar{\kappa}$$

2 rette
imm. coninc.

$$F = G \cdot \bar{G}$$

↓
 l'eq. $G=0$
 non è reale.



$$C = \kappa \cup \Delta$$

$\kappa = \Delta$: retta

contata 2

volte →

ogni p.t. di
 la è doppio

$$F = G^2$$

Oss. Siccome l'ha equazione
reale se un polinomio
 $G(x_1, x_2, x_3)$ divide $F(x_1, x_2, x_3)$
⇒ $\bar{G}(x_1, x_2, x_3)$ divide $\bar{F}(x_1, x_2, x_3)$
= $F(x_1, x_2, x_3)$.

⇒ Se ℓ contiene una retta imm.
essa deve contenere anche la
sua corrispondente.
→ in particolare se ℓ contiene
la immagine reale e ℓ conica
⇒ $\ell = \pi \circ \bar{\ell}$.

Def: Una conica è detta
generale se priva di
punti doppi.
Similmente una curva algebrica
è detta irriducibile ⇔
essa non è unione di 2 curve
algebriche distinte. → le sue eq.
non si fattorisce.

[Una curva è irriducibile \Leftrightarrow
è generale.]



cubica con
punto doppio
ed irriducibile



cubica
riducibile
con pto.
triple



cubica
rid.
con 3
punti
doppi.

B) come riconoscere i punti doppi.

→ Bisogna nel teorema dell'ordine
imporre che per un certo punto
tutte le rette attraverso intersezione
almeno 2 con la curva.

Eg. omogenea P e E. Eg.
ogni curva retta per P a sistemi con
eq. di E \rightarrow si impone che le
corse di P siano sol. multiple
dell'eq.

Teorema: Sia $C = \tilde{V}(F)$ una curva algebrica piana.

Allora $P = [x'_1 x'_2 x'_3]$ è punto multiplo per $C \Leftrightarrow$

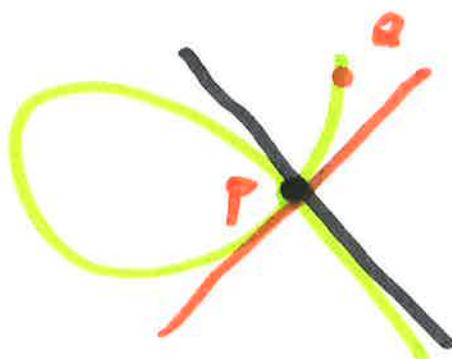
$$\left\{ \begin{array}{l} F(P) = 0 \\ \frac{\partial F}{\partial x_1} \Big|_P = 0 \\ \frac{\partial F}{\partial x_2} \Big|_P = 0 \\ \frac{\partial F}{\partial x_3} \Big|_P = 0 \end{array} \right. \quad (P \in C).$$

$$\frac{\partial F}{\partial x_1} \Big|_P = 0 \quad \nabla F(P) = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial x_2} \Big|_P = 0$$

$$\frac{\partial F}{\partial x_3} \Big|_P = 0$$

Tutte le derivate parziali di F calcolate in P sono nulle.



N.B.: Se

$$F(x_1, x_2, x_3) = \sum a_{ij} x_1^i x_2^j x_3^{n-i-j}$$

polinomio omogeneo.

$$\frac{\partial F}{\partial x_1} = \sum_{i>0} i a_{ij} x_1^{i-1} x_2^j x_3^{n-i-j}$$

e similmente per $\frac{\partial F}{\partial x_2}$ e $\frac{\partial F}{\partial x_3}$.

In particolare se

$$F(x_1, x_2, x_3) = a_{11}x_1^2 + 2a_{12}x_1x_2 + 2a_{13}x_1x_3 \\ + a_{22}x_2^2 + 2a_{23}x_2x_3 + a_{33}x_3^2$$

$$\begin{array}{l} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \frac{\partial F}{\partial x_1} = 2a_{11}x_1 + 2a_{12}x_2 + 2a_{13}x_3 \\ \frac{\partial F}{\partial x_2} = 2a_{12}x_1 + 2a_{22}x_2 + 2a_{23}x_3 \\ \frac{\partial F}{\partial x_3} = 2a_{13}x_1 + 2a_{23}x_2 + 2a_{33}x_3. \end{array} \right. \\ (*) \end{array}$$

(*) si legge come $AX = \underline{0}$

ove $A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{pmatrix}$.

mentre l'eq. della conica si può scrivere come

$${}^t X A X = \underline{0}$$

In particolare se P è un punto di coordinate X' con $AX' = \underline{0}$
 $\Rightarrow {}^t X' A X' = \underline{0}$ e quindi $P \in \mathcal{C}$.

Teorema: Un punto della conica
di equazione ${}^t X A X = \underline{0}$
è doppio \Leftrightarrow le sue
coordinate omogenee sono
soluzione di $AX = \underline{0}$.

CONSEGUENZA: Il polinomio ${}^t X A X$
è fattorizzabile $\Leftrightarrow \det(A) = 0$

${}^t X A X$ si fattorizza \Leftrightarrow la
conica $C = \tilde{V}({}^t X A X)$ è riducibile
 $\Leftrightarrow C$ ha almeno un po
doppio $\Leftrightarrow A X = 0$ ammette
soluzioni $\Leftrightarrow \det(A) = 0$,

Oss: Ad ogni conica C
noi possiamo associare
una matrice (reale) e
simmetrica A .

↓
Ad ogni matrice reale e simmetrica
è associato un prodotto scalare.

↓
Ad ogni conica C è associato
un prodotto scalare "e con
ortogonalità definita da \perp " e
che legame esiste fra le 2 cose?

N.B. Il prod. scalare associato a C
è definito a meno di proporzionalità

poiché l'eq. di ℓ è definita
 a meno di proporzionalità;
 cioè: se A è una matrice
 reale e simmetrica associata a ℓ
 \Rightarrow anche aA con $a \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$
 è una matrice associata a ℓ .
 → comunque \perp_ℓ non dipende dalla
 proporzionalità: infatti

$${}^t X' A X = 0 \Leftrightarrow$$

$${}^t X' a(A) X = 0 \quad \forall a \in \mathbb{R} \setminus \{0\}.$$

Il valore di ${}^t X' A X$ in sé
 non ha significato geometrico,
 ma la relazione \perp_ℓ cioè
 ${}^t X' A X = 0$ o meno
 ha un senso geometrico.

$$2x_1x_2 + x_3^2 = 0 \quad A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



$$4x_1x_2 + 2x_3^2 = 0 \quad A' = \begin{pmatrix} 0 & 2 & 0 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\tilde{V}(2x_1x_2 + x_3^2) = \tilde{V}(4x_1x_2 + 2x_3^2).$$

$$(111)A\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = (111)\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = 3$$

$$(111)A'\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} = (111)\begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix} = 6$$

Def: Sia C una conica e \mathcal{L} la relazione di ortogonalità
indotta da C .

Per ogni punto $P \in \mathbb{P}^2_C$ si dia
polare di P la retta P^\perp
e per ogni retta ℓ di \mathbb{P}^2_C si dice

polo di π_0 il punto $\pi^{\perp e}$.

$\det A \neq 0$

OSS: Se $P = [(x'_e \ x'_i \ x'_3)]$

$$\Rightarrow P^{\perp e} = \{[x] \mid (x'_e \ x'_i \ x'_3) A x = 0\}$$

$x \neq 0$

In particolare $P^{\perp e}$ sarà formato dai punti le cui coordinate omogenee sono contenute in uno s.vettoriale di dim = $3 - 1 = 2 \rightarrow$ è una retta.

Viceversa: Sia π_0 una retta \Rightarrow

$\pi^{\perp e}$ è dato dall'insieme dei punti le cui coord. omogenee sono contenute in un solt. velt. di dim $3 - 2 = 1 \rightarrow$ è un punto.

Def: Si dice che 2 punti P e Q sono coniugati rispetto a ℓ quando $P \in Q^{\perp\ell}$.

Oss: Se $P \in Q^{\perp\ell} \Rightarrow$

$${}^t P A Q = 0 \Rightarrow {}^t Q {}^t A P = \\ = {}^t Q A P = 0$$

$$\Rightarrow Q \in P^{\perp\ell}$$

La relazione di coniugio
è simmetrica.

P è detto autoconiugato
(rispetto a ℓ) $\Leftrightarrow P \in P^{\perp\ell}$

→ l'insieme dei punti autocconiugati
di ℓ coincide con l'insieme
dei punti di ℓ .

$$P \in P^{\perp\ell} \Leftrightarrow {}^t P A P = 0 \Leftrightarrow P \in \ell.$$

I punti autocconiugati sono anche i punti
isotropi per $\perp\ell$.

1) Sia $P \in \mathcal{C}$. Che cosa è la polare di P rispetto a ℓ ?

→ consideriamo 2 punti

$P = [x'_1 \ x'_2 \ x'_3]$ $Q = [x''_1 \ x''_2 \ x''_3]$
 di $\mathbb{P}^2\mathbb{C}$ e vogliamo studiare
 l'intersezione delle rette PQ
 con $\mathcal{C} = \mathcal{V}(XAX)$.

$$X = \delta [x'_1 \ x'_2 \ x'_3] + \mu [x''_1 \ x''_2 \ x''_3] \\ (\delta, \mu) \neq (0,0)$$

es. parametrice retta per $P \in \mathcal{C}$.

$$\begin{aligned} XAX &= [\delta (x'_1 \ x'_2 \ x'_3) + \mu (x''_1 \ x''_2 \ x''_3)] \\ &\quad \cdot A \cdot [\delta (x'_1 \ x'_2 \ x'_3) + \mu (x''_1 \ x''_2 \ x''_3)] \\ &= (\delta X' + \mu X'') A (\delta X' + \mu X'') = \end{aligned}$$

$$= \delta^2 (\hat{x}' A \hat{x}') + \mu^2 (\hat{x}'' A \hat{x}'') + \\ 2\delta\mu (\hat{x}' A \hat{x}'' + \hat{x}'' A \hat{x}') =$$

$$(*) \quad = \delta^2 (\hat{x}' A \hat{x}') + 2\delta\mu (\hat{x}' A \hat{x}'') + \\ + \mu^2 (\hat{x}'' A \hat{x}'')$$

(δ, μ) sono soluzioni di $(*) = 0$
 $\Leftrightarrow \delta x' + \mu x'' \in \mathcal{C}$.

Supponiamo $Q \in \mathcal{C} \Rightarrow$ l'eq.
 diventa

$$\delta^2 (\hat{x}' A \hat{x}') + 2\delta\mu (\hat{x}' A \hat{x}'') = 0$$

in quanto $\hat{x}'' A \hat{x}'' = 0$

vogliamo ora trovare tutti i
 punti P tali che la retta QP
 intersechi la conica in Q 2
 volte.

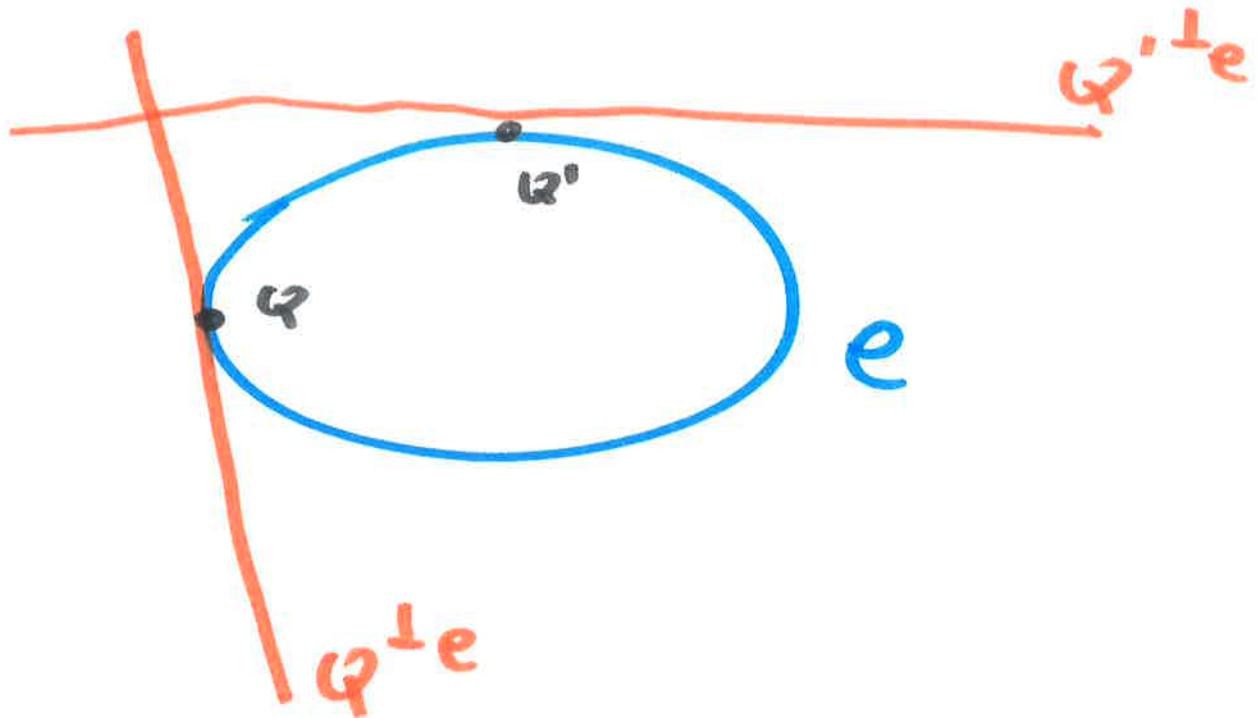
→ vogliamo trovare tutti i punti P tali che $(\delta, \mu) = (0, 1)$ sia soluzione doppia di $(\Delta) \xi^2 (\hat{x}' A x') + 2\delta\mu (\hat{x}' A x'') = 0$
 \Rightarrow otteniamo che deve essere $\delta = 0$ soluzione doppia.
 e quindi $(\hat{x}' A x'') = 0$ (**).

$$(\Delta) \xi^2 (\hat{x}' A x') + \xi (\hat{x}' A x'') = 0$$

$$\xi = \frac{\delta}{\mu}$$

ha soluzione $\xi = 0$ doppia
 $\Leftrightarrow (\hat{x}' A x'') = 0$

(***) ci dice che il luogo dei punti sulla retta tangente per Q alla conica e coincide con il luogo $Q^\perp e \rightarrow$ le polari di Q rispetto a e .



$$F(x_1 x_2 x_3) = 0$$

A matrice associata

$$P = \begin{bmatrix} (x'_1 x'_2 x'_3) \end{bmatrix} \text{ punto di } e$$

risulta t.g. a e in P ha

$$\text{eq. } {}^t PAX = 0$$

$$(x'_1 x'_2 x'_3) \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{12} & a_{22} & a_{23} \\ a_{13} & a_{23} & a_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0$$

$$+ \begin{pmatrix} x_1' \alpha_{11} + x_2' \alpha_{12} + x_3' \alpha_{13} \\ x_1' \alpha_{12} + x_2' \alpha_{22} + x_3' \alpha_{23} \\ x_1' \alpha_{13} + x_2' \alpha_{23} + x_3' \alpha_{33} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = 0$$



$$\nabla F|_P \cdot (x_1 \ x_2 \ x_3) = 0$$

$$x_1 (x_1' \alpha_{11} + x_2' \alpha_{12} + x_3' \alpha_{13}) + \\ x_2 (x_1' \alpha_{12} + x_2' \alpha_{22} + x_3' \alpha_{23}) + \\ x_3 (x_1' \alpha_{13} + x_2' \alpha_{23} + x_3' \alpha_{33}) = 0$$

↓ affini.

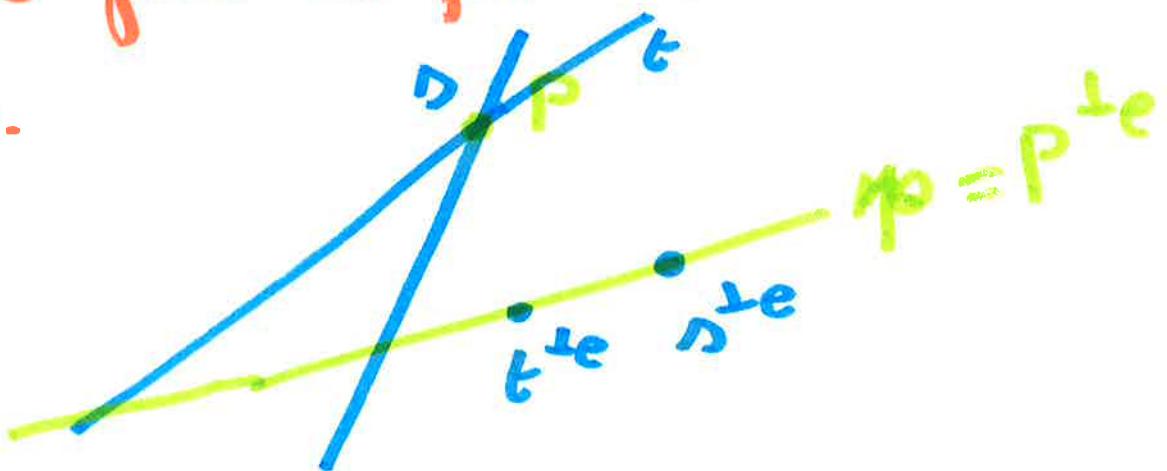
$$x (x_p \alpha_{11} + y_p \alpha_{12} + \alpha_{13}) + \\ + y (x_p \alpha_{12} + y_p \alpha_{22} + \alpha_{23}) + \\ (x_p \alpha_{13} + y_p \alpha_{23} + \alpha_{33}) = 0$$

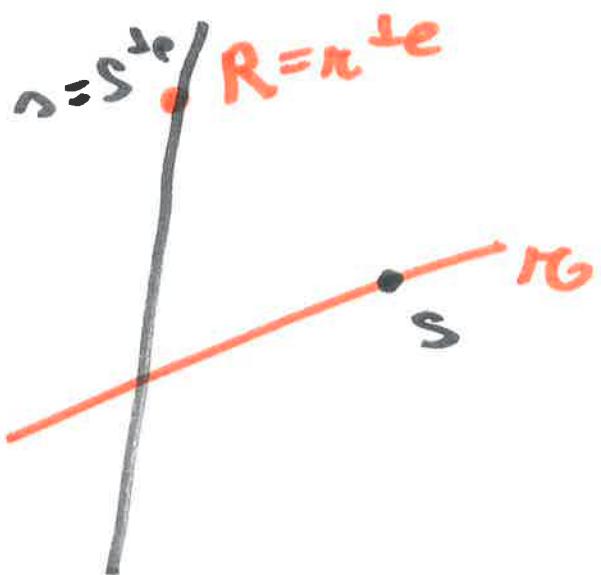
Teorema (principio di reciprocità).

Sia C una conica e $\perp e$
la relazione di ortogonalità
di essa associate (polanti)

Dato un punto $P \in \mathbb{P}^2_C$,
i poli delle rette passanti per
 P appartengono alla retta
polare $p \in P^{\perp e}$ di P .

Viceversa, le rette polari dei
punti di una retta t a tutte
passano per il polo $R = r^{\perp e}$
di t .





DIM: La relazione "essere coniugati rispetto a ℓ " è simmetrica.

In particolare sia P un punto ed n una retta per P .

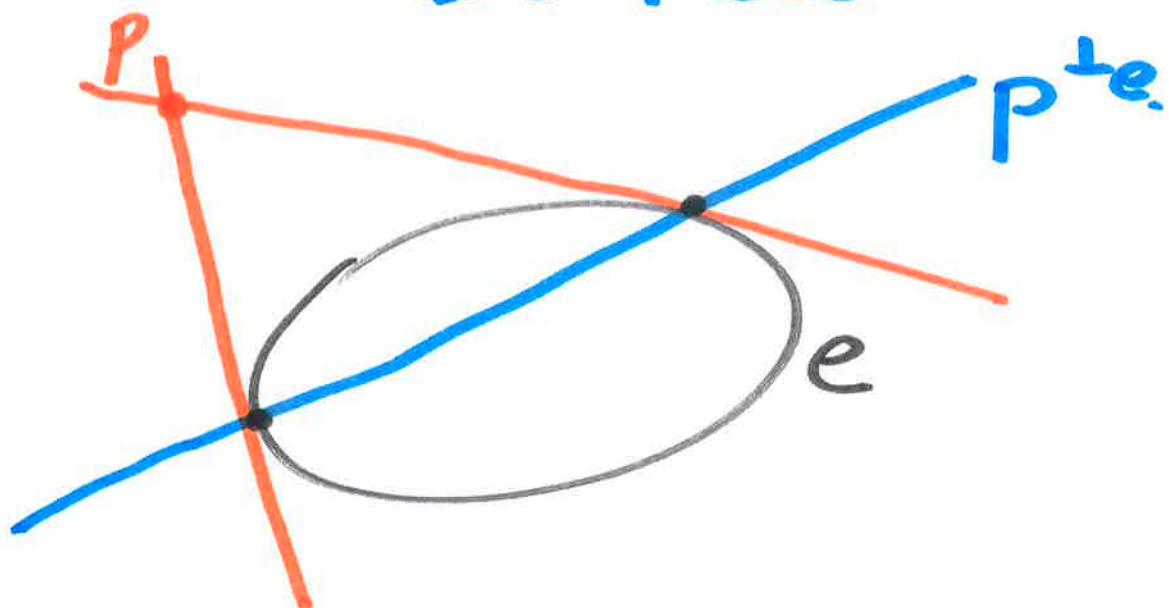
Allora il polo di n è $n^{\perp e}$
e $P \in n \Rightarrow n^{\perp e} \subseteq P^{\perp e} \Rightarrow$ il polo
di n è un punto $R \in p = P^{\perp e}$
che è la polare di P .

Viceversa: Sia $S \in n \Rightarrow n^{\perp e} \subseteq S^{\perp e}$
 $\Rightarrow n^{\perp e} = R$ è il polo di n e
 quindi la retta $S^{\perp e}$, passa per R

Teorema: Sia $P \in \mathbb{P}^2\mathbb{C}$.

Se $P \in \mathcal{C} \Rightarrow P^{\perp e}$ è la retta tangente a e in P .

Se $P \notin \mathcal{C} \Rightarrow P^{\perp e}$ è la retta che congiunge i 2 punti di tangenza delle rette tg. a e per P .
corrisposto



DIM: 1) Si parte dall'eq.

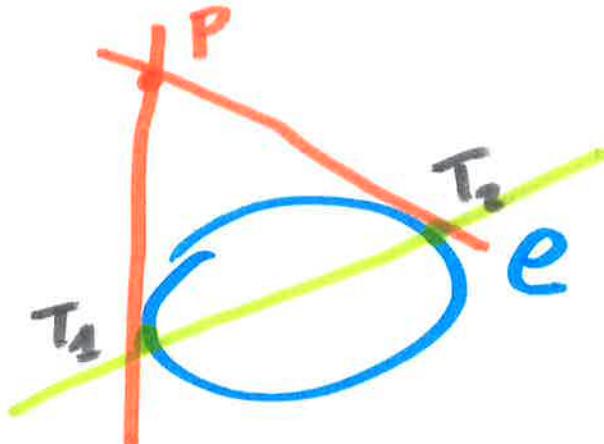
$$\delta^2(\hat{x}'AX') + 2\delta\mu(\hat{x}'AX'') + \mu^2(\hat{x}''AX'') = 0$$

e si cerca il luogo delle tg. per X' dato.

$$\rightarrow \text{BISOGNA IMPORRE } (\hat{x}'AX'')^2 - (\hat{x}'AX')(\hat{x}''AX'') = 0$$

e si trovano gli "X" che vanno bene dato X' si verifica che devono appartenere a $X'AX = 0$ e dunque alla polare di X'. □

DM (preferibile).



Sia P un punto e si siano t_1, t_2 le tangenti per P a ℓ e T_1, T_2 i rispettivi punti di tangenza
 $\Rightarrow P = t_1 \cap t_2 = T_1^{\perp\ell} \cap T_2^{\perp\ell} \Rightarrow$

per il principio di reciprocità:

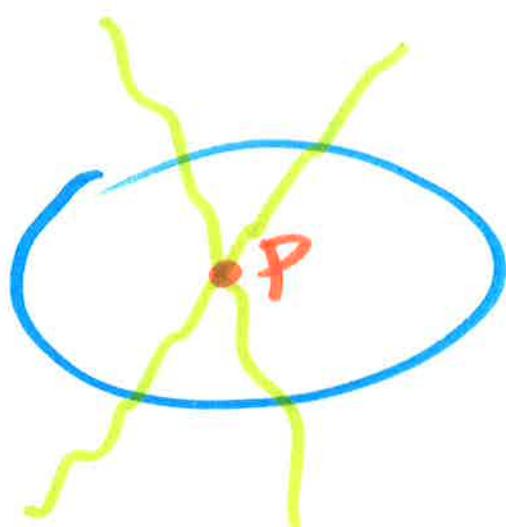
$P \in T_1^{\perp\ell} \cap T_2^{\perp\ell} \Leftrightarrow T_1^{\perp\ell\perp\ell}, T_2^{\perp\ell\perp\ell} \in P^{\perp\ell} = \rho$
 ma $T_1^{\perp\ell\perp\ell} = T_1$, $T_2^{\perp\ell\perp\ell} = T_2$ quindi

$T_1, T_2 \in \rho$ polare di P. Per 2 pt. distinti $\exists!$ retta $\Rightarrow P$ è proprio l'at-

$T_1 T_2$.

□

In Interpretazione geometrica dello st. polare.



N.B.: per ogni punto di P^2C esistono 2 rette tangenti a C :

→ coincidenti se $P \in C$

→ reali e distinte se P è esterno a C

→ imm. e coniugate se P è interno a C .

□

Quando

$$x^2 + y^2 - 4(k-1)xy - 2y^2 + 1 = 0$$

è generale?



$$\begin{bmatrix} 1 & -2k+2 & 0 \\ -2k+2 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$x_1^2 + x_2^2 - 4(k-1)x_1x_2 - 2x_2x_3 + 1x_3^2 = 0$$

$$\det \begin{pmatrix} 1 & -2k+2 & 0 \\ -2k+2 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix} =$$

$$1 - 1 + (-2k+2)^2 =$$

$$= (2-2k)^2$$

$k \neq 1$ la conica è generale.

$k = 1$ la conica è riducibile.

in che cosa si riduce?

$$x_1^2 + x_2^2 - 2x_2x_3 + x_3^2 = 0$$

$$x_1^2 + (x_2 - x_3)^2 = 0$$



$$\begin{aligned} x_1 + i(x_2 - x_3) &= 0 \\ x_1 - i(x_2 - x_3) &= 0 \end{aligned} \quad \left. \begin{array}{l} \text{2 rette imm.} \\ \text{conj.} \end{array} \right.$$

il punto reale di inversione

è $x_1 = 0; x_2 = x_3$ $\begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$
omogenee

oppure in coord. affini (01) .

(direttamente con formula

$$(a^2 - b^2) = (a+b)(a-b).$$

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & -1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}$$

matrice
conica.

1) possiamo trovare i punti dappi
risolvendo $AX = 0$

$\rightarrow P = [0, 1, 1]$ è doppio.

2) Sappiamo che C si spezza in
2 metà passanti per $[0, 1, 1]$

Troviamo un altro punto di
 C . Se $C \cap [x_3=0]$ ha

$$\begin{cases} x_1^2 + x_2^2 = 0 \\ x_3 = 0 \end{cases}$$

$$P_1 = [1, i, 0] \quad P_2 = [1, -i, 0] \in C.$$

in particolare $C = PP_1 \cup PP_2$

(

$$\left(\frac{x-1}{0-1} - \frac{y-i}{1-i} \right) \cdot \left(\frac{x-1}{0-1} - \frac{y+i}{1+i} \right) = 0$$

PP_1

PP_2

N.B.: le rette devono essere 2
(anche se coincidenti).

→ CLASSIFICAZIONE DELLE CONICHE

IN $P^2\mathbb{C}$ è completa.

→ Vogliamo studiare ora le coniche in $AG(2, \mathbb{R})$.

o in $EG(2, \mathbb{R})$.



classifichiamo le coniche
rispetto l'unica retta di
 $P^2\mathbb{R}$ che non è in $AG(2, \mathbb{R})$.



classificare le coniche in termini
affini corrisponde a distinguerele in
termini dei loro punti impropri.

Def:

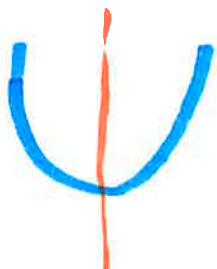
Una conica generale C è detta

- 1) Ellisse se $C \cap \{x_3=0\}$ sono 2 punti immaginari e coniugati.
- 2) Parabola se $C \cap \{x_3=0\}$ è un punto reale contato 2 volte.
- 3) Iperbole se $C \cap \{x_3=0\}$ sono 2 punti reali e distinti.

- 1') Una circonferenza è una ellisse passante per i punti impropri $J_\infty = [(1, i, 0)]$ $\bar{J}_\infty = [(1, -i, 0)]$.



ellisse



parabola



iperbole.

Sia A la matrice di una conica
e.

$$\tilde{V}(x_1, x_2, x_3) \cap [x_3=0].$$

Cerchiamo le intersezioni di

$$\left\{ \begin{array}{l} (x_1, x_2, 0) A \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \\ x_3 = 0 \end{array} \right.$$

Raggruppando il sistema risulta
equivalente a

$$\left\{ \begin{array}{l} (x_1, x_2) A^* \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0 \\ x_3 = 0 \end{array} \right.$$

ove $A^* = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{21} & a_{22} \end{pmatrix}$

Vogliamo vedere qualche soluzione.

$$(x_1, x_2) A^* \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = 0 \quad \text{hd.}$$

$$a_{11} x_1^2 + 2a_{12} x_1 x_2 + a_{22} x_2^2 = 0$$

$$\frac{\Delta}{4} = \alpha_{11}^2 - \alpha_{11}\alpha_{22} = -\det(A^*).$$

$\det(A^*) > 0 \Leftrightarrow \frac{\Delta}{4} < 0 \Leftrightarrow$ è ellisse.

$\det(A^*) = 0 \Leftrightarrow \frac{\Delta}{4} = 0 \Leftrightarrow$ è parabola.

$\det(A^*) < 0 \Leftrightarrow \frac{\Delta}{4} > 0 \Leftrightarrow$ è iperbole.

Tquello che interessa è la segnatrice
del prod. scalare definito da A^*
cioè i segni degli autovalori.

→ se i segni sono $(+, +) \circ (-, -)$

⇒ prod. scalare definito → non
ci sono punti resti autovalori.
⇒ ellisse. ($\det > 0$).

→ se i segni sono $(+, -) \Rightarrow \exists 2$

3 punti autoconcentrici ⇒
iperbole

→ se le segnatrice è $(+, 0) \circ (-, 0)$

⇒ 3 punti doppi ⇒ parabola]