

1) Def di Spazio vettoriale

$V(K)$ è spazio vettoriale sul campo K se.

1) (V, \oplus) è un gruppo abeliano
gli elementi di V sono
detti vettori.

2) $\exists \underline{*}: K \times V \rightarrow V$

tale che

$\forall \alpha, \beta \in K, \forall \bar{v}, \bar{w} \in V$

1) $(\alpha + \beta) * \bar{v} = \alpha * \bar{v} \oplus \beta * \bar{v}$

2) $\alpha * (\bar{v} \oplus \bar{w}) = (\alpha * \bar{v}) \oplus (\alpha * \bar{w})$

3) $(\alpha\beta) * \bar{v} = \alpha * (\beta * \bar{v})$.

4) $1 * \bar{v} = \bar{v}$

N.B. gli elementi di K sono
detti scalari

• $\underline{0}$ è l'elemento neutro di
 $(V, \oplus) \rightarrow$ vettore nullo.

2) Esempi

1) Sia \mathbb{K} un campo $\Rightarrow \mathbb{K}$ è spazio vettoriale su se stesso ove

$$*: \mathbb{K} \times \mathbb{K} \rightarrow \mathbb{K}$$
$$\alpha, \beta \rightarrow \alpha\beta$$

2) Consideriamo un punto O fissato nel piano e tutti i segmenti orientati di origine O

↓
freccia.

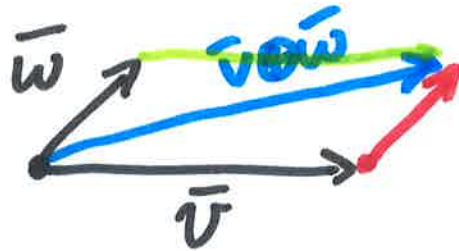


questi li chiamiamo vettori

Def come somma di 2 seg. orientati partenti in O il seg. orientato che si origina in O e ha come termine il punto che si ottiene mettendo i 2 segmenti uno dopo l'altro "punta" dell'altro.

3)

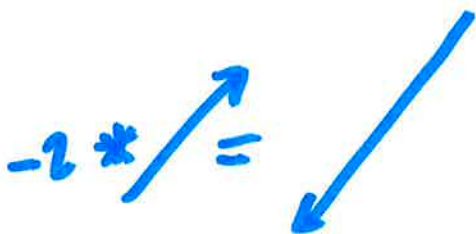
SOMMA


 $a \in \mathbb{R} : \text{ se } a \geq 0$

$a * \bar{v}$ come la freccia
che ha stessa direzione
stesso verso di \bar{v}
e lunghezza a volte
la lunghezza di \bar{v} .


 $a < 0$

$a * \bar{v}$ vettore che ha la
stessa direzione di \bar{v} ,
verso opposto e lunghezza
 $-a$ volte la lunghezza di \bar{v}

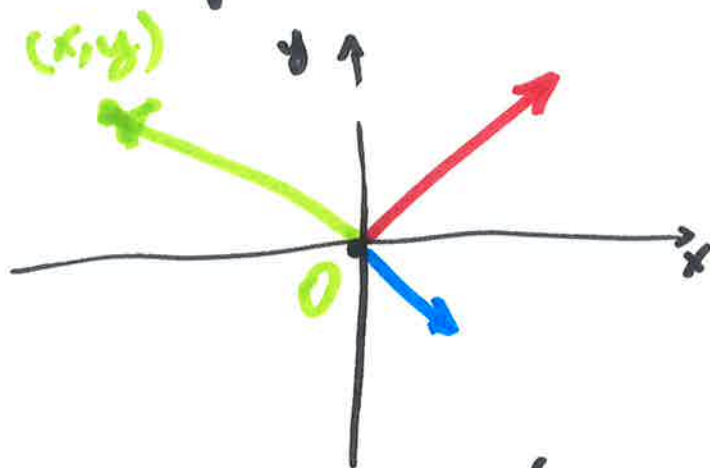


4)

$$(-1) * \nearrow \oplus \nearrow = \searrow \oplus \nearrow = \searrow \ominus \searrow = \underline{\underline{0}}$$

$$\ominus \nearrow = -1 * \nearrow$$

mettiamoci nel piano Cartesiano



come possiamo rappresentare i vettori.
 Un vettore è univocamente individuato
 dalla posizione della sua "punta".

→ possiamo individuarlo fornendo
 semplicemente le coordinate (x, y)
 della sua "punta".

Siano \vec{v} e \vec{w} due vettori di
 coordinate (x, y) e (x', y') ⇒

5) $\bar{v} \oplus \bar{w}$ ha coordinate $(x+x', y+y')$
e $\alpha * \bar{v}$ ha coordinate $(\alpha x, \alpha y)$

—

$$\mathbb{K}^2 = \{(x, y) \mid x, y \in \mathbb{K}\}.$$

$$1) (x, y) \oplus (x', y') = (x+x', y+y').$$

$$2) \alpha \in \mathbb{K} \quad \alpha * (x, y) = (\alpha x, \alpha y).$$

↑
somma e prodotto
componente per componente.

verifichiamo che valgono le
prop. di spazio vettoriale

(\mathbb{K}^2, \oplus) è un gruppo abeliano.

$$1) (0, 0) \in \mathbb{K}^2 \text{ e } (x, y) \oplus (0, 0) = (x+0, y+0) \\ = (x, y)$$

$$(0, 0) \oplus (x, y) = (0+x, 0+y) \\ = (x, y).$$

6

$$2) (x, y) \oplus (x', y') = (x+x', y+y') = (y'+y, x'+x) = (x', y') \oplus (x, y)$$

3) Dato (x, y) considero

$$(x, y) \oplus (-x, -y) = (x-x, y-y) = (0, 0)$$

inversa

4) Dati $(x, y), (x', y'), (x'', y'')$.

$$\begin{aligned} & ((x, y) \oplus (x', y')) \oplus (x'', y'') = \\ & = (x+x', y+y') \oplus (x'', y'') = \\ & = ((x+x') + x'', (y+y') + y'') = \\ & = (x + (x'+x''), y + (y'+y'')) = \\ & = (x, y) \oplus (x'+x'', y'+y'') = \\ & = (x, y) \oplus ((x', y') \oplus (x'', y'')). \end{aligned}$$

vale anche l'associativa.

7)

$$(\alpha + \beta) * (x, y) =$$

$$= ((\alpha + \beta)x, (\alpha + \beta)y) =$$

$$= (\alpha x + \beta x, \alpha y + \beta y) =$$

$$= (\alpha x, \alpha y) \oplus (\beta x, \beta y) =$$

$$= \alpha * (x, y) \oplus \beta * (x, y)$$

$$\alpha * ((x, y) \oplus (x', y')) =$$

$$= \alpha * (x + x', y + y') =$$

$$= (\alpha(x + x'), \alpha(y + y')) =$$

$$= (\alpha x + \alpha x', \alpha y + \alpha y') =$$

$$= (\alpha x, \alpha y) \oplus \alpha * (x', y') =$$

$$= \alpha * (x, y) \oplus \alpha * (x', y')$$

$$(\alpha \beta) * (x, y) = ((\alpha \beta)x, (\alpha \beta)y) =$$

$$= (\alpha(\beta x), \alpha(\beta y)) =$$

$$= \alpha * (\beta x, \beta y) = \alpha * (\beta * (x, y))$$

$$8 \quad 1 * (x, y) = (1x, 1y) = (x, y) \quad \square$$

→ $(\mathbb{K}^2, +)$
 ↗ somma componente
 per componente

prodotto componente per
 componente $\mathbb{K} \times \mathbb{K}^2 \rightarrow \mathbb{K}^2$
 è uno spazio vettoriale.

$$\mathbb{K}^n = \{ (a_1, a_2, \dots, a_n) \mid a_i \in \mathbb{K} \}$$

$$(a_1, \dots, a_n) + (b_1, \dots, b_n) := (a_1 + b_1, a_2 + b_2, \dots, a_n + b_n).$$

$$\alpha \in \mathbb{K}: \alpha \cdot (a_1, \dots, a_n) := (\alpha a_1, \dots, \alpha a_n).$$

$$\mathbb{R}^3 \quad (1, 2, 3) + (7, 8, 6) = (8, 10, 9)$$

$$-3 \cdot (1, 0, -1) = (-3, 0, 3)$$

8)

$\mathbb{K}^{m,n}$ insieme delle matrici $m \times n$
ad entrate in \mathbb{K} .

MATRICE È UNA TABELLA DI
 m righe ed n colonne
con valori in \mathbb{K} .

$$\mathbb{K}^{2,2} = \left\{ \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \mid a, b, c, d \in \mathbb{K} \right\}.$$

$$\mathbb{K}^{2,3} = \left\{ \begin{pmatrix} a & b & c \\ d & e & f \end{pmatrix} \mid a, b, c, d, e, f \in \mathbb{K} \right\}.$$

$$\mathbb{K}^{1,3} = \{ (a \ b \ c) \mid a, b, c \in \mathbb{K} \}.$$

$$\mathbb{K}^{3,1} = \left\{ \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} \mid a, b, c \in \mathbb{K} \right\}.$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2,2} \quad \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{2,1}$$

$$(3 \ 5) \in \mathbb{R}^{1,2}$$

9)

$K^{1,t}$ è detto insieme dei vettori
riga di lunghezza t

$K^{t,1}$ è detto insieme dei vettori
colonna di lunghezza t .

$$K^{1,2} = \{ (a \ b) \mid a, b \in K \}.$$

$$K^{2,1} = \{ \begin{pmatrix} a \\ b \end{pmatrix} \mid a, b \in K \}.$$

 K^2

N.B. $K^{1,t} \neq K^{t,1}$ se $t \neq 1$

Sia $A \in K^{m,n}$ una matrice

$$A = \begin{pmatrix} m_{11} & m_{12} & \dots & m_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ m_{m1} & m_{m2} & \dots & m_{mn} \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} \dots a_{1n} \\ \vdots & \textcircled{a_{ij}} \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} \dots a_{mn} \end{pmatrix} \in \mathbb{K}^{m,n}$$

a_{ij}

Righe di A sono elementi di

$\mathbb{K}^{1,n}$ del tipo

$(a_{i1} \dots a_{in})$ con i fissato

Colonne di A sono elementi di

$\mathbb{K}^{m,1}$

del tipo

$$\begin{pmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{pmatrix}$$

Sia $A \in \mathbb{K}^{m,n}$. Si dice
 matrice trasposta di A
 la matrice ${}^t A \in \mathbb{K}^{n,m}$
 che si ottiene scambiando fra
 loro le righe e le colonne di A

$$A = \begin{pmatrix} \boxed{a_{11} \dots a_{1n}} \\ \vdots \\ \boxed{a_{m1} \dots a_{mn}} \end{pmatrix} \Rightarrow {}^t A = \begin{pmatrix} \boxed{a_{11}} \dots \boxed{a_{m1}} \\ \vdots \\ \boxed{a_{1n}} \dots \boxed{a_{mn}} \end{pmatrix}$$

Esempio

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 0 & 1 & 2 \end{pmatrix} \quad {}^t A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 1 \\ 3 & 2 \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} 6 & 5 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad {}^t B = \begin{pmatrix} 6 & 0 \\ 5 & 1 \end{pmatrix}$$

\vec{v} = vettore riga $(a_{11} \dots a_{1n})$
 ${}^t \vec{v}$ = vettore colonna $\begin{pmatrix} a_{11} \\ \vdots \\ a_{1n} \end{pmatrix}$

n)

$$\boxed{\mathbb{K}^n = \mathbb{K}^{2,n} \mid \mathbb{K}^{n,1}}$$

$\mathbb{K}^{m,n}$ è dotato di una struttura di spazio vettoriale su \mathbb{K} .

OVE LA SOMMA È DEFINITA
COMPONENTE PER COMPONENTE COME
 IL ^{PURE} PRODOTTO PER SCALARE.

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \dots & a_{mn} \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ b_{m1} & \dots & b_{mn} \end{pmatrix}$$

$$d \in \mathbb{K}$$

$$A+B := \begin{pmatrix} a_{11}+b_{11} & \dots & a_{1n}+b_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1}+b_{m1} & \dots & a_{mn}+b_{mn} \end{pmatrix}$$

$$dA = \begin{pmatrix} da_{11} & \dots & da_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ da_{m1} & \dots & da_{mn} \end{pmatrix}$$

13

$$K[x] = \{a_0 + a_1x + \dots + a_nx^n \dots \mid a_i \in K\}$$

↑
insieme di tutti i polinomi
a coeff. in K nell'indeterminata
 x

$$p(x) = p_0 + p_1x + \dots + p_{n-1}x^{n-1} + \dots$$

$$q(x) = q_0 + q_1x + \dots + q_{n-1}x^{n-1} + \dots$$

$$(p+q)(x) := (p_0+q_0) + (p_1+q_1)x + \dots + (p_{n-1}+q_{n-1})x^{n-1} + \dots$$

$$(d p)(x) := dp_0 + (dp_1)x + \dots + (dp_{n-1})x^{n-1} + \dots$$
