

Geometria Analitica in $AG(n, K)$.

Insieme delle soluzioni
di un sistema lineare $AX=B$
compatibile.

$$A_n = \left(A, f: A \times A \rightarrow V_n(K) \right) \Bigg] \\ \Gamma = (O, \mathcal{O}).$$

equazioni nelle coordinate dei
punti.

- Sistema $AX=B$ di m equazioni
in n incognite.

$$\mathcal{L} = \{ P \in A \mid A\varphi_P(P) = B \}.$$

ove $\varphi_P: A \rightarrow K^n$ è la funzione

che associa ad ogni punto Q
le coordinate rispetto a Γ .

I punti di \mathcal{T}_b sono tutti e soli
quelli le cui coordinate soddisfano
il sistema $AX=B$. Sono tutti
e soli quelli le cui coordinate
sono della forma $X_0 + \text{Ker}(A)$

Le coordinate dei punti di \mathcal{T}_b
sono il sottospazio lineare di
 $AG(n, \mathbb{K})$ descritto da $[X_0; \text{Ker}(A)]$

\uparrow \uparrow
origine sott. di
traslazione.

\mathcal{T}_b è un sottospazio lineare di A_n .

Adesso lavoreremo direttamente in
 $AG(n, \mathbb{K})$.

osserviamo che il sottospazio di
traslazione corrispondente all'insieme
delle soluzioni di un sistema lineare $AX=B$

compatibile e' $\text{Ker}(A)$ cioè
corrisponde all'insieme delle
soluzioni del sistema omogeneo
associato. $AX=0$ ┘

Proprietà della geometria.

1) $\forall P, Q \in AG(n, k)$ $\exists!$ retta r_0 con $P, Q \in r_0$.
 $P \neq Q$

$$r_0 := [P; \mathcal{L}(\vec{PQ})] \quad ; P, Q \in \pi,$$

$$\text{Se } \Lambda \ni P, Q \Rightarrow \Lambda = [P, \mathcal{L}(\vec{w})] \text{ con } \vec{PQ} \in \mathcal{L}(\vec{w}) \\ \Rightarrow \mathcal{L}(\vec{w}) = \mathcal{L}(\vec{PQ}) \Rightarrow \Lambda = \pi.$$

2) Nel piano 2 rette sono parallele \Leftrightarrow
sono disgiunte.

• Una retta nel piano $AG(2, k)$
è descritta da una equazione
 $ax + by = c$ con $(a, b) \neq (0, 0)$

• 2 rette $r: \begin{cases} ax + by = c \\ a'x + b'y = c' \end{cases}$

sono disgiunte \Leftrightarrow il sistema

$$AX=B \text{ con } A = \begin{pmatrix} a & b \\ a' & b' \end{pmatrix} \quad x = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$$
$$B = \begin{pmatrix} c \\ c' \end{pmatrix}$$

è incompatibile. \Leftrightarrow

$$\Leftrightarrow \text{rk}(A|B) = \text{rk}(A) + 1$$

per Rouché Capelli.

$$\text{ma } \text{rk}(A) \geq 1$$

$$1 \leq \text{rk}(A|B) \leq 2$$

\Rightarrow il sistema è incompatibile

$$\Leftrightarrow \text{rk}(A) = 1 \text{ \& \text{rk}(A|B) = 2}$$

ma $\text{rk}(A) = 1$ significa che

$$ax + by = 0$$

e

$$a'x + b'y = 0$$

sono due equazioni proporzionali

\Rightarrow hanno le stesse soluzioni

\Rightarrow gli spazi di traslazione delle 2 rette sono
uguali \Rightarrow \parallel . \square

In $AG(3, k)$ esistono rette
che non si intersecano e non
sono parallele fra loro.

→ Perciò 2 piani di $AG(3, k)$ o
sono paralleli (e coincidenti oppure
disgiunti) o si intersecano sempre
in una retta.

DIM (posizione reciproca di 2
piani in $AG(3, k)$).

oss: Un piano in $AG(3, k)$ è descritto
da una equazione lineare del
tipo $\pi: ax + by + cz = d$ $(a, b, c) \neq (0, 0, 0)$

[In un vettore, l'insieme delle soluzioni
di quella eq. è un sottospazio lineare
di dim = $3 - 1 = 2 \Rightarrow$ piano.]

Viceversa dato un piano consideriamo

$$\pi = [P_0, L(\bar{v}, \bar{w})] \quad \text{con } \bar{v} = (v_1, v_2, v_3) \\ \bar{w} = (w_1, w_2, w_3)$$

\Rightarrow i punti $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \pi$ devono
 essere tali che

$$\forall k \begin{pmatrix} x-p_1 & v_1 & w_1 \\ y-p_2 & v_2 & w_2 \\ z-p_3 & v_3 & w_3 \end{pmatrix} = 2$$

$r_k = 2$.

cioè $\det \begin{pmatrix} x-p_1 & v_1 & w_1 \\ y-p_2 & v_2 & w_2 \\ z-p_3 & v_3 & w_3 \end{pmatrix} = 0$

ovvero

$$(x-p_1) \begin{vmatrix} v_2 & w_2 \\ v_3 & w_3 \end{vmatrix} - (y-p_2) \begin{vmatrix} v_1 & w_1 \\ v_3 & w_3 \end{vmatrix} + \\ + (z-p_3) \begin{vmatrix} v_1 & w_1 \\ v_2 & w_2 \end{vmatrix} = 0$$

l'eq. è questa perché descrive
 proprio la condizione $\vec{p}x \in \perp(\vec{v}_1, \vec{w}_1)$.

posizione reciproca di 2 piani

$$\pi: ax + by + cz = d$$

$$\sigma: a'x + b'y + c'z = d'$$

DOBBIAMO STUDIARE I RANGHI DEL SISTEMA

$$AX = B$$

$$A = \begin{pmatrix} a & b & c \\ a' & b' & c' \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} d \\ d' \end{pmatrix}$$

$$X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$\text{rk}(A)$	$\text{rk}(A B)$	# sol.	
1	1	∞^2	$\pi = \sigma; \pi // \sigma$
1	2	0	$\pi // \sigma$
2	2	∞^2	$\pi \cap \sigma = \pi$ ↑ retta.

in questo caso i sistemi (eq.) omogenei associati ai 2 piani hanno le stesse soluzioni $\Rightarrow \pi // \sigma$ perché hanno la stessa giacitura.

$$\left[\begin{array}{l} \text{rk}(A) = 1 \Rightarrow \pi // \sigma. \\ \text{rk}(A) = 2 \Leftrightarrow \pi \cap \sigma = \pi \text{ retta.} \end{array} \right]$$

o

Rette in $AG(3, \mathbb{K})$.

$$\tau_6 = [P; L(\bar{v})] \quad \bar{v} = (l, m, n) \neq (0,0,0)$$

eq. che descrivono τ_6

$$\tau_{\mathbb{K}} \begin{pmatrix} x-p_1 & l \\ y-p_2 & m \\ z-p_3 & n \end{pmatrix} = 0 \quad \bullet \quad 1$$

$$\downarrow$$
$$\frac{x-p_1}{l} = \frac{y-p_2}{m} = \frac{z-p_3}{n}$$

Una retta (∞^2 punti in $AG(3, \mathbb{K})$) è descritta da un sistema lineare di 2 equazioni in 3 incognite di rango 2 (compatibile!).

$$\tau_6 : \begin{cases} ax+by+cz=d \\ a'x+b'y+c'z=d' \end{cases}$$

$$\tau_{\mathbb{K}} \begin{pmatrix} a & b & c \\ a' & b' & c' \end{pmatrix} = \tau_{\mathbb{K}} \begin{pmatrix} a & b & c & d \\ a' & b' & c' & d' \end{pmatrix} = 2$$

$$\tau_7 = \begin{cases} ex+fy+gz=h \\ e'x+f'y+g'z=h' \end{cases}$$

$$\tau_{\mathbb{K}} \begin{pmatrix} e & f & g \\ e' & f' & g' \end{pmatrix} = \tau_{\mathbb{K}} \begin{pmatrix} e & f & g & h \\ e' & f' & g' & h' \end{pmatrix} = 2$$

$$A = \begin{pmatrix} a & b & c \\ a' & b' & c' \\ e & f & g \\ e' & f' & g' \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} d \\ d' \\ h \\ h' \end{pmatrix}$$

$$X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$$

$$\boxed{AX=B}$$

	$\text{rk}(A)$	$\text{rk}(A/B)$	#sol	
$\pi // \Delta$	2	2	∞^2	$\pi = \Delta$
	2-	3	0	$\pi // \Delta, \pi \cap \Delta = \emptyset$
$\pi \text{ ed } \Delta$ sono sggerimenti	3	3	$\infty^0 = 1$	$\pi \cap \Delta = \{P\}$
	3	4	0	$\pi \cap \Delta = \emptyset$ ma $\pi \not// \Delta$.

$\text{rk}(A)=2 \Rightarrow$ i sottospazi di traslazione
delle 2 rette coincidono.
 $\Rightarrow \pi // \Delta$.

$3 = \text{rk}(A) < \text{rk}(A/B) = 4 \Rightarrow$ i sottospazi di
traslazione non coincidono

Def: Due rette r ed s sono dette sgheembe se non sono contenute in alcun piano.

Teorema: Date 2 rette r ed s sgheembe si ha che \exists esattamente 2 piani paralleli π e σ con $r \subseteq \pi$ ed $s \subseteq \sigma$.

1) Supponiamo $r_0 \parallel s \Rightarrow \exists$ un piano che contiene r_0 ed s .

$$\text{Infatti } r_0 = [P; L(\bar{v})]$$

$$s = [Q; L(\bar{v})]$$

se $r_0 = s \Rightarrow$ prendiamo

$$\pi = [P; L(\bar{v}, \bar{w})] \text{ con}$$

\bar{w} qualsiasi vettore l. indep. da \bar{v} .

se $r_0 \neq s \Rightarrow$ prendiamo

$$\pi = [P; L(\bar{v}, \vec{PQ})]$$

oss. $\alpha = [P, \perp(\bar{v})] \subseteq [P, \perp(\bar{v}, \vec{PQ})] = \pi$
 poiché $Q \in \pi$ in quanto $Q = P + \vec{PQ}$
 abbiamo anche che $[Q, \perp(\bar{v})] \subseteq \pi$
 \parallel
 \wedge

Due rette parallele sono complesse
 (i.e. contenute in un medesimo
 piano).

2) Supponiamo ora $\alpha \cap \beta = \{P\}$.

$$\Rightarrow \alpha = [P, \perp(\bar{v})], \beta = [P, \perp(\bar{w})]$$

$$\Rightarrow \alpha, \beta \subseteq [P, \perp(\bar{v}, \bar{w})] \text{ con } \dim(\bar{v}, \bar{w}) = 2$$

Due rette incidenti sono complesse:

Due rette sono sghembe \Leftrightarrow esse
 non sono parallele e non sono
 incidenti.

In fatti supponiamo $\alpha = [P, \perp(\bar{v})]$
 $\beta = [Q, \perp(\bar{w})]$ con $\perp(\bar{v}) \neq \perp(\bar{w})$

per ipotesi: π_6 ed γ non sono incidenti e non sono parallele.

poiché in un piano 2 rette distinte sono necessariamente parallele si segue che π ed γ non possono essere contenute in un medesimo piano $\Rightarrow \pi_6$ ed γ sono sghembe.

$$\pi_6 \subseteq [P; L(\bar{v}, \bar{w})] = \pi$$

$$\gamma \subseteq [Q; L(\bar{v}, \bar{w})] = \sigma$$

con $\pi \parallel \sigma$.

Viceversa: se π ed γ sghembe \Rightarrow non incidenti e non parallele per 1) e 2). \square

Come costruire 2 rette sghembe in $AG(3, K)$?

prendete $P \in AG(3, K)$ punto e

$(\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3)$ vettori di K^3 indipendenti:

considerate le rette

$$\tau_6 = [P, L(\bar{e}_1)] \quad \tau_7 = [P + \bar{e}_2, L(\bar{e}_3)]$$

Non esiste π con $\tau_6, \tau_7 \subseteq \pi$ e π piano

perché altrimenti: $\pi = [P, W_2]$

con $\dim W_2 = 2$ ed $\bar{e}_1, \bar{e}_3, (P + \bar{e}_2) - P = \bar{e}_2 \in W_2$

e quindi W_2 dovrebbe avere $\dim \geq 3$
assurdo!

posizioni reciproche di 2 rette
di 2 piani.

posizioni reciproche di un
piano e una retta.

$$\tau_6: \begin{cases} ax + by + cz = d \\ a'x + b'y + c'z = d' \end{cases}$$

$$\text{rk} \begin{pmatrix} a & b & c \\ a' & b' & c' \end{pmatrix} = \text{rk} \begin{pmatrix} a & b & c & d \\ a' & b' & c' & d' \end{pmatrix} = 2$$

$$\pi: \begin{cases} a''x + b''y + c''z = d'' \end{cases}$$

$\text{rk}(A)$	$\text{rk}(A B)$	$\# \text{sol}$	
2	2	∞^1	$\kappa \subseteq \pi$
2	3	0	$\kappa \parallel \pi, \kappa \cap \pi = \emptyset$
3	3	1	$\kappa \cap \pi = \{P\}$

$$A = \begin{bmatrix} a & b & c \\ a' & b' & c' \\ a'' & b'' & c'' \end{bmatrix} \quad \text{rk} = 2$$

$\text{rk}(A) = 2 \Rightarrow$ ogni soluzione di $\left. \begin{cases} ax + by + cz = 0 \\ a'x + b'y + c'z = 0 \end{cases} \right\}$ vettore nel sott. di trasl. di κ

è anche soluzione di $ax'' + b''y + c''z = 0$ $\left. \right\}$ vettore nel sott. di traslazione di π .

$$\Rightarrow \kappa = [P, V_1] \quad \dim V_1 = 1$$

$$\pi = [Q, V_2] \quad \dim V_2 = 2$$

$$\Rightarrow V_1 \subseteq V_2 \Rightarrow \kappa \parallel \pi$$

Fasci di rette e di piani
Stelle di rette e di piani.

• $AG(2, \mathbb{K})$.

Sia P un punto fissato.

L'insieme di tutte le rette passanti per P è detto fascio proprio di rette di centro P .

Sia $\bar{v} \neq 0$ un vettore fissato di \mathbb{K}^2 .

L'insieme di tutte le rette di direzione $L(\bar{v})$ è detto fascio improprio di direzione $L(\bar{v})$.

Le rette di un fascio sono

" $\alpha^2 + 1$ " gossomodo.

$(a, b) \neq (0, 0)$

$P = (x_0, y_0)$. $\tau: ax + by + c = 0$

Imponiamo $P \in \tau$, cioè $ax_0 + by_0 + c = 0$

$$\Rightarrow c = -ax_0 - by_0 \Rightarrow$$

$$\pi \text{ ha equazione } \boxed{a(x-x_0) + b(y-y_0) = 0}$$

con $(a, b) \neq (0, 0)$. che variano
in tutti i modi possibili.

fascio proprio \rightarrow

Sia $\vec{v} = (l, m) \Rightarrow al + bm = 0$
perché vogliamo che la retta
abbia direzione $\mathcal{L}(\vec{v}) \Rightarrow$

in particolare $(a, b) = (-m, l)$
genera l'insieme delle soluzioni
dell'eq.

$$\pi: \lambda(-m \cdot x + l \cdot y) + c = 0$$

con $c \in \mathbb{K}$.

\rightarrow
fascio improprio.

N.B.: equazioni proporzionali descrivono la

stessa retta.

$$a(x-x_0) + b(y-y_0) = 0 \quad \begin{matrix} a, b \in \mathbb{K} \\ (a, b) \neq (0, 0) \end{matrix}$$

$$a(-mx + ly) + c = 0 \quad \begin{matrix} a, c \in \mathbb{K} \\ a \neq 0 \end{matrix}$$

Una retta dunque viene scritta tante volte.

in particolare, per il fascio proprio. l'insieme delle rette consta della retta

$$1) \quad y - y_0 = 0 \quad (\text{con } a = 0, b \neq 0)$$

unite le rette

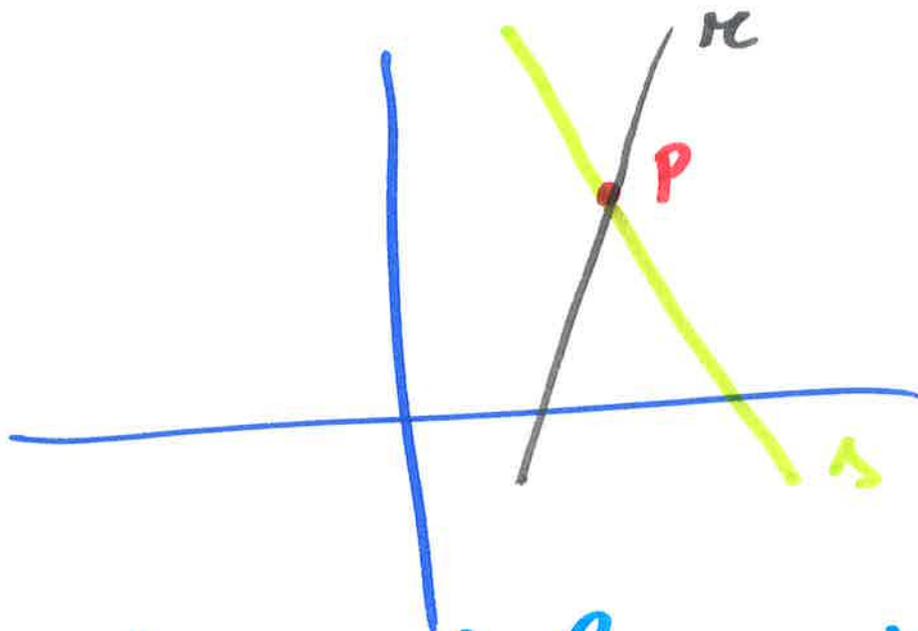
$$\omega^2) \quad (x-x_0) + \frac{b}{a}(y-y_0) = 0 \quad \begin{matrix} (\text{con } a \neq 0 \\ a \text{ variare} \\ \text{di } \frac{b}{a} \in \mathbb{K}) \end{matrix}$$

per il fascio improprio

potete sempre dividere per $a \neq 0$

$$\rightarrow (-mx + ly) + \frac{c}{a} = 0 \quad \frac{c}{a} \in \mathbb{K} \rightarrow \omega^2$$

oss in $AG(2, K)$



come costruire il fascio di
centro P ?

→ prendere 2 rette distinte π, σ
per P .

Ogni retta del fascio di centro
 P ha come eq. una eq. che
è combinazione lineare delle
equazioni di π e di σ .

DIM: ovviamente se $P \in \pi, P \in \sigma$
e $\pi: ax+by+c=0$ $P=(x_0, y_0) \Rightarrow$
 $\sigma: a'x+b'y+c'=0$

$$\begin{aligned} ax_0 + by_0 + c &= 0 \\ a'x_0 + b'y_0 + c' &= 0 \end{aligned} \Rightarrow \forall \alpha, \beta \in \mathbb{K}$$

$$\alpha(ax_0 + by_0 + c) + \beta(a'x_0 + b'y_0 + c') = 0$$

$P \in \mathcal{L}_{\alpha, \beta}$ retta di equazione

$$\alpha(ax + by + c) + \beta(a'x + b'y + c') = 0$$

D'altro canto osserviamo che $\forall Q = (x_1, y_1) \in \text{AG}(2, \mathbb{K})$, $Q \neq P \exists!$ retta del fascio di centro P e passante per Q .

Mostriamo che tale retta è una delle $\mathcal{L}_{\alpha, \beta}$.

Infatti se scriviamo

$$\alpha(ax_1 + by_1 + c) + \beta(a'x_1 + b'y_1 + c') = 0$$

abbiamo una eq. in α, β di rango 1 perché non può essere

$$\alpha x_1 + by_1 + c = \alpha'x_1 + b'y_1 + c' = 0$$

perché altrimenti \rightarrow avrebbe $Q = \pi \cap \sigma = P$

\Rightarrow ci sono ∞^2 soluzioni: per
 (α, β) tali che $t_{\alpha, \beta} \in \mathbb{Q}$
 ed in particolare $(\alpha, \beta) \neq (0, 0)$
 tale che $Q \in t_{\alpha, \beta}$.

Quindi con $t_{\alpha, \beta}$ si ottengono
 tutte le rette del fascio. #

Esercizio.

$$d_k: x + (k-2)y + z + 3 = 0$$

$$r_k: \begin{cases} x - y + k = 0 \\ y + (k-1)z + 1 = 0 \end{cases}$$

\rightarrow studiare il sistema.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & k-2 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & k-1 \end{pmatrix} \begin{matrix} 3 \\ k \\ 1 \end{matrix}$$

\uparrow $-B$

$\forall k, r_k$ è una retta

$$\text{rk}(A) \geq 2$$

$$\begin{aligned} \det(A) &= (1-k) + 1 + (k-2)(1-k) = \\ &= (1-k)(k-1) + 1 = \\ &= 1 - (k-1)^2 = 2k(2-k) \end{aligned}$$

$$\text{rk}(A) = 3 \quad \text{se } k \neq 0, 2 \Rightarrow$$

$$\mathcal{R}_k \cap \mathcal{d}_k = \{P\} \quad \text{se } k \neq 0, 2.$$

$$k=0 \quad \text{rk}(A)=2 \quad \text{rk}(A|B)=3$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 0-2 & 3 \\ 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{vmatrix} = -1 + 3 + 2 = 4 \neq 0$$

$$k=2$$

$$\downarrow \\ \mathcal{R}_0 // \mathcal{d}_0 \quad \text{e } \mathcal{R}_0 \cap \mathcal{d}_0 = \emptyset$$

$$\text{rk}(A)=2$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 0 & 1 & 3 \\ 1 & -1 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} =$$

$$-1 + 3 - 2 = 0$$

$$\text{rk}(A|B)=2 \Rightarrow \mathcal{R}_2 \subseteq \mathcal{d}_2$$

$$\pi_k \begin{cases} x+y-4z+3=0 \\ x-ky+4z+2=0 \end{cases}$$

$$d_k: x+y+kz=7$$

Trovare k tale che $\pi_k \parallel d_k$.

\Downarrow

Trovare k tale che

$$r_k \begin{pmatrix} 1 & 1 & -k \\ 1 & -k & 4 \end{pmatrix} = 2 \rightarrow \pi_k \text{ è una retta}$$

$$\pi_k = \begin{pmatrix} 1 & 1 & -k \\ 1 & -k & 4 \\ 1 & 1 & k \end{pmatrix} = 2 \rightarrow r_k \parallel d_k$$

$$\begin{vmatrix} 1 & 1 & -k \\ 1 & -k & 4 \\ 1 & 1 & k \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & 0 & -2k \\ 1 & -k & 4 \\ 1 & 1 & k \end{vmatrix} = -2k(1+k)$$

per $k \neq 0, -1$ $\pi_k \cap d_k = \{P\}$.

$$k=0 \quad r_k \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 4 \end{pmatrix} = 2 \rightarrow r \parallel d.$$

$$k=-1 \quad \pi_k \begin{pmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & -1 & 4 \end{pmatrix} = 2 \Rightarrow \pi // d$$

Risposta $k=0$ oppure $k=-1$

Es. si determini la retta
del fascio per $P=(2,3)$
passante per il punto $Q=(5,6)$.

Modo più semplice in assoluto:

è la retta.

$$\frac{x-2}{5-2} = \frac{y-3}{6-3} \rightarrow \text{retta per 2 punti.}$$

fine.

il fascio di centro P è dato da
rette di equazione

$$\alpha(x-2) + \beta(y-3) = 0$$

Imponiamo il passaggio per $5,6$

$$\alpha(5-2) + \beta(6-3) = 0$$

una possibile sol. è

$$\alpha = (6-3) \quad \beta = (2-5).$$

$$(6-3)(x-2) = (5-2)(y-3)$$

DIVIDENDO $\frac{x-2}{5-2} = \frac{y-3}{6-3}$

Def: In $AG(3, \mathbb{K})$ si dicono.

- Fascio proprio di piani l'insieme di tutti i piani passanti per una retta (detta sostegno del fascio).
- Fascio improprio di piani l'insieme di tutti i piani paralleli ad un piano dato.
- Stella propria di piani l'insieme di tutti i piani per un punto
- Stella impropria di piani: l'insieme di tutti i piani la cui

giacitura contiene una
direzione comune.

- Stella propria di rette: tutte le
rette per un punto.
- Stella impropria di rette: tutte le
rette parallele ad una retta data.

Vedremo che.

I fasci hanno ∞^2 oggetti.

Le stelle hanno ∞^2 oggetti.

Una "X propria" è un oggetto i cui el.
~~el.~~ passano per un opportuno sottospazio.

Una "X impropria" è un oggetto i
cui elementi hanno dei vettori
assegnati nel loro spazio
di traslazione.

Sia $\pi: \begin{cases} ax+by+cz=d \\ a'x+b'y+c'z=d' \end{cases}$ una retta
di $AG(3, k)$.

Allora i piani del fascio per π
hanno tutte e sole le equazioni
della forma

$$\pi_{\alpha, \beta}: \alpha(ax+by+cz-d) + \beta(a'x+b'y+c'z-d') = 0$$

DM: Innanzi tutto. ogni piano
di eq. $\pi_{\alpha, \beta}$ contiene la retta π
(infatti mettendo tale eq. a sistema
con quelle di π si hanno ∞^2 sol.).

Sia ora σ un piano del fascio di
sostegno $\pi \Rightarrow$ in particolare
 $\sigma \supseteq \pi$ e quindi l'equazione di σ
meno a sistema con quelle di π
deve dare ∞^2 soluzioni \Rightarrow
l'eq. di σ deve essere c. lineare delle
2 eq. che descrivono π \square

OSS: Sia π come prima, $P \in AG(3, \mathbb{K})$

$$P = (x_P, y_P, z_P) \notin \pi.$$

$\Rightarrow \exists!$ piano π di sostegno π
passante per P .

$$(*) 0 = \alpha(ax_P + by_P + cz_P - d) + \beta(a'x_P + b'y_P + c'z_P - d')$$

\downarrow
imponiamo il passaggio per P .

risolvendo il sistema in (α, β)

$$0 = \alpha(ax_P + by_P + cz_P - d) + \beta(a'x_P + b'y_P + c'z_P - d')$$

poiché $P \notin \pi$ almeno uno dei coeff.

di α o β è $\neq 0 \Rightarrow$ eq. in 2

incognite di $n_k = 1 \Rightarrow \infty^2$ soluzioni

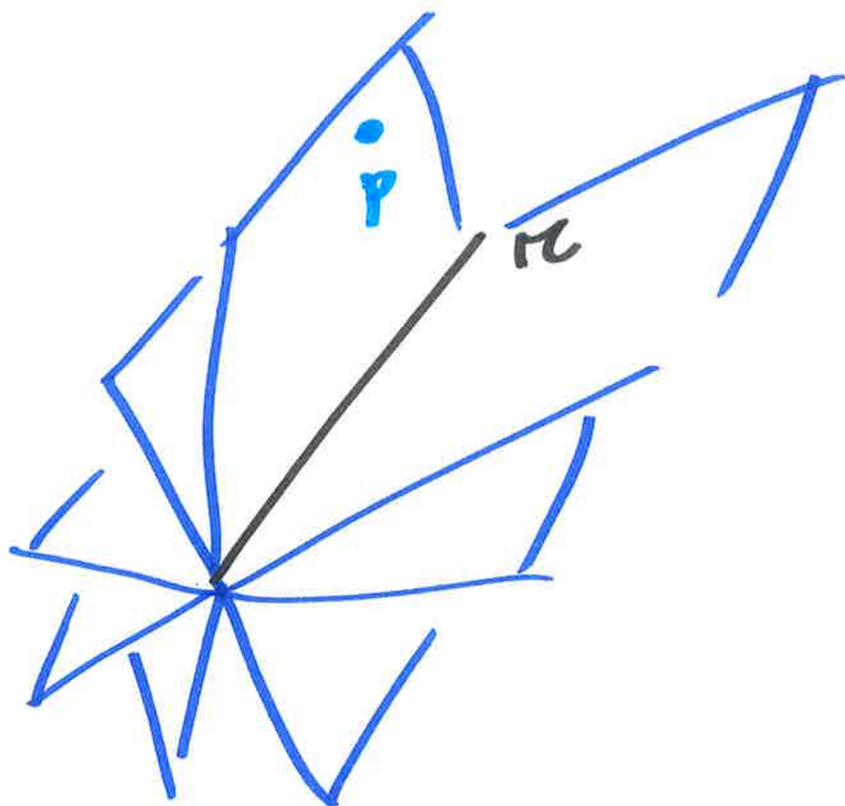
\Rightarrow ci sono sottosoluzioni e d

ogni sottosoluzione $(\bar{\alpha}, \bar{\beta})$ è

proporzionale alle altre (e quindi

sostituito in $(*)$ dà ~~ris~~ eq. equivalenti)

$\Rightarrow \exists!$ piano come richiesto.



N.B I parametri $(d, p) \neq (0, 0)$
che danno le eq. dei piani del
fascio sono ∞^2 ma i piani
distinti sono ∞^2 perché coeff.
proporzionali danno ~~nessa~~ il medesimo
piano.

Stelle di piani proprie.

$$\pi : ax + by + cz + d = 0$$

consideriamo il passaggio per
un punto $P = (x_0, y_0, z_0)$.

$$\boxed{ax_0 + by_0 + cz_0 + d = 0}$$

1 equazione in 4 incognite
(a b c d) con (a b c) \neq (000)

↓
soluzioni \propto^3

ma soluzioni proporzionali
danno equazioni equivalenti \Rightarrow

\Rightarrow lo stesso piano $\Rightarrow \propto^2$ piani #

Fascio ~~proprio~~ ^{improprio} di piani.

→ Sono tutti piani paralleli ad un piano dato

$$\pi: ax + by + cz + d = 0$$

$d \neq 0$

$$\pi': d(ax + by + cz) + d' = 0$$

perché il rango della matrice incompleta mettendoci a sistema deve essere $= 1$

→ DIVIDENDO PER d e ponendo

$$\xi = \frac{d'}{d}$$

sono proprii quelli di eq.

$$ax + by + cz + \xi = 0 \quad \xi \in \mathbb{K}.$$

→ ∞^2 piani.

Stella impropria di piani

$$\pi: ax + by + cz + d = 0$$

$$\vec{v} = (v_1 \ v_2 \ v_3) \neq \underline{0}$$

e imponiamo che i coeff. soddisfino l'eq.

$$av_1 + bv_2 + cv_3 = 0$$

Sistema in 4 incognite
(c'è anche d) di rango = 1

$\Rightarrow \infty^3$ soluzioni ma sol.

prop. ci danno lo stesso

piano $\Rightarrow \infty^2$ piani.

#