

Geometria Euclidea.

$$E_n(\mathbb{R}) = A_n(\mathbb{R}) = (\mathcal{A}, f: \mathcal{A} \times \mathcal{A} \rightarrow V_n(\mathbb{R}))$$

Geometria Affine + Spazio vettoriale di traslazione Euclideo.

→ Introduciamo una nozione di
distanza fra punti (spazio metrico)
ma anche quella di angolo (ortogonalità)
fra direzioni.

Def di distanza su di un insieme A

$$d: A \times A \rightarrow \mathbb{R}^+ := \{r \geq 0 \mid r \in \mathbb{R}\}$$

che gode delle seguenti 3 proprietà.

- 1) $d(a, b) \geq 0$, $d(a, b) = 0 \Leftrightarrow a = b$
- 2) $d(a, b) = d(b, a)$
- 3) $d(a, c) \leq d(a, b) + d(b, c)$.

In \mathbb{R}^2 le seguenti funzioni sono

distanze. $\bar{a} = (x_1, y_1), \bar{b} = (x_2, y_2) \in \mathbb{R}^2$

$$d_e(\bar{a}, \bar{b}) = \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2} = \|\bar{a} - \bar{b}\|$$

$$d(\bar{a}, \bar{b}) = \max(|x_1 - x_2|, |y_1 - y_2|).$$

$$d(\bar{a}, \bar{b}) = |x_1 - x_2| + |y_1 - y_2|$$

$$d_H(\bar{a}, \bar{b}) = \# \{a_i\}$$

$$d_H(\bar{a}, \bar{b}) = \begin{cases} 0 & \text{se } \bar{a} = \bar{b} \\ 1 & \text{se } x_1 = x_2 \text{ e } y_1 \neq y_2 \\ 1 & \text{se } x_1 \neq x_2 \text{ e } y_1 = y_2 \\ 2 & \text{se } x_1 \neq x_2, y_1 \neq y_2. \end{cases}$$

In particolare in \mathbb{K}^n possiamo

definire la distanza di Hamming

fra (x_1, \dots, x_n) e (y_1, \dots, y_n) come

$$[d_H((x_1, \dots, x_n), (y_1, \dots, y_n)) = \#\{i \mid x_i \neq y_i\}.]$$

Theorem: $d_H: \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{R}$
é uma distância.

DIM • $d_H(\bar{x}, \bar{y}) > 0$ e $d_H(\bar{x}, \bar{y}) = 0$
 $\Leftrightarrow \forall i \ x_i = y_i \Leftrightarrow \bar{x} = \bar{y}$.

• $d_H(\bar{x}, \bar{y}) = d_H(\bar{y}, \bar{x})$

• $\bar{x} = (x_1 \text{ --- } x_n)$

$\bar{y} = (y_1 \text{ --- } y_n)$

$\bar{z} = (z_1 \text{ --- } z_n)$

$$d_H(\bar{x}, \bar{z}) = \#\{i \mid x_i \neq z_i\} =$$

$$= \#\{i \mid x_i = y_i, y_i \neq z_i\} +$$

$$\#\{j \mid x_j \neq y_j, x_j = z_j\} \leq$$

$$\leq \#\{i \mid y_i \neq z_i\} + \#\{j \mid x_j \neq y_j\} =$$

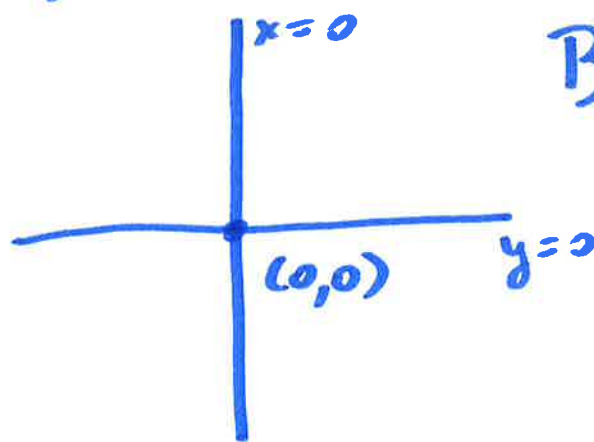
$$= d_H(\bar{y}, \bar{z}) + d_H(\bar{x}, \bar{y})$$

□

N.B Se pongo

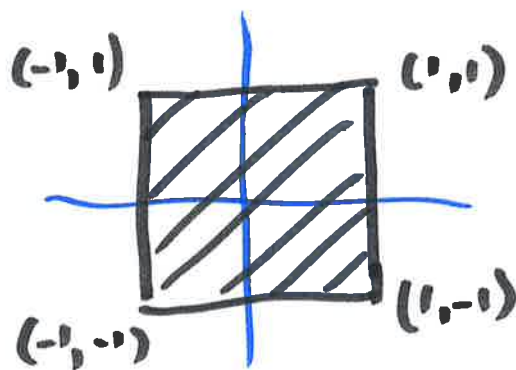
$$B_\delta(\bar{x}) := \{ \bar{y} \in \mathbb{K}^n \mid d(\bar{x}, \bar{y}) \leq \delta \}$$

→ sfera di centro \bar{x} e raggio δ .
come è fatta $B_\delta(0,0)$
in \mathbb{R}^2 rispetto d_H ?

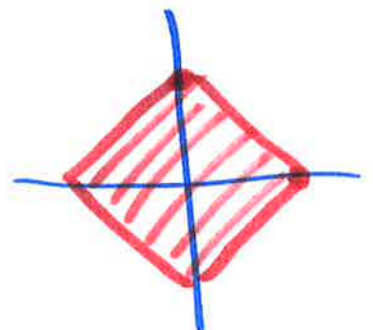


$B_{1/2}(0) =$ unione
di 2
rette.

e rispetto $d(\bar{a}, \bar{b}) = \max(|x_1 - x_2|, |y_1 - y_2|)$?



$$d(a,b) = |x_1 - x_2| + |y_1 - y_2|$$



Geometria euclidea =

Geometria Affine + distanza euclidea

data dalla funzione

$\|\cdot\|$ su di uno
spazio vettoriale $V_n(\mathbb{R})$
euclideo.

$$d(P, Q) := \|\vec{PQ}\| = \sqrt{\vec{PQ} \cdot \vec{PQ}}$$

Verifichiamo che la distanza
euclidea è una distanza.

$$d(P, Q) = 0 \Leftrightarrow \|\vec{PQ}\| = 0 \Leftrightarrow P = Q$$

perché il prod. scalare è
definito positivo.

$$d(P, Q) = \|\vec{PQ}\| = \|-\vec{QP}\| = \|\vec{QP}\| = \\ = d(Q, P).$$

$$d(P, Q) = \|\vec{PQ}\| \leq \|\vec{PR} + \vec{RQ}\| \leq \|\vec{PR}\| + \|\vec{RQ}\| \\ = d(P, R) + d(R, Q)$$

(disuguaglianza triangolare).

□

Def: In $E_n(\mathbb{R})$ si dice riferimento Euclideo un riferimento affine $\Pi = (O, B)$ in cui B è una base ortonormale rispetto al prod. scalare euclideo di $V_n^0(\mathbb{R})$.

→ In particolare se $B = (\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_n)$ ~~ortonormale~~ ortonormale

$$\text{e } \bar{x} = \sum x_i \bar{e}_i, \quad \bar{y} = \sum y_i \bar{e}_i \Rightarrow$$

$$\bar{x} \cdot \bar{y} = \sum x_i y_i$$

Se P è il punto di coordinate (x_1, \dots, x_n) rispetto a Π

Q il punto di coordinate (y_1, \dots, y_n)

$$\Rightarrow d(P, Q) = \|\vec{PQ}\| = \|(y_1 - x_1, \dots, y_n - x_n)\| =$$

$$= \sqrt{\sum_i (y_i - x_i)^2}$$

Esempio: In $E_2(\mathbb{R}) \stackrel{P}{\approx} EG(2, \mathbb{R})$

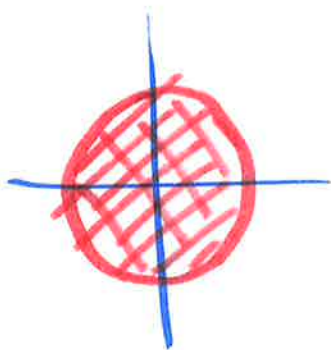
cioè $AG(2, \mathbb{R}) = (\mathbb{R}^2, f: \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2)$

con prod. scalare std. su \mathbb{R}^2

$$d((x_1, y_1), (x_2, y_2)) = \sqrt{(x_2 - x_1)^2 + (y_2 - y_1)^2}$$

$$B_1(\underline{0}) = \{(x, y) \mid \sqrt{x^2 + y^2} \leq 1\} =$$

$$= \{(x, y) \mid x^2 + y^2 \leq 1\}.$$



Definiamo dei luoghi geometrici.

→ Insieme dei punti a distanza
fissata da un punto dato

$$S_\delta(P) = \{Q \mid d(P, Q) = \delta\}.$$

(Ipoc) sfera di centro P e raggio δ .

Def: Siano $P, Q \in E_n(\mathbb{R})$.

Si dice punto medio fra P e Q il punto M tale che
 $\vec{PM} = \vec{MQ}$.

Oss: $\vec{PM} = \vec{MQ} \Rightarrow \vec{PQ} = \vec{PM} + \vec{MQ} =$
 $= 2\vec{PM} \Rightarrow \vec{PM} = \frac{1}{2}\vec{PQ}$ e

$$\boxed{M = P + \frac{1}{2}\vec{PQ}}$$

Il punto medio è univocamente determinato.

Fissato Π riferimento affine.

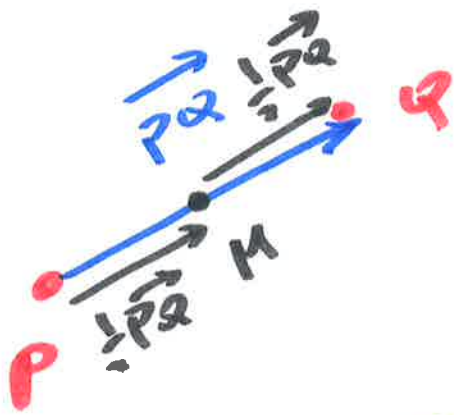
Se $P \equiv (x_1 \text{ --- } x_n)$

$Q \equiv (y_1 \text{ --- } y_n)$

$$\Rightarrow M \equiv (x_1 \text{ --- } x_n) + \frac{1}{2}(y_1 - x_1 \text{ --- } y_n - x_n)$$

$$= \frac{1}{2}(x_1 + y_1 \text{ --- } x_n + y_n)$$

Le coord. del punto M sono la media delle coordinate di P e Q .



N.B. $d(P, M) = \|\vec{PM}\| = \|\vec{MQ}\| = d(M, Q).$

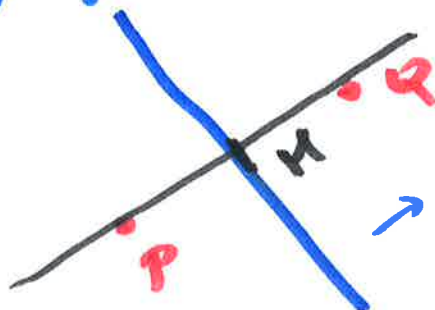
e $d(P, M) = \|\frac{1}{2}\vec{PQ}\| = \frac{1}{2}\|\vec{PQ}\| = \frac{1}{2}d(P, Q).$

Def: Siano $P, Q \in E_n(\mathbb{R})$ si dice

iperpiano assiale ($n=2$, asse;
 $n=3$ piano assiale) il luogo
 dei punti $X \in E_n(\mathbb{R})$ equidistanti
 da P e da Q .

$$\{X \mid d(P, X) = d(Q, X)\}$$

Teorema: L'iperpiano assiale fra P e Q
 è l'iperpiano $[M; \vec{PQ}^\perp]$



→ la H è ortogonale
 a \vec{PQ} passante
 per M .

Def. In $E_n(\mathbb{R})$ siano

$$S = [P; \mathcal{M}] \text{ e } \mathcal{V} = [Q; \mathcal{W}]$$

due sottospazi lineari.

Si ~~dice~~ dice che S è ortogonale

a \mathcal{V} , in simboli $S \perp \mathcal{V}$

o $\mathcal{M} \subseteq \mathcal{W}^\perp$ oppure $\mathcal{M}^\perp \subseteq \mathcal{W}$.

Importante

oss. $\mathcal{M} \subseteq \mathcal{W}^\perp \Leftrightarrow \mathcal{W} \subseteq \mathcal{M}^\perp$

$$\mathcal{M}^\perp \subseteq \mathcal{W} \Leftrightarrow \mathcal{W}^\perp \subseteq \mathcal{M}$$

$S \perp \mathcal{V}$ se e solo se tutte le 4
condizioni di cui sopra è
verificate.

Esempio. In $E_2(\mathbb{R})$, siano

$$\mathcal{V} = [P, \mathcal{M}_1] \text{ ed } \mathcal{S} = [Q, \mathcal{W}_1]$$

due rette $\Rightarrow \mathcal{V} \perp \mathcal{S} \Leftrightarrow \mathcal{M}_1 = \mathcal{W}_1^\perp$

(facendo i conti sulle dimensioni).

Se fissato un riferimento euclideo

$$r_0: ax + by + c = 0$$

$\Rightarrow \Delta$ è ortogonale ad r_0

\Leftrightarrow la direzione (l', m') di Δ
è ortogonale alla direzione

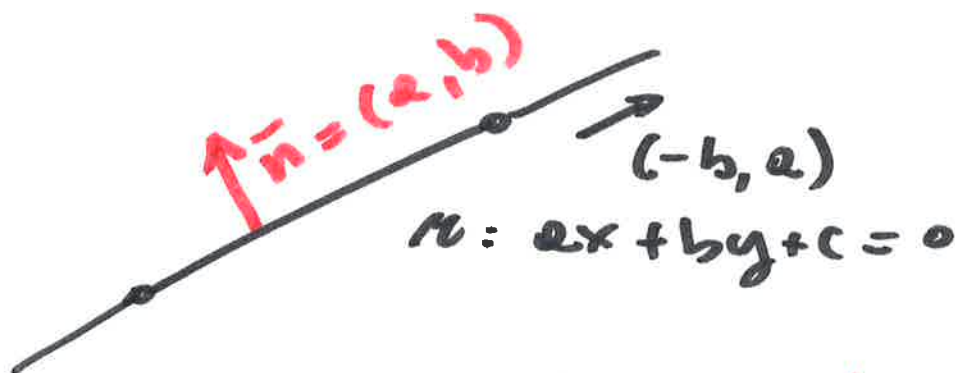
$(-b, a)$ di r_0 \Leftrightarrow

(l', m') è proporzionale ad (a, b)

\Rightarrow la direzione di Δ è data

da $(a, b) = \vec{n}$

$\rightarrow \vec{n}$ è detta direzione normale (o ortogonale) ad r_0 .



Lo spazio di traslazione di r_0 è dato da $(a, b)^\perp$ e dunque l'ort. ad esso è

$$(a, b)^{\perp\perp} = \mathcal{L}((a, b)).$$

Similmente in $E_n(\mathbb{R})$

dato un iperpiano di equazione

$$\pi: a_1x_1 + \dots + a_nx_n + b = 0$$

si ha che il sott. di traslazione di

$$\pi \text{ è } (a_1 \dots a_n)^{\perp} = \{ (v_1 \dots v_n) : \\ a_1v_1 + \dots + a_nv_n = 0 \}.$$

\Rightarrow il suo ortogonale è

$$(a_1 \text{ --- } a_n)^{\perp\perp} = \mathcal{L}((a_1 \text{ --- } a_n))$$

ed anche in questo caso si dice

che $\bar{n} = (a_1 \text{ --- } a_n)$ è normale

all'iperpiano π .

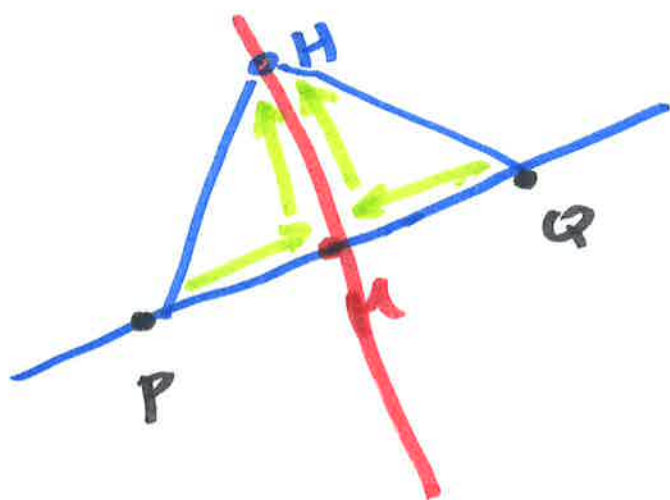
$n=2, 3$

Le componenti dell'eq. canonica associata all'iperpiano sono proprio le componenti di (un) vettore normale allo stesso!

Teorema ($n=2$):

Siano P, Q due punti distinti
 \Rightarrow l'asse fra P e Q è la retta
passante per M e ortogonale a \vec{PQ}

Dim:



Innanzitutto: sia t l'asse fra P e Q .

$\Rightarrow M \in t$ perché $d(P, M) = d(M, Q) = d(Q, M)$

Sia adesso $H \in t$. Per ipotesi

$$d(P, H) = d(H, Q) \quad \text{ma}$$

$$\vec{PH} = \vec{PM} + \vec{MH}$$

$$\vec{QH} = \vec{QM} + \vec{MH} = -\vec{PM} + \vec{MH}$$

$$\|\vec{PH}\|^2 = \vec{PM} \cdot \vec{PM} + \vec{MH} \cdot \vec{MH} + 2\vec{PM} \cdot \vec{MH} =$$

$$= \|\vec{PM}\|^2 + \|\vec{MH}\|^2 + 2\vec{PM} \cdot \vec{MH}$$

$$\|\vec{QH}\|^2 = \|\vec{PM}\|^2 + \|\vec{MH}\|^2 - 2\vec{PM} \cdot \vec{MH}$$

$$\|\vec{PM}\|^2 \pm \|\vec{QH}\|^2 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \vec{PM} \cdot \vec{MH} = 0 \Leftrightarrow \vec{PM} \perp \vec{MH}$$

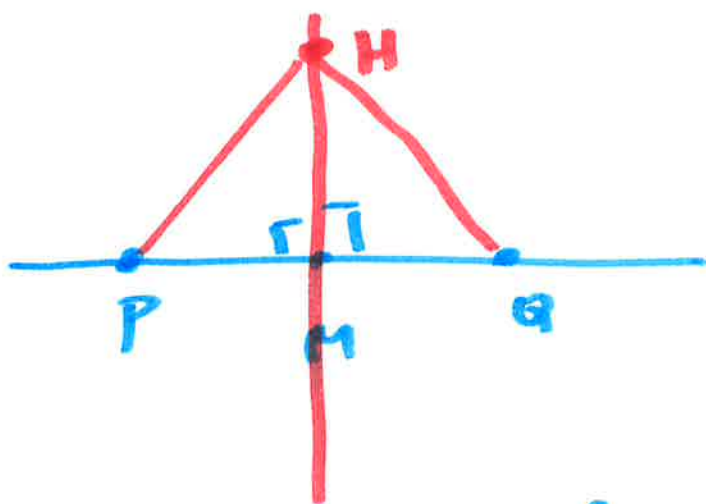
$$\Rightarrow H \in [M, \vec{PQ}^\perp]$$

$$t \subseteq [M, \vec{PQ}^\perp]$$

↑

$$\text{c'est qu'on a } \vec{PM} \perp \vec{MH} = \vec{PQ}^\perp$$

Vice-versa, supposons $H \in [M, \vec{PQ}^\perp]$



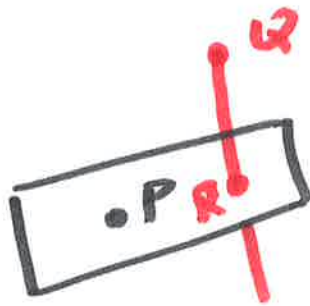
$$\begin{aligned} \Rightarrow \|\vec{PH}\|^2 &= \|\vec{PM} + \vec{MH}\|^2 = \\ &= \|\vec{PM}\|^2 + \|\vec{MH}\|^2 = \\ &= \|\vec{QH}\|^2 + \|\vec{MH}\|^2 = \|\vec{QH}\|^2 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow [M, \vec{PQ}^\perp] \subseteq t$$

□

Lemma Sia uno spazio [P; W] uno spazio lineare e $Q \in E_n(\mathbb{R})$.

$$\Rightarrow [P; W] \cap [Q; W^\perp] = \{R\}.$$



Dim: Consideriamo [P; W] e [Q; W^\perp]

noi sappiamo che $W \oplus W^\perp = V_n^o(\mathbb{R})$.

\Rightarrow in particolare $\vec{PQ} \in W \oplus W^\perp$

e \vec{PQ} si scrive in modo unico come somma di due vettori

$$\vec{v}_1 \in W \text{ e } \vec{v}_2 \in W^\perp.$$

pongo $R = P + \vec{v}_1$ e $R' = Q - \vec{v}_2$

$$\vec{PR} + \vec{R'Q} = \vec{PQ} \quad Q = R' + \vec{v}_2$$

inoltre $R \in [P; W]$ e $R' \in [Q; W^\perp]$

$$\vec{PR} + \vec{RQ} = P\vec{v}_1 + \vec{v}_2 = \vec{PQ}$$

$$\vec{PR} + \vec{R'Q} = \vec{v}_1 + \vec{v}_2 \text{ per}$$

costruzione di R' . \Rightarrow

$$\Rightarrow \vec{R'Q} = \vec{RQ} \Rightarrow R = R' \Rightarrow$$

$$R = R' \in [P; W] \cap [Q; W^\perp]$$

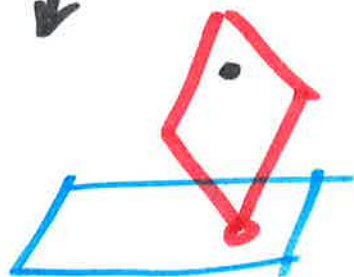
Se $R, S \in [P; W] \cap [Q; W^\perp]$

$$\text{con } R \neq S \Rightarrow \vec{PR} + \vec{RQ} = \\ = \vec{PS} + \vec{SQ} \text{ con}$$

$$\vec{PR}, \vec{PS} \in W \quad \text{e } \vec{PR} \neq \vec{PS}$$

$$\vec{RQ}, \vec{SQ} \in W^\perp$$

\Rightarrow la somma $W + W^\perp$ non
sarebbe diretta perché il vettore
 \vec{PQ} si scriverebbe in 2 modi
differenti \Downarrow □



Definizione.

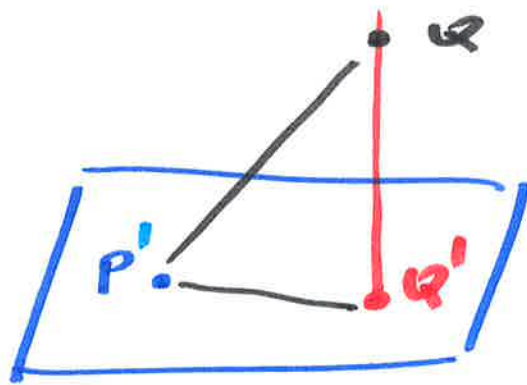
Sia $S = [P; W]$ un sottospazio lineare di $E_n(\mathbb{R})$ e $Q \in E_n(\mathbb{R})$.

Si dice proiezione ortogonale di Q su S il punto $Q' = S \cap [Q; W^\perp]$.

Teorema: La proiezione ortogonale Q' di Q su $S = [P; W]$ è il punto di S più vicino a Q .

$$\forall P' \in [P; W] \quad d(P', Q) \geq d(Q', Q).$$

DIM



$$\begin{aligned} \|\vec{QP}'\|^2 &= \|\vec{QQ'} + \vec{Q'P}'\|^2 = \vec{QQ'} \cdot \vec{QQ'} + 2 \vec{QQ'} \cdot \vec{Q'P}' + \vec{Q'P}' \cdot \vec{Q'P}' \\ &= \|\vec{QQ'}\|^2 + \|\vec{Q'P}'\|^2 \geq \|\vec{QQ'}\|^2 \end{aligned}$$

con uguaglianza $\Leftrightarrow Q' = P'$

$\vec{QQ'} \perp \vec{Q'P}'$
 $Q' \in W^\perp$
 $Q' \in W$

□

Def: Sia $S = [P; W]$ un sottospazio
 lineare di $E_n(\mathbb{R})$ e $Q \in E_n(\mathbb{R})$.
 Si dice distanza fra Q ed S
 il valore

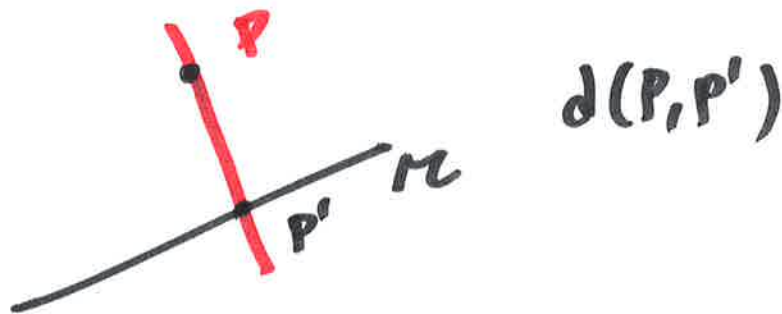
$$d(Q; S) = \min \{d(Q, P') \mid P' \in S\}$$

oss: $d(Q; S) = d(Q, Q')$ ove

Q' è la proiezione ortogonale di
 Q su S .

N.B. La "distanza" punto/sottospazio
 non è una distanza!

calcolare la distanza punto/retta
 nel piano



distanza punto/iperpiano

oss: $d(P, S)$ con $S = [Q; W]$

$e = 0 \Leftrightarrow P$ coincide con
la sua proiezione ortogonale su
in $S \Leftrightarrow P \in S$.

Teorema (dimostrato per $n=2$, vale
in generale; provare per $n \geq 2$).

Formula della distanza punto/iperpiano.

$P = (p_1, \dots, p_n) \in E_n(\mathbb{R})$.

Π : iperpiano di eq.

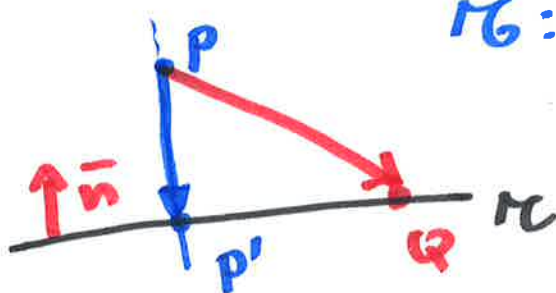
$$a_1 x_1 + \dots + a_n x_n + b = 0$$

$$d(P, \Pi) = \frac{|a_1 p_1 + \dots + a_n p_n + b|}{\sqrt{a_1^2 + \dots + a_n^2}}$$

DIM $n=2$

$$P = (x_1, y_1)$$

$$\Pi: ax + by + c = 0$$



$$\vec{PP'} = \frac{\vec{PQ} \cdot \vec{n}}{\vec{n} \cdot \vec{n}} \vec{n}$$

Sia $Q \in \mathbb{R}^2$ di coordinate

$$Q = (x_2, y_2) \Rightarrow$$

$$ax_2 + by_2 + c = 0$$

$$c = -ax_2 - by_2 \quad \bar{n} = (a, b)$$

$$\vec{PQ} \cdot \bar{n} = ((x_2 - x_1), (y_2 - y_1)) \cdot (a, b)$$

$$= a(x_2 - x_1) + b(y_2 - y_1) =$$

$$= ax_2 + by_2 - ax_1 - by_1 =$$

$$= \underline{-ax_1 - by_1 - c}$$

NON DIPENDE DA Q

$$\left\| \frac{\vec{PQ} \cdot \bar{n}}{\bar{n} \cdot \bar{n}} \cdot \bar{n} \right\| = \left\| \frac{-ax_1 - by_1 - c}{a^2 + b^2} (a, b) \right\| =$$

$$= \frac{|ax_1 + by_1 + c|}{a^2 + b^2} \sqrt{a^2 + b^2} =$$

$$= \frac{|ax_1 + by_1 + c|}{\sqrt{a^2 + b^2}}$$

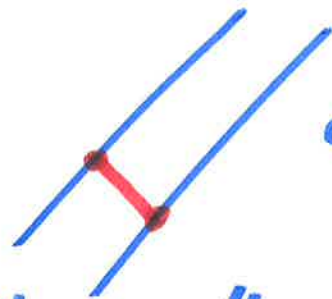
□

$n=2$: distanza punto/punto

distanza punto/retta.

distanza retta/retta?

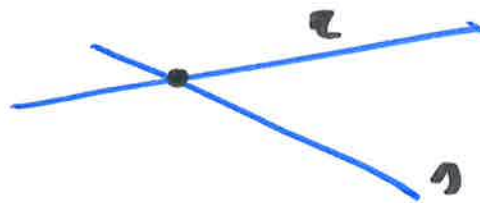
se $\pi \parallel \sigma \Rightarrow d(\pi, \sigma) = \min \{ d(P, Q) \mid P \in \pi, Q \in \sigma \}$.



$d(\pi, \sigma) = d(\pi, Q)$ con $Q \in \sigma$.

inoltre $\pi \parallel \sigma$, $d(\pi, \sigma) = 0 \Rightarrow \pi = \sigma$.

se $\pi \cap \sigma = \{P\}$, non parliamo di
distanza fra π ed σ .



In generale considereremo la
distanza fra sottospazi di dimensione ≥ 1
solo quando sono disgiunti:

$$d(\mathcal{S}, \mathcal{T}) = \min \{ d(S, T) \mid S \in \mathcal{S}, T \in \mathcal{T} \}.$$

$n=3$

$$P=(x_1, y_1, z_1) \quad Q=(x_2, y_2, z_2).$$

- distanza punto/punto.

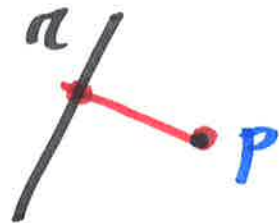
$$d(P, Q) = \sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 + (z_1 - z_2)^2}$$

- distanza punto/piano.

$$\pi: ax + by + cz + d = 0$$

$$d(P, \pi) = \frac{|ax_1 + by_1 + cz_1 + d|}{\sqrt{a^2 + b^2 + c^2}}$$

- distanza punto/retta.



è la distanza di P da π_0 nell'unico piano di centro τ_0 passante per P

conviene calcolare il piano per P ortogonale ad π_0 ; intersezione con τ_0 e poi fare la distanza punto/punto.

Esercizio

$$\pi \begin{cases} x + y - z = 1 \\ x = 3 \end{cases} \quad P = (1, 0, 1)$$

calcolare la distanza $d(P, \pi)$.

$$\pi: \begin{cases} x = 3 \\ y = -z + z \\ z = z \end{cases} \quad \text{param. diretti: } \boxed{(0, 1, 1)}$$

più P ortogonale a $(0, 1, 1)$

$$\boxed{0} \cdot (x-1) + \boxed{1} \cdot (y-0) + \boxed{1} \cdot (z-1)$$

$$\pi: y + z - 1 = 0$$

in sereno π con π .

$$\begin{cases} x = 3 \\ y - z = -2 \\ y + z = 1 \end{cases} \quad \begin{cases} x = 3 \\ y = -2 + z \\ -2 + 2z = 1 \end{cases}$$

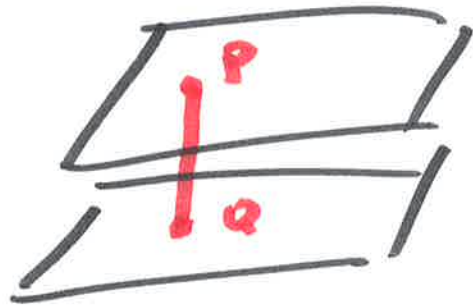
$$z = \frac{3}{2}$$

$$y = -\frac{1}{2}$$

$$d((1, 0, 1), (3, -\frac{1}{2}, \frac{3}{2})) = \dots$$

• distanza piano/piano.

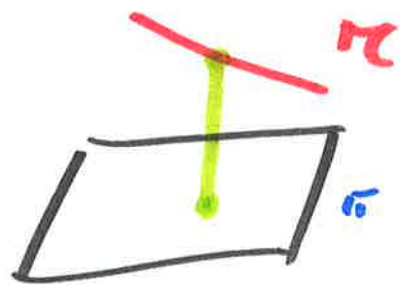
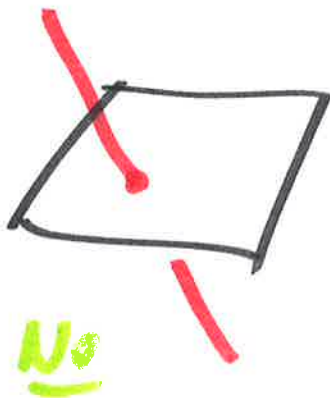
↳ solo se i piani sono paralleli (e quindi coincidenti o sono disgiunti).



distanza $d(\pi, \sigma) = d(P, \sigma)$ ove P è un qualsiasi punto di π .

• distanza piano/retta.

↳ solo se sono paralleli.



$d(\pi, \pi') = d(\pi, P)$ con $P \in \pi'$.

• distanza retta/retto. (π, σ)

↳ se π e σ si intersecano
in un punto \rightarrow NON DEFINITA

↳ se $\pi \parallel \sigma \Rightarrow d(\pi, \sigma)$ è definita
e $d(\pi, \sigma) = d(\pi, P)$ con $P \in \sigma$.



↳ se $\pi \cap \sigma = \emptyset$ ed π, σ sghembe.

$d(\pi, \sigma) = \min \{ d(P, Q) \mid P \in \pi, Q \in \sigma \}$

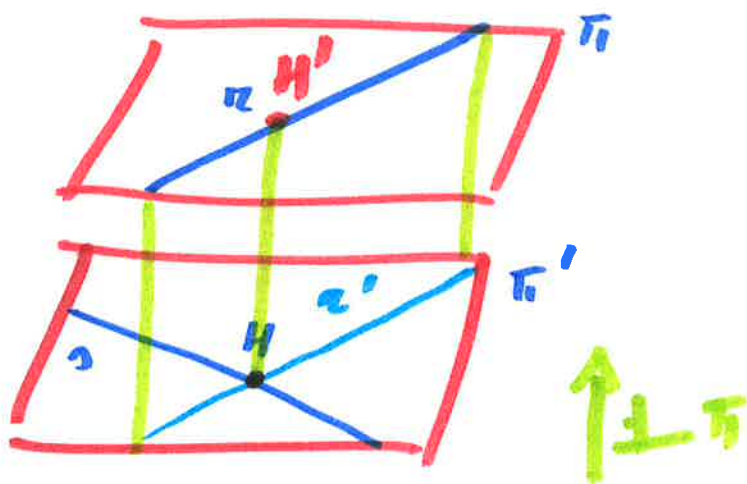
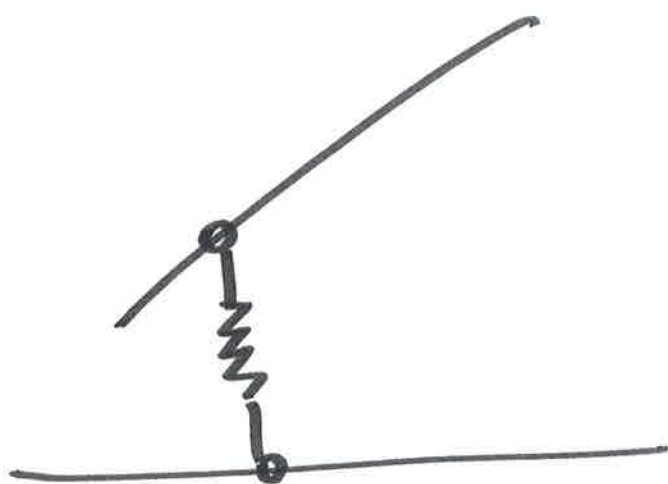
è definita.

Quanto vale?

Teorema: Siano π, σ due rette
sghembe in $E_3(\mathbb{R})$.

Allora esiste un'unica retta t
ortogonale sia ad π che ad σ ed
incidente entrambe.

I punti di intersezione fra t ed π e t ed π' sono i 2 punti a distanze minime fra π ed π' e la retta t è detta retta di minima distanza fra π ed π' .



$$\pi' \parallel \pi$$

$$H' \in \pi'$$

$$\pi \cap \pi' = \{H\}$$

$$d(H, \pi) = d(H, \pi') = d(\pi, \pi')$$

è sicuramente la più piccola distanza possibile fra un punto di π e un punto di π' .