

## UNIVERSITÀ DI BRESCIA - FACOLTÀ DI INGEGNERIA

## Algebra e Geometria - 1° test - 31/10/2014

COGNOME	NOME
CORSO DI LAUREA	MATRICOLA

**ESERCIZIO 1.** Si considerino le matrici  $A_k = \begin{pmatrix} 2k & 0 & k^2 \\ 3 & 1 & 0 \\ 3-4k & 1 & -2k^2 \end{pmatrix}$ ,  $B_k = \begin{pmatrix} 0 \\ 2k-1 \\ 2k-1 \end{pmatrix}$ ,  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ , con  $k \in \mathbb{R}$ .

Si discuta, al variare di  $k \in \mathbb{R}$ , la compatibilità del sistema  $A_k X = B_k$ , precisando il numero di soluzioni qualora il sistema sia compatibile.

**Risposta** Il sistema è compatibile per ogni  $k \in \mathbb{R}$ .  $k = 0 \infty^2$  soluzioni.  $k \neq 0 \infty^1$  soluzioni. \_\_\_\_\_ (pt.3)  
Posto  $k = 1$  si determinino:

- l'insieme  $S_1$  delle soluzioni di  $A_1 X = B_1$  e si dica, motivando la risposta, se tale insieme è un sottospazio vettoriale di  $\mathbb{R}^3$ ;

**Risposta**  $S_1 = \{(x, 1-3x, -2x) \in \mathbb{R}^3 \mid x \in \mathbb{R}\}$ ,  $S_1$  non è un sottospazio vettoriale poiché il sistema  $A_1 X = B_1$  non è omogeneo \_\_\_\_\_ (pt.3)

- $\mathcal{L}(S_1)$  e una sua base.

**Risposta**  $\mathcal{L}(S_1) = \{(x, y-3x, -2x) \in \mathbb{R}^3 \mid x, y \in \mathbb{R}\}$ ,  $B = ((1, -3, -2), (0, 1, 0))$  \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 2.** In  $M_2(\mathbb{R})$  è data la matrice  $A_k = \begin{pmatrix} 2k & k-3 \\ 0 & k+3 \end{pmatrix}$  con  $k \in \mathbb{R}$ . Si determinino:

- gli autovalori di  $A_k$ ;

**Risposta**  $2k, k+3$  \_\_\_\_\_ (pt.1)

- per quali valori di  $k \in \mathbb{R}$  gli autovalori di  $A_k$  sono tutti distinti;

**Risposta**  $k \neq 3$  \_\_\_\_\_ (pt.1)

- per quali valori di  $k \in \mathbb{R}$  la matrice  $A_k$  è diagonalizzabile.

**Risposta**  $\forall k \in \mathbb{R}$  \_\_\_\_\_ (pt.2)

Posto  $k = 1$  si determini, se possibile, una matrice diagonalizzante  $P$  ortogonale. In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esiste  $P$  poiché la matrice  $A_1$  non è simmetrica \_\_\_\_\_ (pt.2)

**ESERCIZIO 3.** In  $M_2(\mathbb{R})$  si determinino, se possibile, un sistema  $S$  di generatori costituito da tre vettori ed un sistema  $S'$  libero costituito da tre vettori. In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esiste  $S$  poiché  $\dim M_2(\mathbb{R}) = 4$ .  $S' = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$  \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 4.** In  $\mathbb{R}^3$  si determinino, se possibile, due sottospazi  $U$  e  $W$ , in somma diretta tra loro, tali che  $\dim U = \dim W = 2$ . In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esistono  $U$  e  $W$  poiché risulterebbe  $\dim(U+W) = 4$  con  $U+W$  sottospazio vettoriale di  $\mathbb{R}^3$ . \_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 5.** In  $\mathbb{R}^2(\mathbb{R})$  si considerino la base  $B = ((1, 2), (-1, 1))$  e la matrice  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 3 \end{pmatrix}$ . Si determini la base  $B'$  tale che  $A$  sia la matrice del cambiamento di base da  $B$  a  $B'$ .

**Risposta**  $B' = ((1, 5), (-3, 3))$  \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 6.** In  $\mathbb{R}^4(\mathbb{R})$  si determini se possibile un complemento diretto di  $U = \{(x+y, y+z, x+y, y+z) \in \mathbb{R}^4(\mathbb{R}) \mid x, y, z \in \mathbb{R}\}$  avente dimensione 1. In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esiste un complemento diretto di  $U$  di dimensione 1. Infatti, poiché siamo in  $\mathbb{R}^4(\mathbb{R})$  e  $\dim U = 2$ , ogni suo complemento diretto deve avere dimensione 2 \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 7.** Si stabilisca, motivando la risposta, quante soluzioni reali può avere l'equazione  $3x^5 - 2x^3 + kx^2 + 1 = 0$ , dove  $k \in \mathbb{R}$ .

**Risposta** Una, tre o cinque, poiché se un'equazione a coefficienti reali ammette una soluzione complessa, ammette anche la sua complessa coniugata \_\_\_\_\_ (pt.3)

## UNIVERSITÀ DI BRESCIA - FACOLTÀ DI INGEGNERIA

## Algebra e Geometria - 1° test - 31/10/2014

COGNOME	NOME
CORSO DI LAUREA	MATRICOLA

**ESERCIZIO 1.** Si considerino le matrici  $A_k = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 1 \\ 2k & k^2 & 0 \\ 6+2k & k^2 & 2 \end{pmatrix}$ ,  $B_k = \begin{pmatrix} 2k-1 \\ 0 \\ 4k-2 \end{pmatrix}$ ,  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ , con  $k \in \mathbb{R}$ .

Si discuta, al variare di  $k \in \mathbb{R}$ , la compatibilità del sistema  $A_k X = B_k$ , precisando il numero di soluzioni qualora il sistema sia compatibile.

**Risposta** Il sistema è compatibile per ogni  $k \in \mathbb{R}$ .  $k = 0 \infty^2$  soluzioni.  $k \neq 0 \infty^1$  soluzioni. \_\_\_\_\_ (pt.3)  
Posto  $k = 2$  si determinino:

- l'insieme  $S_2$  delle soluzioni di  $A_2 X = B_2$  e si dica, motivando la risposta, se tale insieme è un sottospazio vettoriale di  $\mathbb{R}^3$ ;

**Risposta**  $S_2 = \{(x, -x, 3-3x) \in \mathbb{R}^3 \mid x \in \mathbb{R}\}$ ,  $S_2$  non è un sottospazio vettoriale poiché il sistema  $A_2 X = B_2$  non è omogeneo \_\_\_\_\_ (pt.3)

- $\mathcal{L}(S_2)$  e una sua base.

**Risposta**  $\mathcal{L}(S_2) = \{(x, -x, 3y-3x) \in \mathbb{R}^3 \mid x, y \in \mathbb{R}\}$ ,  $B = ((1, -1, -3), (0, 0, 1))$  \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 2.** In  $M_2(\mathbb{R})$  è data la matrice  $A_k = \begin{pmatrix} 3k+3 & k+2 \\ 0 & k-1 \end{pmatrix}$  con  $k \in \mathbb{R}$ . Si determinino:

- gli autovalori di  $A_k$ ;

**Risposta**  $3k+3, k-1$  \_\_\_\_\_ (pt.1)

- per quali valori di  $k \in \mathbb{R}$  gli autovalori di  $A_k$  sono tutti distinti;

**Risposta**  $k \neq -2$  \_\_\_\_\_ (pt.1)

- per quali valori di  $k \in \mathbb{R}$  la matrice  $A_k$  è diagonalizzabile.

**Risposta**  $\forall k \in \mathbb{R}$  \_\_\_\_\_ (pt.2)

Posto  $k = 1$  si determini, se possibile, una matrice diagonalizzante  $P$  ortogonale. In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esiste  $P$  poiché la matrice  $A_1$  non è simmetrica \_\_\_\_\_ (pt.2)

**ESERCIZIO 3.** In  $\mathbb{R}^5(\mathbb{R})$  si determinino, se possibile, un sistema  $S$  di generatori costituito da quattro vettori ed un sistema  $S'$  libero costituito da quattro vettori. In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esiste  $S$  poiché  $\dim \mathbb{R}^5(\mathbb{R}) = 5$ .  $S' = \{(1, 0, 0, 0, 0), (0, 1, 0, 0, 0), (0, 0, 1, 0, 0), (0, 0, 0, 1, 0)\}$  \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 4.** In  $M_2(\mathbb{R})$  si determinino, se possibile, due sottospazi  $U$  e  $W$ , in somma diretta tra loro, tali che  $\dim U = 3$ ,  $\dim W = 2$ . In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esistono  $U$  e  $W$  poiché risulterebbe  $\dim(U+W) = 5$  con  $U+W$  sottospazio vettoriale di  $M_2(\mathbb{R})$ . (pt.3)

**ESERCIZIO 5.** In  $\mathbb{R}^2(\mathbb{R})$  si considerino la base  $B = ((2, -1), (0, 3))$  e la matrice  $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ -1 & 1 \end{pmatrix}$ . Si determini la base  $B'$  tale che  $A$  sia la matrice del cambiamento di base da  $B$  a  $B'$ .

**Risposta**  $B' = ((4, 1), (-2, 4))$  \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 6.** In  $\mathbb{R}^4(\mathbb{R})$  si determini se possibile un complemento diretto di  $U = \{(x+2y+z, y-2z, x, y+z) \in \mathbb{R}^4(\mathbb{R}) \mid x, y, z \in \mathbb{R}\}$  avente dimensione 2. In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esiste un complemento diretto di  $U$  di dimensione 2. Infatti, poiché siamo in  $\mathbb{R}^4(\mathbb{R})$  e  $\dim U = 3$ , ogni suo complemento diretto deve avere dimensione 1 \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 7.** Si stabilisca, motivando la risposta, quante soluzioni reali può avere l'equazione  $4x^3 - kx + 6 = 0$ , dove  $k \in \mathbb{R}$ .

**Risposta** Una o tre, poiché se un'equazione a coefficienti reali ammette una soluzione complessa, ammette anche la sua complessa coniugata \_\_\_\_\_ (pt.3)

## UNIVERSITÀ DI BRESCIA - FACOLTÀ DI INGEGNERIA

## Algebra e Geometria - 1° test - 31/10/2014

COGNOME	NOME
CORSO DI LAUREA	MATRICOLA

**ESERCIZIO 1.** Si considerino le matrici  $A_k = \begin{pmatrix} 3 & 1 & 0 \\ 4k-3 & -1 & 2k^2 \\ 2k & 0 & k^2 \end{pmatrix}$ ,  $B_k = \begin{pmatrix} 2k-1 \\ 1-2k \\ 0 \end{pmatrix}$ ,  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ , con  $k \in \mathbb{R}$ .

Si discuta, al variare di  $k \in \mathbb{R}$ , la compatibilità del sistema  $A_k X = B_k$ , precisando il numero di soluzioni qualora il sistema sia compatibile.

**Risposta** Il sistema è compatibile per ogni  $k \in \mathbb{R}$ .  $k = 0 \infty^2$  soluzioni.  $k \neq 0 \infty^1$  soluzioni. \_\_\_\_\_ (pt.3)

Posto  $k = -1$  si determinino:

- l'insieme  $S_{-1}$  delle soluzioni di  $A_{-1}X = B_{-1}$  e si dica, motivando la risposta, se tale insieme è un sottospazio vettoriale di  $\mathbb{R}^3$ ;

**Risposta**  $S_{-1} = \{(x, -3-3x, 2x) \in \mathbb{R}^3 \mid x \in \mathbb{R}\}$ ,  $S_{-1}$  non è un sottospazio vettoriale poiché il sistema  $A_{-1}X = B_{-1}$  non è omogeneo \_\_\_\_\_ (pt.3)

- $\mathcal{L}(S_{-1})$  e una sua base.

**Risposta**  $\mathcal{L}(S_{-1}) = \{(x, -3y-3x, 2x) \in \mathbb{R}^3 \mid x, y \in \mathbb{R}\}$ ,  $B = ((1, -3, 2), (0, 1, 0))$  \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 2.** In  $M_2(\mathbb{R})$  è data la matrice  $A_k = \begin{pmatrix} k & 0 \\ k^2-1 & 2k+1 \end{pmatrix}$  con  $k \in \mathbb{R}$ . Si determinino:

- gli autovalori di  $A_k$ ;

**Risposta**  $k, 2k+1$  \_\_\_\_\_ (pt.1)

- per quali valori di  $k \in \mathbb{R}$  gli autovalori di  $A_k$  sono tutti distinti;

**Risposta**  $k \neq -1$  \_\_\_\_\_ (pt.1)

- per quali valori di  $k \in \mathbb{R}$  la matrice  $A_k$  è diagonalizzabile.

**Risposta**  $\forall k \in \mathbb{R}$  \_\_\_\_\_ (pt.2)

Posto  $k = -2$  si determini, se possibile, una matrice diagonalizzante  $P$  ortogonale. In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esiste  $P$  poiché la matrice  $A_{-2}$  non è simmetrica \_\_\_\_\_ (pt.2)

**ESERCIZIO 3.** In  $\mathbb{R}^{3,2}(\mathbb{R})$  si determinino, se possibile, un sistema  $S$  di generatori costituito da cinque vettori ed un sistema  $S'$  libero costituito da cinque vettori. In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esiste  $S$  poiché  $\dim \mathbb{R}^{3,2}(\mathbb{R}) = 6$ .  $S' = \left\{ \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right\}$  \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 4.** In  $\mathbb{R}^3(\mathbb{R})$  si determinino, se possibile, due sottospazi  $U$  e  $W$ , in somma diretta tra loro, tali che  $\dim U = \dim W = 2$ . In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esistono  $U$  e  $W$  poiché risulterebbe  $\dim(U+W) = 4$  con  $U+W$  sottospazio vettoriale di  $\mathbb{R}^3(\mathbb{R})$ . - (pt.3)

**ESERCIZIO 5.** In  $\mathbb{R}^2(\mathbb{R})$  si considerino la base  $B = ((2, 3), (1, -1))$  e la matrice  $A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 4 \end{pmatrix}$ . Si determini la base  $B'$  tale che  $A$  sia la matrice del cambiamento di base da  $B$  a  $B'$ .

**Risposta**  $B' = ((1, -1), (2, -7))$  \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 6.** In  $\mathbb{R}^4(\mathbb{R})$  si determini se possibile un complemento diretto di  $U = \{(x+2z, y+z, x+y+3z, y+z) \in \mathbb{R}^4(\mathbb{R}) \mid x, y, z \in \mathbb{R}\}$  avente dimensione 1. In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esiste un complemento diretto di  $U$  di dimensione 1. Infatti, poiché siamo in  $\mathbb{R}^4(\mathbb{R})$  e  $\dim U = 2$ , ogni suo complemento diretto deve avere dimensione 2 \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 7.** Si stabilisca, motivando la risposta, quante soluzioni reali può avere l'equazione  $2x^5 + kx^4 - 3x^2 + (k+2) = 0$ , dove  $k \in \mathbb{R}$ .

**Risposta** Una, tre o cinque, poiché se un'equazione a coefficienti reali ammette una soluzione complessa, ammette anche la sua complessa coniugata \_\_\_\_\_ (pt.3)

## UNIVERSITÀ DI BRESCIA - FACOLTÀ DI INGEGNERIA

## Algebra e Geometria - 1° test - 31/10/2014

COGNOME	NOME
CORSO DI LAUREA	MATRICOLA

**ESERCIZIO 1.** Si considerino le matrici  $A_k = \begin{pmatrix} k^2 & 2k & 0 \\ k^2 & 2k-6 & -2 \\ 0 & 3 & 1 \end{pmatrix}$ ,  $B_k = \begin{pmatrix} 0 \\ 2-4k \\ 2k-1 \end{pmatrix}$ ,  $X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix}$ , con  $k \in \mathbb{R}$ .

Si discuta, al variare di  $k \in \mathbb{R}$ , la compatibilità del sistema  $A_k X = B_k$ , precisando il numero di soluzioni qualora il sistema sia compatibile.

**Risposta** Il sistema è compatibile per ogni  $k \in \mathbb{R}$ .  $k = 0 \infty^2$  soluzioni.  $k \neq 0 \infty^1$  soluzioni. \_\_\_\_\_ (pt.3)  
Posto  $k = -2$  si determinino:

- l'insieme  $S_{-2}$  delle soluzioni di  $A_{-2}X = B_{-2}$  e si dica, motivando la risposta, se tale insieme è un sottospazio vettoriale di  $\mathbb{R}^3$ ;

**Risposta**  $S_{-2} = \{(x, x, -3x - 5) \in \mathbb{R}^3 \mid x \in \mathbb{R}\}$ ,  $S_{-2}$  non è un sottospazio vettoriale poiché il sistema  $A_{-2}X = B_{-2}$  non è omogeneo \_\_\_\_\_ (pt.3)

- $\mathcal{L}(S_{-2})$  e una sua base.

**Risposta**  $\mathcal{L}(S_{-2}) = \{(x, x, -3x - 5y) \in \mathbb{R}^3 \mid x, y \in \mathbb{R}\}$ ,  $B = ((1, 1, -3), (0, 0, 1))$  \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 2.** In  $M_2(\mathbb{R})$  è data la matrice  $A_k = \begin{pmatrix} k+1 & k^2-1 \\ 0 & 2k \end{pmatrix}$  con  $k \in \mathbb{R}$ . Si determinino:

- gli autovalori di  $A_k$ ;

**Risposta**  $k+1, 2k$  \_\_\_\_\_ (pt.1)

- per quali valori di  $k \in \mathbb{R}$  gli autovalori di  $A_k$  sono tutti distinti;

**Risposta**  $k \neq 1$  \_\_\_\_\_ (pt.1)

- per quali valori di  $k \in \mathbb{R}$  la matrice  $A_k$  è diagonalizzabile.

**Risposta**  $\forall k \in \mathbb{R}$  \_\_\_\_\_ (pt.2)

Posto  $k = 4$  si determini, se possibile, una matrice diagonalizzante  $P$  ortogonale. In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esiste  $P$  poiché la matrice  $A_4$  non è simmetrica \_\_\_\_\_ (pt.2)

**ESERCIZIO 3.** In  $\mathbb{R}^4(\mathbb{R})$  si determinino, se possibile, un sistema  $S$  di generatori costituito da tre vettori ed un sistema  $S'$  libero costituito da tre vettori. In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esiste  $S$  poiché  $\dim \mathbb{R}^4(\mathbb{R}) = 4$ .  $S' = \{(1, 0, 0, 0), (0, 1, 0, 0), (0, 0, 1, 0)\}$  \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 4.** In  $M_2(\mathbb{R})$  si determinino, se possibile, due sottospazi  $U$  e  $W$ , in somma diretta tra loro, tali che  $\dim U = 3$ ,  $\dim W = 2$ . In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esistono  $U$  e  $W$  poiché risulterebbe  $\dim(U+W) = 5$  con  $U+W$  sottospazio vettoriale di  $M_2(\mathbb{R})$ . (pt.3)

**ESERCIZIO 5.** In  $\mathbb{R}^2(\mathbb{R})$  si considerino la base  $B = ((1, 4), (2, -1))$  e la matrice  $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 3 & -1 \end{pmatrix}$ . Si determini la base  $B'$  tale che  $A$  sia la matrice del cambiamento di base da  $B$  a  $B'$ .

**Risposta**  $B' = ((-1, 5), (1, 13))$  \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 6.** In  $\mathbb{R}^4(\mathbb{R})$  si determini se possibile un complemento diretto di  $U = \{(x+y, x, z, x+2z) \in \mathbb{R}^4(\mathbb{R}) \mid x, y, z \in \mathbb{R}\}$  avente dimensione 2. In caso non sia possibile, si giustifichi la risposta.

**Risposta** Non esiste un complemento diretto di  $U$  di dimensione 2. Infatti, poiché siamo in  $\mathbb{R}^4(\mathbb{R})$  e  $\dim U = 3$ , ogni suo complemento diretto deve avere dimensione 1 \_\_\_\_\_ (pt.3)

**ESERCIZIO 7.** Si stabilisca, motivando la risposta, quante soluzioni reali può avere l'equazione  $6x^3 + kx^2 - 5 = 0$ , dove  $k \in \mathbb{R}$ .

**Risposta** Una o tre, poiché se un'equazione a coefficienti reali ammette una soluzione complessa, ammette anche la sua complessa coniugata \_\_\_\_\_ (pt.3)