

Sottospazi affini



Sottospazi lineari



soluzioni di sistemi
lineari ~~compatibili~~
compatibili.

Studiare la posizione reciproca di 2 rette nel piano
di 2 piani nello spazio.

$$n=2$$

$$r_1: ax+by+c=0$$

$$r_2: a'x+b'y+c'=0$$

$$\text{Matr} \begin{pmatrix} a & b & c \\ a' & b' & c' \end{pmatrix}$$

$$r_1 // r_2 \Leftrightarrow rk(A) = 1$$

$$\begin{array}{c|c} rk(A) & rk(A|b) \\ \hline 1 & 1 \\ 1 & 2 \\ 2 & 2 \end{array} \left. \begin{array}{l} r_1 // r_2 \\ r_1 \cap r_2 = \emptyset \\ r_1 // r_2 \end{array} \right\} r_1 // r_2$$

$r_1 \cap r_2 = \emptyset$
 $r_1 // r_2$

$n=3$

$$\pi: ax + by + cz + d = 0$$

$$\sigma: a'x + b'y + c'z + d' = 0$$

$$\pi // \sigma \Leftrightarrow \text{rk}(A) = 1$$

$\text{rk}(A)$	$\text{rk}(A B)$	
1	1	$\pi = \sigma$
1	2	$\pi \cap \sigma = \emptyset$
2	2	$\pi \cap \sigma = \pi = \sigma$ retta.

posizioni reciproche piano/retta. $n=3$

$$\pi \quad ax + by + cz + d = 0$$

$$(a, b, c) \neq (0, 0, 0)$$

$$\pi \quad \begin{cases} ax + by + cz + d = 0 \\ a''x + b''y + c''z + d'' = 0 \end{cases}$$

$$\text{rk} \begin{pmatrix} a & b & c \\ a'' & b'' & c'' \end{pmatrix} = 2$$

$$\pi \quad \begin{cases} ax + by + cz + d = 0 \\ a''x + b''y + c''z + d'' = 0 \end{cases}$$

$$\text{rk}(A) \quad | \quad \text{rk}(A|B)$$

$$\pi \subseteq \pi \quad \left. \begin{array}{l} \pi \subseteq \pi \\ \pi \cap \pi \neq \emptyset \end{array} \right\} \pi // \pi$$

$$\begin{array}{l} 2 \\ 2 \\ 3 \end{array}$$

$$\begin{array}{l} 2 \\ 3 \\ 3 \end{array}$$

$$\pi \cap \pi = \{P\}$$

$$\begin{aligned} \pi &: ax + by + cz + d = 0 \\ \sigma &: a'x + b'y + c'z + d' = 0 \\ \vartheta &: a''x + b''y + c''z + d'' = 0 \end{aligned}$$

$$(a, b, c), (a', b', c'), (a'', b'', c'') \neq (0, 0, 0)$$

$$rk(A) \quad \left| \quad \begin{array}{l} 1 \\ 1 \\ 2 \\ 2 \\ 3 \end{array} \right.$$

$$rk(A|B) \quad \left| \quad \begin{array}{l} 1 \\ 2 \\ 2 \\ 3 \end{array} \right.$$

$\pi = \sigma = \vartheta$
 $\pi // \sigma // \vartheta$ con $\pi \cap \sigma = \emptyset$ oppure $\pi \cap \sigma = d$.
 $\pi \cap \sigma \cap \vartheta = \pi$ retta.
 $\pi \cap \sigma \cap \vartheta = d \rightarrow$ RISONANZA SINDRICA DI P.I.S.
 $\pi \cap \sigma \cap \vartheta = \{P\}$.
 i piani formano una stella di centro P.

$$(1, 2) =$$



oppure



$$\begin{aligned} \pi \neq \sigma \neq \vartheta \\ \pi \neq \vartheta \end{aligned}$$

$$\pi \cap \sigma \cap \nu = \emptyset$$

$$rk(A) = 2 \quad rk(A|B) = 3$$

$rk(A) = 2$ vuol dire che non vetti e 3 è piano

sono paralleli

→ 0 $\pi // \sigma$ e ν non parallelo

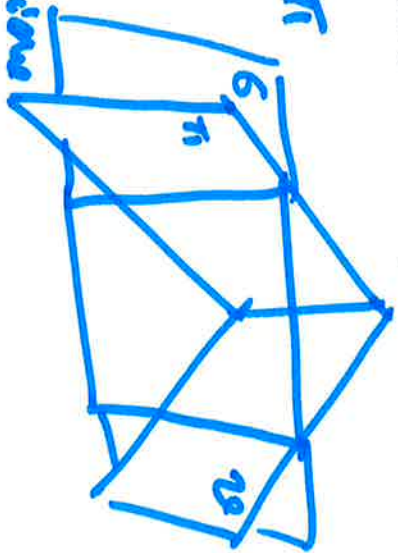
0 $\pi // \sigma$ e σ non parallelo

0 π non parallelo e $\sigma // \nu$



(2 piani paralleli ed uno trasversale).

→ $\pi // \sigma$, $\sigma // \nu$ e $\nu // \pi$



$rk(A|B) = 3 \Rightarrow$ i piani non hanno intersezione
 $\neq rk(A)$ comune.

posizione reciproca di 2 rette nello spazio $AG(3, K)$

$$K: \begin{cases} ax + by + cz + d = 0 \\ a'x + b'y + c'z + d' = 0 \end{cases}$$

$$\Delta \begin{cases} ax'' + b''y + c''z + d'' = 0 \\ a'''x + b'''y + c'''z + d''' = 0 \end{cases}$$

$$A|B = \begin{pmatrix} a & b & c & d \\ a' & b' & c' & d' \\ a'' & b'' & c'' & d'' \\ a''' & b''' & c''' & d''' \end{pmatrix} \quad rk \begin{pmatrix} a & b & c \\ a' & b' & c' \end{pmatrix} = rk \begin{pmatrix} a'' & b'' & c'' \\ a''' & b''' & c''' \end{pmatrix} = 2$$

il sistema omogeneo di π è equiv. a quello di π .

$rk(A)$	$rk(A B)$	Δ^2 sol	$rk \Delta$
2	2	\emptyset	$rk \Delta = d$
2	3	\emptyset	$rk \Delta = \{P\}$
3	3	Δ^2 sol	$rk \Delta = \{P\}$
3	4	\emptyset	π, Δ sono sgheruche

Def: Due rette sono dette complesse se esse sono
congiunte in un piano; sghevrato se non esiste
un piano che le contenga entrambe.

Proposizione: In $AG(n, K)$ $n \geq 3$ due rette non sgheruate
 \Leftrightarrow esse non sono parallele e non hanno alcuna
intersezione. Date due rette sgheruate π, Δ esistono
esattamente 2 piani π, σ con $\pi \subseteq \pi, \Delta \subseteq \sigma$ e
 $\pi \parallel \sigma$ in $AG(3, K)$.

DIM: Se 2 rette $\pi = [P; V_2]$ $\Delta = [Q; W_2]$ sono
incidenti $\Rightarrow \pi \cap \Delta = R \Rightarrow \exists \pi_0 = [R; V_2]$
 $\Delta = [R; W_2] \Rightarrow \pi, \Delta \subseteq [R; V_2 \oplus W_2] \Rightarrow$
 π ed Δ sono complessive.

Similmente se $\pi \parallel \Delta \Rightarrow \pi = [P; V_2]$ $\Delta = [Q; W_2]$
 $\pi_0, \Delta \subseteq [P, V_2 + B(\vec{PQ})]$

Dobbiamo mostrare che se $\kappa \neq 0$ e $\kappa n \neq \phi \Rightarrow$
non \exists un piano che lo contiene esattamente.

$$U_0 = [P; V_2] \quad \Delta = [Q; W_2] \quad \text{e} \quad V_2 \neq W_2$$

$Q \notin U$

consideriamo un sottospazio Σ che contiene sia

$$\kappa \text{ che } \Delta \Rightarrow \Sigma = [P; W]$$

$$\text{con } \underbrace{V_2 \leq W, W_2 \leq W}_{\kappa \in \Sigma} \text{ e } \underbrace{\mathcal{L}(PQ) \leq W}_{Q \in \Sigma}$$

assumendo che poiché $V_2 = \mathcal{L}(\bar{v}_2)$, $W_2 = \mathcal{L}(\bar{w}_2)$
i vettori $(\bar{v}_2, \bar{w}_2, \vec{P}Q)$ sono liberi.

Se così non fosse $\Rightarrow \vec{P}Q \in \mathcal{L}(\bar{v}_2, \bar{w}_2) \Rightarrow \mathcal{L}$ è tutto κ ed Δ
sarebbe inadeguato.

→ ne segue che $\dim \Sigma = 3 = \dim W$
e dunque $\pi_1 \cap \pi_2$ non sono contenute in un
piano comune.

Se $\pi \in \mathcal{O}$ non sgherisce $\pi = [P; v_2]$
 $\eta = [Q; w_2]$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \pi &= [P; v_2 \oplus w_2] \\ \eta &= [Q; v_2 \oplus w_2] \quad \rightarrow \pi // \eta \quad \pi \subseteq \eta \\ & \quad \quad \quad \eta \subseteq \sigma. \end{aligned}$$

N.B. Date 2 rette parallele \exists infiniti piani
paralleli che contengono solo una di esse;
 $\exists!$ piano che le contiene entrambe.

Date 2 rette sgherisce \exists esattamente 2 piani paralleli
di quasi uno contiene la prima ed uno le
seconda. Non \exists un piano che le contiene entrambe.

Fasci di $\left\{ \begin{array}{l} \text{rette} \\ \text{piani} \end{array} \right.$

stelle $\left\{ \begin{array}{l} \text{di rette} \\ \text{di piani} \end{array} \right.$

Def: Si dice in $AG(2, K)$ fascio

proprio di rette l'insieme di tutte

le rette che passano per un punto P

(P è detto centro del fascio).

Si dice in $AG(2, K)$ fascio improprio di rette l'insieme di tutte le rette parallele ad una retta data.

In $AG(3, K)$ si dice fascio proprio di piani l'insieme di tutti i piani che convergono su una retta data; e si dice fascio improprio l'insieme di tutti i piani paralleli ad un piano dato.

* Altra sostegno del fascio.

Un fascio è una collezione di ∞^2 oggetti che soddisfano delle condizioni lineari.

$n=2$

$$P = (x_0, y_0)$$

$$\text{Sia } L = ax + by + c = 0$$

una generica retta.

$$P \in L \Leftrightarrow$$

$$ax_0 + by_0 + c = 0$$

$$\downarrow \quad (a, b) \neq (0, 0)$$

Equazione in 3 incognite
(a, b, c) di primo grado

$\rightarrow \infty^2$ soluzioni ma soluzioni

proporzionali dunque le medesime
rette. \rightarrow 4/5/6/7/8 rette ∞^2

OSS: Sia $S =$ insieme delle soluzioni

(a, b, c) dell'eq. $ax_0 + by_0 + c = 0$

$$\Rightarrow S = \mathcal{L}((a, b, c), (a'', b'', c''))$$

è generato da 2 qualsiasi suoi elementi
indipendenti (cioè non proporzionali).

una retta per P è $x = x_0$ $(A \ 0 \ -x_0)$

ed un'altra è $y = y_0$ $(0 \ A \ -x_0)$

In particolare la generis retta del fascio
ovvi equazione $\alpha(x - x_0) + \beta(y - y_0) = 0$

$$\alpha, \beta \in \mathbb{R}. \quad (\alpha, \beta) \neq (0, 0).$$

caso improprio: $a: ax + by + c = 0$

$b: a'x + b'y + c' = 0$ rette dist.

$$\Delta \neq 0 \Leftrightarrow \det \begin{pmatrix} a & b \\ a' & b' \end{pmatrix} \neq 0 \quad ab' - ba' \neq 0$$

$\Leftrightarrow a: ax + by + c = 0$ e ak
 ∞^2 possibili rette.

si dice che r ed s sono parallele ovvero che r ed s hanno lo stesso coefficiente improprio.

N.B. In quest caso $S = L((a \ b \ 0), (0 \ 0 \ 1))$

N.B.: $(0 \ 0 \ 1)$ corrisponde all'eq. $z = 0$ che non è una retta.

$n=3$

Tutti i piani per una retta (fascio proprio)

$$\alpha \begin{cases} a'x + b'y + c'z + d' = 0 \\ a''x + b''y + c''z + d'' = 0 \end{cases}$$

$$rk \begin{pmatrix} a' & b' & c' \\ a'' & b'' & c'' \end{pmatrix} = 2.$$

$$\tau: a'x + b'y + c'z + d' = 0$$

$n \leq \pi \Leftrightarrow$ il sistema di n n π α i equivalente

al sistema descritto da $n_0 \Leftrightarrow$

$$\alpha \tau (a' \ b' \ c' \ d') \in \mathcal{L}((a'' \ b'' \ c'' \ d''), (a''' \ b''' \ c''' \ d''')).$$

un piano π del fascio di sostegno τ deve
avere equazione

$$\alpha (a'x + b'y + c'z + d') + \beta (a''x + b''y + c''z + d'') = 0$$

α^2 equazioni ma α^2 piani.

Fatti i piani paralleli ad un piano dato (fascio improprio).

$$\Pi: a'x + b'y + c'z + d' = 0$$

$$rk \begin{pmatrix} a' & b' & c' \\ a & b & c \end{pmatrix} = 1$$

$$\sigma: ax + by + cz + d = 0$$

$$\sigma: a'x + b'y + c'z + d = 0 \quad d \in \mathbb{R}.$$

parallelità $(a \ b \ c) \in \mathcal{L}((a' \ b' \ c' \ d'), (0 \ 0 \ 0 \ 1))$.

↗
come per le rette
questo non rappresenta
un piano affine.

$n=3$

Def: Si dice stella propria di punti l'insieme di tutti i piani che passano per un punto dato.

Si dice stella impropria di punti l'insieme di tutti i piani che hanno una direzione comune nella loro giacitura.

Si dice stella propria di rette in $AG(3, K)$ l'insieme di rette e rette per un punto e stella impropria l'insieme di rette e rette parallele ad una retta data.

STELLE = ∞^2 ELEMENTI

STELLE DI PIANO PROPRIE

$$\pi: ax + by + cz + d = 0$$

$$P = (x_0, y_0, z_0).$$

$$ax_0 + by_0 + cz_0 + d = 0 \text{ si risolve}$$

3 soluzioni / 0 nessun di prop. ∞^2 piani.

$$\pi \quad x = x_0$$

$$\sigma \quad y = y_0 \quad S = \mathcal{L}((100-x_0),$$

$$\rho \quad z = z_0 \quad \begin{matrix} (010-y_0) \\ (001-z_0) \end{matrix}$$

$$\alpha(x-x_0) + \beta(y-y_0) + \gamma(z-z_0) = 0 \quad (\alpha, \beta, \gamma) \neq (0,0,0)$$

$\in \mathbb{R}^3$

STELLE DI PIANI IMPROPRIE.

$\exists \vec{v} = (e, w, u)$ che deve appartenere alla
generazione del piano

$$\Pi: ax + by + cz + d = 0$$

$$ae + bw + cu = 0$$

In particolare $(e, h, c) \in (e, w, u)^\perp$

$$S = \{(a, h, c)\}^\perp$$

$$\{(a, h, c, d) \mid (a, h, c) \in (e, w, u)^\perp\} =$$

$$= \{(a, h, c, 0) \mid (a, h, c) \in (e, w, u)^\perp\} \\ + L_0(10001)$$

ma osserviamo che $L(0001) \subseteq L(0001)^\perp$

$$\Rightarrow S = (L \cap n \ 0)^\perp$$

$\dim S = 3$ ma eq. eq. equivalenti

2 meno di coeff. di proporzionalità.

Inoltre i vettori del tipo $(000\alpha) \in S$

non rappresentano P_{12} . (ma gli altri sì).

STILE DI RETTE:

$$\begin{cases} ax + by + cz + d = 0 \\ ax + by + cz + d = 0 \end{cases} \quad \text{rank} \begin{pmatrix} a & b & c \\ a & b & c \end{pmatrix} = 2$$

importante passaggio per $(x_0 y_0 z_0)$

8 incognite / 2 equazioni

per la prima eq. otteniamo $\alpha^2 p_{12}$ $\rightarrow \alpha^4 p_{12}$
per la seconda eq. $n \quad \alpha^2 p_{12}$

osservo che ogni 2 punti del medesimo
prezzo determinano la stessa retta.

ovvero il sistema ha dim. $= 2$ $\Rightarrow \infty^2$ rette.

rette di una stella propria

$$\begin{cases} x = x_0 + t \ell \\ y = y_0 + t m \\ z = z_0 + t n \end{cases}$$

$(\ell, m, n) \neq (0, 0, 0)$

variabile \mathbb{R}^3

se due elementi:

(ℓ, m, n) sono

prop. \Rightarrow determinano

la stessa retta $\Rightarrow \infty^2$
rette.

rette di una stella impropria

$$\begin{cases} x = x_0 + \ell t \\ y = y_0 + m t \\ z = z_0 + n t \end{cases}$$

ove

(ℓ, m, n) fissati

(x_0, y_0, z_0) variabile

∞^3 possibilità

(x_0, y_0, z_0)

MA PUNTI SU DI UNA
STESSA RETTA DANNO
LA MEDESIMA RETTA.

\Rightarrow ∞^2 rette. \square

OSSERVAZIONI CONCCLUSIVE SUI SOTTOSPAZI LINEARI.

Supponiamo di avere $P_1 = (x_{11} \dots x_{1n})$

\vdots

$P_k = (x_{k1} \dots x_{kn}).$

e di voler trovare le equazioni del sottospazio
generato da $P_1 \dots P_k.$

$$\Sigma = [P_2; \mathcal{L}(\vec{P}_2 P_2 \dots \vec{P}_2 P_k)]$$

$$X = (x_2 \dots x_n) \in \Sigma \Leftrightarrow$$

$$\vec{P}_2 X \in \mathcal{L}(\vec{P}_2 P_2 \dots \vec{P}_2 P_k)$$

$$\begin{matrix} r_k \\ \left[\begin{array}{cccc} x_2 - x_{11} & x_2 - x_{12} & \dots & x_n - x_{1n} \\ x_{21} - x_{11} & x_{22} - x_{12} & \dots & x_{2n} - x_{1n} \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ x_{k1} - x_{11} & \dots & & x_{kn} - x_{1n} \end{array} \right] = \end{matrix}$$

$$= r_k \left[\begin{array}{cccc} x_{21} - x_{11} & \dots & x_{2n} - x_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ x_{k1} - x_{11} & & x_{kn} - x_{1n} \end{array} \right]$$

$$r_k \begin{bmatrix} X_{11} - X_{1n} & X_{21} - X_{1n} & \dots & X_{n1} - X_{1n} \\ X_{21} - X_{11} & X_{22} - X_{12} & \dots & X_{2n} - X_{1n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ X_{k1} - X_{11} & X_{k2} - X_{12} & \dots & X_{kn} - X_{1n} \end{bmatrix} =$$

$$r_k \begin{bmatrix} X_{11} & X_{12} & \dots & X_{1n} & 1 \\ X_{21} & X_{22} & \dots & X_{2n} & 1 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ X_{k1} & X_{k2} & \dots & X_{kn} & 1 \end{bmatrix}^{-1}$$

$$r_k \begin{bmatrix} X_{11} - X_{1n} & 0 & \dots & X_{n1} - X_{1n} & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \\ X_{21} - X_{11} & \vdots & \dots & X_{2n} - X_{1n} & 0 \end{bmatrix}$$

Esistenza della retta per 2 punti in $AG(2, K)$.

$$P = (x_0, y_0) \quad Q = (x_2, y_2) \quad P \neq Q.$$

$$rk \begin{pmatrix} x-x_0 & y-y_0 \\ x_2-x_0 & y_2-y_0 \end{pmatrix} = 1$$

$$\text{cioè } rk \begin{pmatrix} x & y & 1 \\ x_0 & y_0 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \end{pmatrix} = 2$$

$$\text{ovvero } \det \begin{pmatrix} x & y & 1 \\ x_0 & y_0 & 1 \\ x_2 & y_2 & 1 \end{pmatrix} = 0$$

→ conditions
di allineamento
di 3 punti:

retterpass

Equazione del piano per 3 punti non allineati:
 in $AG(3, k)$.

$$P = (x_0, y_0, z_0) \quad Q = (x_1, y_1, z_1)$$

$$R = (x_2, y_2, z_2).$$

$$\det \begin{pmatrix} x-x_0 & y-y_0 & z-z_0 \\ x_1-x_0 & y_1-y_0 & z_1-z_0 \\ x_2-x_0 & y_2-y_0 & z_2-z_0 \end{pmatrix} = 0$$

$\pi_k = 2$

$$\det \begin{pmatrix} x & y & z & 1 \\ x_0 & y_0 & z_0 & 1 \\ x_1 & y_1 & z_1 & 1 \\ x_2 & y_2 & z_2 & 1 \end{pmatrix} = 0$$

condizione di
 compatibilità
 di 4 punti.

Nel piano sia

r_0 la retta da passare per $P_0 = (x_0, y_0)$
ed avere direzione $L(c, e, m)$.

Allora l'equazione di r_0 è data da

$$\begin{vmatrix} x & y & 1 \\ e & m & 0 \\ x_0 & y_0 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

$$ax + by + c = 0$$

$$\begin{cases} ae + bm = 0 \\ ax_0 + by_0 + c = 0 \end{cases}$$

In particolare i punti devono soddisfare

$$(x \ y \ 1) \cdot \vec{V} = 0 \quad \vec{V} \in \text{SI soluzioni del sistema.}$$

$$m \times \vec{V} = (e \ m \ 0) \times (x_0 \ y_0 \ 1)$$

$$\Rightarrow (x \ y \ 1) \cdot \vec{V} = \begin{vmatrix} x & y & 1 \\ e & m & 0 \\ x_0 & y_0 & 1 \end{vmatrix}$$

$$(x_0 \ y_0 \ 1) \times (x_1 \ y_1 \ 1)$$