

Sistemi lineari

$$(*) \begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ | \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases}$$

M equazioni in n incognite

$$S \in \mathbb{K}^n \text{ con } s = (s_1, \dots, s_n)$$

- 1) \exists soluzioni? $\begin{cases} x=1 \\ x=0 \end{cases}$ NO
 - 2) Se si trovano le soluzioni $\begin{cases} x=1 \\ y=2 \end{cases}$ Sì $\exists!$
 - 3) Quando le sol. non \exists ? $\begin{cases} x+y=0 \\ x+z=0 \end{cases}$ Sì.
se $(\alpha, -\alpha, -\alpha)$ sono sol.
- (1, -1, -1)**

(*) è dovuto da n equazioni
scalari

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{1n} \\ 1 & 1 \\ a_{nn} & a_{nn} \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} b_1 \\ 1 \\ b_n \end{pmatrix}$$

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ 1 \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$\boxed{AX = B}$$
 una equazione
matriciale

Quando un sistema ammette
soluzione?

Teorema di Rouché-Capelli.

$AX = B$ è compatibile

\Leftrightarrow

$$\text{rk}(A) = \text{rk}(A|B)$$

matrice incompleta

matrice
completa.

DIM: Sia la matrice A scritta per colonne

$$A = (c_1 \ c_2 \ \dots \ c_n)$$

$$\Rightarrow AX = x_1 c_1 + x_2 c_2 + \dots + x_n c_n$$

dire che $AX = B$ è compatibile è equivalente a dire $\exists d_1 \dots d_n$ tali che

$$d_1 c_1 + \dots + d_n c_n = B$$

||

$$AS \text{ con } S = (d_1 \ \dots \ d_n)$$

cioè che $B \in L(c_1 \dots c_n)$

$$B \in L(c_1 \dots c_n) \Leftrightarrow L(c_1 \dots c_n) =$$

$$= L(c_1 \dots c_n \ B) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \dim L(c_1 \dots c_n \ B) = \dim (c_1 \dots c_n)$$

(in quanto $L(c_1 \dots c_n) \subseteq L(c_1 \dots c_n \ B)$)

$$\Leftrightarrow \text{rk}(A|B) = \text{rk}(A)$$

$$\dim \mathcal{L}(C_1 - C_n | B) \quad \dim \mathcal{L}(C_1 - C_n)$$

N.B. Rouché-Capelli possiede
due leggi considerando le
applicazioni lineari.

DATO $AX=B$ definiamo

$$f_A \begin{cases} \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m \\ X \rightarrow AX \end{cases}$$

DIRE che $AX=B$ ha soluzione
é equiv. a dire $B \in \text{Im } f_A$
(e le soluzioni sono le preimm.
di B).

Ma noi sappiamo che

$$\text{Im } f_A = \mathcal{L}(f_A(\bar{e}_1) - f_A(\bar{e}_n))$$

è generato dall'immagine dei vettori di una base di \mathbb{K}^n .

In particolare se

$$\mathcal{B} = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \vdots \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$\overline{e}_1 \quad \overline{e}_2 \quad \overline{e}_n$

$$f_A(\overline{e}_i) = c_i$$

\leftarrow i-esima colonna
di A

$$\text{Im } f_A = L(c_1 - c_n)$$

$$\text{e } \mathcal{B} \in \text{Im } f_A = L(c_1 - c_n) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow L(c_1 - c_n) = L(c_1 - c_n \mathcal{B})$$

e poi si continua come prima.

□

Quando un sistema lineare

$$AX = B$$

compatibile ammette una ed una sola soluzione?

Quando la funzione $f_A: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^m$ è iniettiva. (B ha un'unica preimmagine).

$$\text{Ker } f_A = \{x \mid f_A(x) = 0\} =$$

$$= \{x \mid Ax = 0\} = \{0\}.$$

vuo dire che il rango della matrice A è uguale ad n .

In quanto A deve rendere una base di \mathbb{K}^n in una base di $\text{Im } f_A$ e quindi le colonne di A devono essere lin. indip.

$$\begin{cases} x+y+z=0 \\ y-z=1 \\ x+y+2z=0 \end{cases} \quad A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$$

$$\det A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \neq 0$$

OK

$\exists!$ sol.

$$\begin{cases} x+y+z=0 \\ y-z=1 \\ x+y+2z=0 \\ x+2y=1 \\ x+2y+z=1 \end{cases} \leftarrow 5 \text{ eq.}$$

Def: Due sistemi lineari (compatibili) in n incognite

$$AX = B \quad \text{e} \quad A'X = B'$$

sono assolutamente detti equivalenti se hanno il medesimo insieme di soluzioni.

Def Un sistema lineare $AX=B$ è detto di Cramer se $A \in \mathbb{K}^{n,n}$ e $\det A \neq 0$

Teorema: Un sistema di Cramer ha sempre una ed una sola soluzione.

DIM: Sia $AX=B$ con $\det(A) \neq 0$
 $\Rightarrow \exists A^{-1} \in \mathbb{GL}(n, \mathbb{K})$ e

$$A^{-1}(AX) = A^{-1}B$$

||

X

quindi $A^{-1}B$ è soluzione del sistema.

Supponiamo ora S, S' soluzioni

$$\Rightarrow AS=B=AS' \text{ mult. a sx per } A^{-1}$$

$$S = A^{-1}(AS) = A^{-1}B = A^{-1}(AS') = S'$$

→ la soluzione è unica

□

DIM ALTERNATIVA.

$$\det(A) \neq 0 \Rightarrow \text{Ker } A = \{0\} \Rightarrow$$

$$f_A: \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}^n$$

è iniettiva. Ma poiché il codominio ha lo stesso dim.
del dominio f_A è anche
suriettiva $\Rightarrow \forall B \in \mathbb{K}^n \exists! S \in \mathbb{K}^n$
con $f_A(S) = B$

□

OSS: Un sistema lineare è
equivalente ad un sistema
di Cramer \Leftrightarrow esso ammette
una ed una sola soluzione.

Teorema: Sia $AX=B$ un sistema lineare. e siamo
 $\begin{pmatrix} R'_1 \\ \vdots \\ R'_m \end{pmatrix}$ le righe della
 matrice completa.

[N.B. \rightarrow righe della matrice completa = equazioni del nostro sistema]

l'equazione i -esima è data da

$$R'_i \begin{pmatrix} x_1 \\ | \\ x_n \\ -1 \end{pmatrix} = 0$$

R

$$\overbrace{(a_{i1} a_{i2} \dots a_{in} b_i)}^{} \begin{pmatrix} x_1 \\ | \\ x_n \\ -1 \end{pmatrix} = 0$$

$$a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + \dots + a_{in}x_n = b_i$$

Un sistema lineare ottenuto
da $AX=B$ moltiplicando
una riga per uno scalare $\neq 0$
oppure sommando ad essa
una combinazione lineare
delle rimanenti è equivalente
al sistema lineare di partenza.

$$AX=B$$

$$(1) \begin{pmatrix} R_1 \\ R_2 \\ \vdots \\ R_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

$$(2) \begin{pmatrix} \frac{aR_1}{R_1} \\ R_2 \\ \vdots \\ R_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{ab_1}{b_1} \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix} \quad a \neq 0$$

Sia $s = (s_1 \dots s_n)$ una soluzione
di (2)

$$\Rightarrow R_1 \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = b_1 \Rightarrow (\alpha R_1) \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = \alpha b_1$$

$$R_2 \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = b_2 \Rightarrow (\alpha R_2) \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = \alpha b_2$$

⋮

$$R_m \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = b_m \Rightarrow R_m \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = b_m$$

quindi ogni soluzione di
(1) è soluzione di (2)

Viceversa, moltiplicando la
1 riga per α^{-1} si vede

che ogni soluzione di (2) è
soluzione di (1).

$$(3) \begin{pmatrix} R_1 + \sum_{i>1} \beta_i R_i \\ R_2 \\ \vdots \\ R_m \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 + \sum_{i>1} \beta_i b_i \\ b_2 \\ \vdots \\ b_m \end{pmatrix}$$

Ho sommato alla 1^a equazione
una c. lineare delle rimanenti.

Mostriamo che l'equazione di (1)
è soluzione di (3) e viceversa.

$s = (s_1, \dots, s_n)$ soluzione

$$\Rightarrow R_1 \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = b_1 \Rightarrow \left(R_1 + \sum_{i>1} \beta_i R_i \right) \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} =$$

$$R_1 \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = b_1 \Rightarrow R_1 \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = b_1 + \sum_{i>1} \beta_i b_i$$

\vdots

$$R_m \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = b_m \Rightarrow R_m \begin{pmatrix} s_1 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = b_m$$

viceversa...

Supponiamo

$$\left(R_1 + \sum_{i>1} p_i R_i \right) \begin{pmatrix} s_2 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = b_2 + \sum_{i>1} p_i b_i$$

$$R_2 \begin{pmatrix} s_2 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = b_2$$

⋮

$$R_m \begin{pmatrix} s_2 \\ \vdots \\ s_n \end{pmatrix} = b_m$$

Solvendo alla prima riga R'_1

$$-\sum_{i>1} p_i R'_i$$

si vede che ogni soluzione
di (3) è soluzione di (1)

□

$$\begin{cases} X_1 + 3X_2 + 5X_3 - X_4 = 1 \\ X_1 + 4X_2 + 6X_3 = 5 \\ 2X_3 + 2X_4 = 0 \end{cases}$$

$$\left(\begin{array}{cccc|c} 1 & 3 & 5 & -1 & 1 \\ 1 & 4 & 6 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 2 & 2 & 0 \end{array} \right) \sim$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccccc} 1 & 3 & 5 & -1 & 1 \\ 1 & 4 & 6 & 0 & 5 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \sim$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccccc} 1 & 3 & 5 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \sim$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccccc} 1 & 0 & 2 & -4 & -11 \\ 0 & 1 & 1 & 1 & 4 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \sim$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & -6 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \end{array} \middle| \begin{array}{c} -11 \\ 4 \\ 0 \end{array} \right)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 = -11 + 6x_4 \\ x_2 = 4 \\ x_3 = -x_4 \\ x_4 = x_4 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 + x_2 + x_3 = 1 \\ x_2 + x_3 = 0 \\ x_1 = 3 \end{array} \right.$$

$$\left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 3 \end{array} \middle| \begin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 3 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & -1 & 2 \end{array} \middle| \begin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 2 \end{array} \right)$$

$$\sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2 \end{array} \middle| \begin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 2 \end{array} \right) \sim \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \middle| \begin{array}{c} 1 \\ 0 \\ 1 \end{array} \right)$$

ho ottenuto che il mio
sistema è equivalente a

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 = 1 \\ x_2 = -x_3 \\ 0 = 1 \end{array} \right.$$

NON c'è
soluzione.

verificare che l'eliminazione
guadagna porta ad una
equazione del tipo $0=1$
 $\Leftrightarrow \text{rk}(A) \neq \text{rk}(A|B)$

perché avere una riga del
tipo $(0\ 0 \dots 0\ 1)$
con le procedure di Gauss
significa che l'ultima
colonna (B) è indip. dalle
precedenti: perché si ottiene una

comb. lineare delle righe di A
 che dà $\underline{0}$ (i primi n zeri)
 ma che non dà vettore nullo in
 $(A|B)$ quindi il rango di
 A deve essere minore del
 rango di $A|B$.



$$\left\{ \begin{array}{l} kx + (k-1)^2 y + z = k+3 \\ x - (k+2)y + kz = k-1 \\ 3x + ky = 6 \\ 6x + 2ky = 10 \end{array} \right. | \quad \text{r} = 1$$

N.B.:

$$\text{rk}(A) \leq \text{rk}(A|B) \leq \text{rk}(A) + 1$$

Insieme delle soluzioni di
 un sistema lineare composto.

Teorema: Sia $AX=B$ un sistema lineare compatibile.

Allora ogni soluzione \bar{X} del sistema si può scrivere come $\bar{X} = X_0 + Z$

ove X_0 è una soluzione particolare del sistema fisso e Z è una soluzione del sistema omogeneo associato $AZ=0$.

DIM: Sia $\bar{X}=X_0+Z \Rightarrow$

$$\begin{aligned} A\bar{X} &= AX_0 + AZ = \\ &= B + 0 = B \end{aligned}$$

(\bar{X} è soluzione).

Supponiamo \bar{X} soluzione \Rightarrow

$$\Rightarrow A\bar{X} - AX_0 = B - B = \underline{0}$$

||

$$A(\bar{X} - X_0)$$

quindi $Z := \bar{X} - X_0$ è
soluzione del sistema
omogeneo associato e

$$\bar{X} = Z + X_0$$

□

Teorema: Sia $AX=B$ un sistema
lineare. Allora

$S =$ insieme delle soluzioni
di $AX=B$

è sottospazio vettoriale di
 $\mathbb{K}^n \Leftrightarrow B = \underline{0}$

(cioè il sistema è omogeneo)

DIM: Se $B \neq \underline{0} \Rightarrow \underline{0} \notin S$ in quanto
 $A\underline{0} = \underline{0} \Rightarrow S$ non è sottospazio.

Supponiamo $B = \underline{0} \Rightarrow$

Si diano y, y' due soluzioni

$$Ay = \underline{0} = Ay'$$

e consideriamo

$$A(\alpha y + \beta y') =$$

$$= \alpha Ay + \beta Ay' = \alpha \underline{0} + \beta \underline{0} = \underline{0}$$

$\Rightarrow S$ è sotto spazio vettoriale \square

Def: Si dice che un sistema
lineare compatibile $AX = B$
ha ∞^t soluzioni se
 $t = \dim \{x \mid AX = \underline{0}\} =$

$$= \dim \text{Ker } A$$

(ove $\text{Ker } A := \{x \mid Ax = \underline{0}\}$).

Oss: t è il numero di "gradi di
libertà" = parametri per le soluzioni

oss 2: Mentre gli ultimi 2 teoremi noi vediamo
che è sempre possibile
descrivere tutte le soluzioni
di un sistema lineare
in termini di un
vettore $x_0 \in S$ e di
un sottospazio di \mathbb{K}^d chiamato
 \rightarrow possiamo costruire
queste soluzioni
a partire da $t+1$ vettori

x_0 + una base del
sottospazio delle
soluzioni del
sistema omogeneo
associato.

Esempio

$$\left\{ \begin{array}{l} x_1 + x_2 - x_3 + x_4 = 1 \\ x_2 - x_3 + 2x_4 = 2 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} x_2 = -1 \\ x_2 = 2 + x_3 - x_4 \end{array} \right.$$

Soluzione particolare

$$(-1, 2, 0, 0)$$

Sol. sistema omogeneo
associato

$$\{(0, x_3 - x_4, x_3, x_4) \mid x_3, x_4 \in \mathbb{K}\}$$

$$= \{((0, 1, 1, 0), (0, -1, 0, 1) \}.$$

$$S = (-1, 2, 0, 0) + \{((0, 1, 1, 0), (0, -1, 0, 1) \}$$